

ОБ АДАПТАЦИИ МЕТОДА КОНЕЧНЫХ ЭЛЕМЕНТОВ ДЛЯ РЕШЕНИЯ ГРАНИЧНОЙ ЗАДАЧИ С ДИФФЕРЕНЦИАЛАМИ СТИЛТЬЕСА НА ГЕОМЕТРИЧЕСКОМ ГРАФЕ*

М. Б. Зверева, С. А. Шабров, Е. В. Лылов

Воронежский государственный университет

Поступила в редакцию 01.11.2013 г.

Аннотация: в работе метод конечных элементов адаптирован для решения граничной задачи с дифференциалами Стилтjеса на графе, которая возникает при моделировании деформаций системы струн с локализованными особенностями (упругие опоры, импульсные внешние воздействия), расположенной вдоль геометрического графа-звезда. При этом такого рода особенности могут быть локализованы как на ребрах, так и в узле графа. Получена оценка погрешности.

Ключевые слова: геометрический граф, мера, интеграл Стилтjеса, импульсные воздействия, метод конечных элементов.

Abstract: in this paper the finite elements method is adapted for solution of a boundary value problem with Stieltjes differentials on a graph, that occurs when modeling deformations of a system of strings with localized singularities (elastic supports, impulse external impacts), located along the geometric graph-star. Thus such singularities can be localized as on edges of the graph, so in the node of the graph. The error estimate is received.

Keywords: geometric graph, measure, Stieltjes integral, impulse impacts, finite elements method.

В последнее десятилетие в теории обыкновенных дифференциальных уравнений на геометрических графах был осуществлен качественный прорыв. Появилось несколько монографий и обзоров (см, например [1], [2], включая библиографию) наряду с сотнями публикаций в разных журналах. Геометрические графы активно используются в математическом моделировании, поскольку современные технические конструкции часто допускают структурную формализацию в виде одномерных континуумов, взаимодействующих через связующие их узлы. Это могут быть и антенные устройства, и упругие сетки, и решетки из стержней, и электрические цепи, и гидравлические системы, и многое другое. К настоящему времени для уравнений второго порядка с достаточно гладкими коэффициентами, рассматриваемых на геометрических графах, изучен вопрос о разрешимости задачи с краевыми условиями типа Штурма–Лиувилля при условиях трансмиссии во внутренних вершинах графа, вопрос о структуре спектра, получен аналог осцилляционной теоремы Штурма, установлен аналог формулы Даламбера, разработаны алгоритмы для численного решения. Начато исследование задач на графе, когда коэффициенты и правая часть не только не являются непрерывными, но и могут иметь особенности типа дельта-функций и их производных (публикации Ю. В. Покорного, С. А. Шаброва, М. Б. Зверевой, Ж. И. Бахтиной [3]–[7] и др.). Такие задачи возникают при моделировании объектов с сингулярной структурой, когда допускаются упругие опоры, сосредоточенные массы, сосредоточенные внешние воздействия и пр.

* Работа выполнена при финансовой поддержке Программы стратегического развития ВГУ (№ ПСР-МГ/04-13), грантов РФФИ № 12-01-00392 и № 14-01-00867

© Зверева М. Б., Шабров С. А., Лылов Е. В., 2014

Ю. В. Покорным был предложен подход [6], позволяющий формализовать подобные задачи в виде единого уравнения в дифференциалах Стилтеса. Введение дифференциала Стилтеса позволяет проводить поточечный анализ решений и при этом учитывать возможность появления дельта функций не только во внутренних точках ребер графа, но и в узле. Подобные дельта-функции, порождаемые ветвящимися атомами меры, в математической физике ранее не были известны. Однако численные методы для решения такого рода задач находятся в стадии формирования. В настоящей работе разработаны численные методы для распределенных систем на геометрических графах (типа звезда) с учетом локализованных особенностей, необходимые для решения задач наблюдения за процессами и контроля состояния конструкции объектов.

Пусть Γ — граф-звезда, состоящий из M ребер (прямолинейных интервалов $\gamma_i = (a, b_i)$, $i = 1, 2, \dots, M$) и узла a , т.е. $\Gamma = \bigcup_{i=1}^M (a, b_i) \cup \{a\}$. Всюду далее будем использовать терминологию и обозначения из [1], [3], [6], [7]. Множество граничных вершин Γ обозначим через $\partial\Gamma$, т.е. $\partial\Gamma = \{b_i, i = 1, 2, \dots, M\}$. Обозначим через $R(\Gamma) = \bigcup_{i=1}^M \gamma_i$, $\bar{\Gamma} = \Gamma \cup \partial\Gamma$. Пусть ребра параметризованы отрезком $[0, 1]$ и ориентированы к узлу. Тогда точке a ставится в соответствие $x = 1$; граничным вершинам ставится в соответствие $x = 0$. Рассмотрим на Γ задачу

$$\begin{cases} -D(pu') + uDQ = DF, \\ u|_{\partial\Gamma} = 0, \end{cases} \quad (1)$$

где DG — дифференциал Стилтеса [6], [7] от функции ограниченной вариации на графе. Определения на графе функции ограниченной вариации и абсолютно-непрерывной функции аналогичны классическим. Если исходные функции p, Q, F дифференцируемы внутри каждого ребра γ_i графа Γ , то на каждом ребре уравнение (1) эквивалентно классическому уравнению Штурма-Лиувилля

$$-(p_i u_i')' + q_i u_i = f_i, \quad (2)$$

где q_i и f_i — обычные производные вдоль соответствующего ребра γ_i от функций Q_i, F_i ($q_i = Q_i', f_i = F_i'$). В узле справедливо равенство

$$\sum_{i=1}^M p_i(a-0)u_i'(a-0) + q(a)u(a) = f(a), \quad (3)$$

где через z_i обозначено сужение функции z на ребро γ_i .

В задаче (1) мы предполагаем, что функции p, Q, F ограниченной на $\bar{\Gamma}$ вариации, непрерывны в точках $\partial\Gamma$, причем $\inf_{R(\Gamma)} p > 0$. Пусть, более того, функция $Q(x)$ не убывает на каждом ребре в смысле ориентации. Решение задачи (1) мы ищем в классе E — абсолютно-непрерывных на $\bar{\Gamma}$ функций $u(x)$, производная которых $u'(x)$ является на каждом ребре функцией ограниченной вариации. Заметим, что DQ определяет распределение упругой реакции внешней среды (dQ_i определяет распределение упругой реакции вдоль ребра γ_i), а DF отвечает за плотность внешней нагрузки (DF_i отвечает за распределение внешней нагрузки вдоль ребра γ_i). При этом dQ_i, dF_i определяют меры на объединении ребер, т.е. на $R(\Gamma)$. Q -мера точки a , обозначаемая через $Q\{a\}$, предполагается неотрицательной и совпадает с упругостью опоры, сосредоточенной в этой точке. А F -мера точки a , обозначаемая через $F\{a\}$, равна внешней силе, сосредоточенной в точке a . Из сделанных предположений следует, что задача (1) имеет единственное решение (см. [6], [7]).

На всяком ребре γ_i уравнение (1) может быть записано в виде

$$-(p_i u_i')(x) + \int_0^x u_i dQ_i = F_i(x) - F_i(0) - (p_i u_i')(0). \quad (4)$$

Из (4) следует, что для всякой точки ξ , расположенной на ребре, в которой хотя бы одна из функций p_i, Q_i, F_i терпит разрыв, справедливо равенство

$$-\Delta(p_i u'_i)(\xi) + u_i(\xi)\Delta Q_i(\xi) = \Delta F_i(\xi),$$

где скачок $\Delta z(\xi)$ функции $z(x)$ в точке ξ определяется как $\Delta z(\xi) = z(\xi+0) - z(\xi-0)$. Отметим, что скачок функции $Q(x)$ в точке ξ равен упругости опоры, сосредоточенной в этой точке, а скачок функции $F(x)$ в точке ξ равен сосредоточенной в этой точке силе. В узле уравнение (1) реализуется в виде

$$\sum_{i=1}^M (p_i u'_i)(a-0) + u(a)Q\{a\} = F\{a\}. \quad (5)$$

Заметим, что в силу непрерывности в узле, для всех i должно выполняться $u(a) = u_i(a)$. При этом, если в узле отсутствует упругая опора (т.е. $Q\{a\} = 0$), и не прикладывается сосредоточенная сила ($F\{a\} = 0$), то (5) принимает вид условия трансмиссии

$$\sum_{i=1}^M (p_i u'_i)(a-0) = 0.$$

Для нахождения приближенного решения задачи (1) выберем систему базисных функций, линейной комбинацией которых будет искомое приближенное решение. Для этого рассмотрим разбиение $\bar{\Gamma}$ на, вообще говоря, неравные части точками $0 = x_0^i < x_1^i < \dots < x_{n_i}^i = 1$, ($i = 1, 2, \dots, M$). Отметим, что граничные вершины и узел будем обязательно включать в разбиение.

Для i -го ребра k -ю базисную функцию $\varphi_{k,i}(x)$ ($k = 1, 2, \dots, n_i - 1, i = 1, 2, \dots, M$) зададим формулой

$$\varphi_{k,i}(x) = \begin{cases} \frac{x - x_{k-1}^i}{x_k^i - x_{k-1}^i}, & x \in [x_{k-1}^i, x_k^i], \\ \frac{x - x_{k+1}^i}{x_k^i - x_{k+1}^i}, & x \in [x_k^i, x_{k+1}^i], \\ 0, & \text{для остальных } x. \end{cases} \quad (6)$$

Заметим, что базисные функции $\varphi_{k,i}(x)$ равны нулю везде на $\bar{\Gamma}$, кроме промежутка (x_{k-1}^i, x_{k+1}^i) соответствующего ребра с номером i . При этом $\varphi_{k,i}(x_k^i) = 1$.

Также определим базисную функцию

$$\varphi(x) = \begin{cases} \frac{x - x_{n_i-1}^i}{1 - x_{n_i-1}^i}, & x \in [x_{n_i-1}^i, 1], \quad i = 1, 2, \dots, M, \\ 0, & \text{для остальных } x. \end{cases}$$

Вместо искомой функции $u(x)$ будем искать лишь ее значения в точках разбиения. В связи с этим будем использовать в задаче (1) вместо $u(x)$ кусочно-линейную функцию

$$v(x) = \sum_{i=1}^M \sum_{j=1}^{n_i-1} v_j^i \varphi_{j,i}(x) + c\varphi(x),$$

где v_j^i, c — значения $v(x)$ в точках разбиения. Умножим уравнение (1) на $\varphi_{k,i}(x)$ ($k = 1, 2, \dots, n_i - 1, i = 1, 2, \dots, M$) и проинтегрируем по графу Γ . Заметим, что

$$\int_{\Gamma} z dG = \sum_{i=1}^M \int_{\gamma_i} z_i dG_i + z(a)G\{a\},$$

где $G\{a\}$ — атом меры, сосредоточенной в узле, G_i — сужение G на ребро γ_i , z_i — сужение z на ребро γ_i .

Получим, что

$$-\int_{\Gamma} \varphi_{k,i}(x) d(pu') + \int_{\Gamma} \varphi_{k,i}(x)u(x) dQ = \int_{\Gamma} \varphi_{k,i}(x) dF.$$

Поскольку функции $\varphi_{k,i}(x)$ равны нулю в граничных вершинах и узле, то интеграл $-\int_{\Gamma} \varphi_{k,i}(x)d(pu')$ совпадает с суммой интегралов по ребрам, которая, в свою очередь, после применения на каждом ребре формулы интегрирования по частям, равна

$$\int_{\Gamma} \varphi'_{k,i}(x)(pu')(x) dx.$$

Таким образом, справедливо равенство

$$\int_{\Gamma} \varphi'_{k,i}(x)(pu')(x) dx + \int_{\Gamma} \varphi_{k,i}(x)u(x) dQ = \int_{\Gamma} \varphi_{k,i}(x) dF. \quad (7)$$

Умножим теперь уравнение (1) на $\varphi(x)$ и проинтегрируем по графу Γ . Получим, что

$$-\int_{\Gamma} \varphi(x) d(pu') + \int_{\Gamma} \varphi(x)u dQ = \int_{\Gamma} \varphi(x) dF.$$

Заметим, что с учетом $\varphi(0) = 0$ и интегрирования по частям, имеем:

$$\begin{aligned} \int_{\Gamma} \varphi(x) d(pu') &= \sum_{i=1}^M \int_{\gamma_i} \varphi(x) d(pu') - \varphi(1) \sum_{i=1}^M (p_i u'_i(1 - 0)) = \\ &= \sum_{i=1}^M \varphi(1)(p_i u'_i(1 - 0)) - \sum_{i=1}^M \int_{\gamma_i} \varphi'(x)(pu')(x) dx - \sum_{i=1}^M \varphi(1)(p_i u'_i(1 - 0)) = - \int_{\Gamma} \varphi'(x)pu'(x) dx. \end{aligned}$$

Откуда следует равенство

$$\int_{\Gamma} \varphi'(x)(pu')(x) dx + \int_{\Gamma} \varphi(x)u(x) dQ = \int_{\Gamma} \varphi(x) dF. \quad (8)$$

Подставив в равенства (7), (8) вместо $u(x)$ функцию $v(x)$, получим систему из $\sum_{i=1}^M n_i - M + 1$ уравнений с $\sum_{i=1}^M n_i - M + 1$ неизвестными вида

$$\begin{aligned} \sum_{i=1}^M \sum_{j=1}^{n_i-1} v_j^i \int_{\Gamma} p(x)\varphi'_{k,i}(x)\varphi'_{j,i}(x) dx + c \int_{\Gamma} p(x)\varphi'_{k,i}(x)\varphi'(x) dx + \sum_{i=1}^M \sum_{j=1}^{n_i-1} v_j^i \int_{\Gamma} \varphi_{k,i}(x)\varphi_{j,i}(x) dQ + \\ + c \int_{\Gamma} \varphi_{k,i}(x)\varphi(x) dQ = \int_{\Gamma} \varphi_{k,i}(x) dF. \end{aligned}$$

$$\sum_{i=1}^M \sum_{j=1}^{n_i-1} v_j^i \int_{\Gamma} p(x)\varphi'(x)\varphi'_{j,i}(x) dx + c \int_{\Gamma} p(x)\varphi'^2(x) dx + \sum_{i=1}^M \sum_{j=1}^{n_i-1} v_j^i \int_{\Gamma} \varphi(x)\varphi_{j,i}(x) dQ +$$

$$+ c \int_{\Gamma} \varphi^2(x) dQ = \int_{\Gamma} \varphi(x) dF.$$

Эта система имеет «почти» трёхдиагональную матрицу. Введем обозначение

$$\langle \varphi, \psi \rangle = \int_{\Gamma} p\varphi'\psi' dx + \int_{\Gamma} \varphi\psi dQ.$$

Очевидно, что последнее выражение представляет собой билинейный симметричный функционал в пространстве непрерывных на $\bar{\Gamma}$ функций, имеющих производную, суммируемую с квадратом (на каждом ребре) и удовлетворяющих условию $u|_{\partial\Gamma} = 0$. Благодаря положительности функции p , неубывания Q на каждом ребре (в смысле ориентации) и неотрицательности $Q\{a\}$, он еще и невырожденный, т.е.

$$\langle \varphi, \psi \rangle = \int_{\Gamma} p\varphi'\psi' dx + \int_{\Gamma} \varphi\psi dQ > 0$$

$$\langle \varphi, \varphi \rangle = 0 \Leftrightarrow \varphi = 0.$$

Поэтому этот функционал может служить скалярным произведением. Тогда коэффициенты рассматриваемой системы уравнений $A_{ij} = \langle \varphi_i, \varphi_j \rangle = A_{ji}$ образуют матрицу Грамма системы линейно независимых векторов $\varphi_{k,i}$, φ . Значит, определитель матрицы коэффициентов изучаемой системы уравнений отличен от нуля, откуда следует, что полученная система имеет единственное решение.

Теорема 1. Пусть $u(x)$ — точное решение задачи (1); $v(x)$ — приближенное решение, найденное с помощью адаптированного метода конечных элементов. Тогда

$$\langle u - v, u - v \rangle \leq Ch,$$

причем, константа C не зависит от $h = \frac{1}{N}$, где N — количество интервалов, на которые производится разбиение каждого ребра (сетка предполагается равномерной).

Доказательство. Для упрощения выкладок будем считать $p(x) = 1$. При произвольной $p(x)$, отделенной от нуля, проведенные ниже рассуждения необходимо незначительно изменить. Как было показано в [6], [7], задача (1) возникает из задачи о минимизации квадратичного функционала (потенциальной энергии)

$$\Phi(v) = \int_{\Gamma} \frac{v'^2}{2} dx + \int_{\Gamma} \frac{v^2}{2} dQ - \int_{\Gamma} v dF \quad (9)$$

при условии $v|_{\partial\Gamma} = 0$. Решение (1) и является точкой минимума функционала (9) на множестве E_0 , где E_0 — подпространство E функций, удовлетворяющих условию $v|_{\partial\Gamma} = 0$. Так как функционал (9) не содержит вторых производных, то его можно определить на функциях, у которых первая производная суммируема с квадратом, т.е. на \hat{E}_0 — пополнении E_0 по норме

$$\|u\|_{\hat{E}_0}^2 = \int_{\Gamma} u'^2 dx + \int_{\Gamma} u^2 dQ.$$

Отметим, что такое расширение не может привести к уменьшению минимального значения функционала, поскольку каждое новое значение $\Phi(v)$ есть предел $\Phi(v_n)$, где $v_n \in E_0$

и $\|v_n - v\|_{\widehat{E}_0} \rightarrow 0$ при $n \rightarrow \infty$. Поэтому, если u доставляет $\min_{E_0} \Phi(v)$, то $\Phi(v_n) \geq \Phi(u)$, и следовательно, $\Phi(v) \geq \Phi(u)$ для всех $v \in \widehat{E}_0$.

В обратную сторону, минимизация $\Phi(v)$ на \widehat{E}_0 приводит к математической модели (1). В самом деле, для первой вариации функционала (9) имеем равенство:

$$\int_{\Gamma} u'(x)h'(x) dx + \int_{\Gamma} u(x)h(x) dQ - \int_{\Gamma} h(x) dF = 0,$$

т.е.

$$\sum_{i=1}^M \int_{\gamma_i} u'_i(x)h'_i(x) dx + \sum_{i=1}^M \int_{\gamma_i} u_i(x)h_i(x) dQ_i + u(1)h(1)Q\{1\} - \sum_{i=1}^M \int_{\gamma_i} h_i dF_i - h(1)F\{1\} = 0.$$

Заметим, что

$$\int_{\gamma_i} u'_i(x)h'_i(x) dx = \int_{\gamma_i} u'_i(x) dh_i = u'_i(1-0)h(1) - \int_{\gamma_i} h_i(x) du'_i.$$

Тогда имеем:

$$h(1) \left(\sum_{i=1}^M u'_i(1-0) + u(1)Q\{1\} - F\{1\} \right) + \sum_{i=1}^M \int_{\gamma_i} h_i(x) d(-u'_i + g_i - F_i) = 0,$$

где $g_i(x) = \int_0^x u_i dQ_i + c_i$. Значит, на каждом ребре верно равенство

$$-u'_i(x) + \int_0^x u_i dQ_i - F_i(x) = \text{const}, \tag{10}$$

а также

$$\sum_{i=1}^M u'_i(1-0) + u(1)Q\{1\} = F\{1\}.$$

Из ограниченности вариаций Q , F и из (10) следует, что u'_i имеет ограниченную вариацию на каждом ребре. Причем, $u(x)$ является абсолютно-непрерывной на $\overline{\Gamma}$, т.е. $u \in E$ — решение модели (1).

Таким образом, мы можем минимизировать $\Phi(v)$ на \widehat{E}_0 . Другими словами, в качестве базисных функций мы можем действительно брать кусочно-линейные функции. После решения линейной системы мы получим приближенное решение $v(x)$, которое в тоже время будет аппроксимацией Рунта. Оценим разность между точным решением $u(x)$ и полученным приближенным решением $v(x)$.

Сначала оценим разность между точным решением и его интерполянт $u_I(x)$ в энергетической норме, где

$$u_I(x) = \sum_{i=1}^M \sum_{j=1}^{N-1} u(x_j^i) \varphi_{j,i}(x) + u(1) \varphi(x).$$

Обозначим $w(x) = u(x) - u_I(x)$. Заметим, что $w(\eta) = 0$ для всякой точки разбиения η . Имеем

$$\langle u - u_I, u - u_I \rangle = \langle w, w \rangle = \int_{\Gamma} w^2 dx + \int_{\Gamma} w^2 dQ.$$

Заметим, что

$$\begin{aligned} \int_{\Gamma} w'^2 dx &= \sum_{i=1}^M \int_{\gamma_i} w_i'^2 dx = \sum_{i=1}^M \int_{\gamma_i} w_i' dw_i = \sum_{i=1}^M w_i' w_i \Big|_{0+0}^{1-0} - \sum_{i=1}^M \int_{0+0}^{1-0} w_i d(w_i') = \\ &= - \sum_{i=1}^M \left(\sum_{j=0}^{N-1} \int_{x_j^i+0}^{x_{j+1}^i-0} w_i d(w_i') + \sum_{j=1}^{N-1} w_i(x_j^i) \Delta w_i'(x_j^i) \right) = - \sum_{i=1}^M \sum_{j=0}^{N-1} \int_{x_j^i+0}^{x_{j+1}^i-0} w_i d(w_i') = \\ &= - \sum_{i=1}^M \sum_{j=0}^{N-1} \int_{x_j^i+0}^{x_{j+1}^i-0} w_i d(u_i'), \end{aligned}$$

так как $w_i(1-0) = w_i(1) = 0$, $w_i(0+0) = w_i(0) = 0$, $w_i(x_j^i) = 0$, $dw_i' = du_i'$ на промежутках (x_j^i, x_{j+1}^i) . Тогда

$$\left| \int_{\Gamma} w'^2(x) dx \right| = \left| - \sum_{i=1}^M \sum_{j=0}^{N-1} \int_{x_j^i+0}^{x_{j+1}^i-0} w_i(x) d(u_i') \right| \leq \sum_{i=1}^M \sum_{j=0}^{N-1} \sup_{[x_j^i, x_{j+1}^i]} |w_i| V_{x_j^i+0}^{x_{j+1}^i-0}(u_i'), \quad (11)$$

где V означает полную вариацию по соответствующему промежутку. Заметим, что при $x \in [x_j^i, x_{j+1}^i]$ верно

$$w_i(x) = \int_{x_j^i}^x w_i'(s) ds = \int_{x_j^i}^x \left(w_i'(x_j^i+0) + \int_{x_j^i+0}^s dw_i' \right) ds = w_i'(x_j^i+0)(x-x_j^i) + \int_{x_j^i}^x \int_{x_j^i+0}^s du_i' ds.$$

Тогда для всех $x \in [x_j^i, x_{j+1}^i]$ справедливо неравенство

$$|w_i(x)| \leq |w_i'(x_j^i+0)|h + hV_{x_j^i+0}^{x_{j+1}^i-0}(u_i').$$

С другой стороны,

$$|w_i'(x_j^i+0)| = \left| u_i'(x_j^i+0) - \frac{u_i(x_{j+1}^i) - u_i(x_j^i)}{h} \right| \leq \frac{1}{h} \int_{x_j^i+0}^{x_{j+1}^i-0} |u_i'(x_j^i+0) - u_i'(s)| ds \leq V_{x_j^i+0}^{x_{j+1}^i-0}(u_i').$$

Значит, для всех $x \in [x_j^i, x_{j+1}^i]$

$$|w_i(x)| \leq 2hV_{x_j^i+0}^{x_{j+1}^i-0}(u_i') \leq 2hV_{R(\Gamma)}(u').$$

Таким образом из (11), получим неравенство

$$\int_{\Gamma} w'^2(x) dx \leq 2h(V_{R(\Gamma)}(u'))^2.$$

Оценим $\int_{\Gamma} w^2(x) dQ$. С учетом $w(1) = 0$, получим

$$\int_{\Gamma} w^2(x) dQ = \sum_{i=1}^M \sum_{j=0}^{N-1} \int_{x_j^i+0}^{x_{j+1}^i-0} w_i^2(x) dQ_i \leq \sum_{i=1}^M \sum_{j=0}^{N-1} \sup_{[x_j^i, x_{j+1}^i]} w_i^2 V_{x_j^i+0}^{x_{j+1}^i-0}(Q_i) \leq 4h^2 (V_{R(\Gamma)}(u'))^2 V_{\Gamma}(Q).$$

Значит,

$$\langle u - u_I, u - u_I \rangle \leq 2h(V_{R(\Gamma)}(u'))^2 + 4h^2(V_{R(\Gamma)}(u'))^2 V_{\Gamma}(Q).$$

Из равенства (4) следует, что $V_{R(\Gamma)}(u') \leq \sup_{\bar{\Gamma}} |u| V_{\bar{\Gamma}}(Q) + V_{\bar{\Gamma}}(F)$. В свою очередь, $|u(x)| \leq$

$\left| \int_{\bar{\Gamma}} |K(x, s)| dF(s) \right| \leq \max_{\bar{\Gamma}} |K(x, s)| V_{\bar{\Gamma}}(F)$, где $K(x, s)$ — функция влияния [3] задачи (1). Таким образом, $\langle u - u_I, u - u_I \rangle \leq Ch$.

Остается показать, что интерполянт дает приближение не хуже, чем $v(x)$. Это утверждение основано на следующем аналоге классического результата теории конечных элементов.

Предположим, что $u(x)$ минимизирует функционал $\Phi(v)$, задаваемый равенством (9), на множестве \hat{E}_0 . Обозначим через E_N конечномерное подпространство \hat{E}_0 . Тогда

1) минимум $\Phi(v_h)$ и минимум $\langle u - v_h, u - v_h \rangle$, где v_h пробегает подпространство E_N , достигается на одной и той же функции u_h .

2) по отношению к энергетическому скалярному произведению u_h есть проекция u на E_N , или, что то же самое, ошибка $u - u_h$ ортогональна E_N :

$$\langle u - u_h, v_h \rangle = 0 \text{ для всех } v_h \in E_N. \tag{12}$$

3) функция u_h , на которой достигается минимум, удовлетворяет условию

$$\langle u_h, v_h \rangle = \int_{\Gamma} v_h dF \text{ для всех } v_h \in E_N, \tag{13}$$

$$\langle u, v \rangle = \int_{\Gamma} v dF \text{ для всех } v \in \hat{E}_0. \tag{14}$$

Как и в классической теории, для нас эта теорема ключевая. Более того, все три ее части тесно связаны.

Из 1) следует 2): в пространстве с энергетическим скалярным произведением функция из подпространства E_N , ближайшая к заданной функции u , всегда является ее проекцией на E_N . Наоборот, 1) вытекает из 2):

$$\langle u - u_h - v_h, u - u_h - v_h \rangle = \langle u - u_h, u - u_h \rangle - 2\langle u - u_h, v_h \rangle + \langle v_h, v_h \rangle.$$

Если справедливо равенство (12), то

$$\langle u - u_h, u - u_h \rangle \leq \langle u - u_h - v_h, u - u_h - v_h \rangle.$$

Равенство возможно только когда $\langle v_h, v_h \rangle = 0$, т.е. когда $v_h = 0$. Таким образом, u_h — единственная функция, на которой $\langle u - v_h, u - v_h \rangle$ достигает минимум, и утверждение 1) доказано.

Утверждение 2) непосредственно вытекает из 3): если равенство (14) справедливо для всех $v \in \hat{E}_0$, то оно справедливо и для $v_h \in E_N$; вычитая из него (13), получаем утверждение второй части.

Осталось доказать утверждение 3). Из него вытекает 2), и из него следует 1). Если u_h минимизирует $\Phi(v)$ на E_N , то $\Phi(u_h) \leq \Phi(u_h + \varepsilon v_h)$ для всех ε и v_h . Заметив, что $\Phi(v) = \frac{1}{2} \langle u, u \rangle - \int_{\Gamma} u dF$, из предыдущего неравенства получим, что

$$0 \leq \varepsilon \left(\langle u_h, v_h \rangle - \int_{\Gamma} v_h dF \right) + \frac{\varepsilon^2}{2} \langle v_h, v_h \rangle.$$

Так как неравенство верно для сколь угодно малого числа ε любого знака, то $\langle u_h, v_h \rangle = \int_{\Gamma} v_h dF$. Последнее выражает равенство нулю первой вариации функционала Φ в точке u_h по направлению v_h . Таким образом, утверждение 3) доказано. Теорема доказана.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

- [1] Покорный Ю.В. Дифференциальные уравнения на геометрических графах / Ю.В. Покорный, А.В. Боровских, В.Л. Прядиев, К.П. Лазарев, С.А. Шабров. — М.: Физматлит, 2004. — 272 с.
- [2] Analysis on Graphs and Its Applications / P. Exner, J. Keating, P. Kuchment, T. Sunada, A. Teplyaev. — Proceedings of Symposia in Pure Mathematics. — 2008. — V. 77. — 705 p.
- [3] Покорный Ю.В. Осцилляционный метод Штурма в спектральных задачах / Ю.В. Покорный, Ж.И. Бахтина, М.Б. Зверева, С.А. Шабров. — М.: Физматлит, 2009. — 192 с.
- [4] Покорный Ю.В. Осцилляционная теория Штурма–Лиувилля для импульсных задач / Ю.В. Покорный, М.Б. Зверева, С.А. Шабров // Успехи математических наук. — 2008. — Т. 63, вып. 1(379). — С. 111–154.
- [5] Покорный Ю.В. Интеграл Стильтеса и производные по мере в обыкновенных дифференциальных уравнениях / Ю.В. Покорный // Докл. АН. — 1999. — Т. 364, № 2. — С. 167–169.
- [6] Покорный Ю.В. О дифференциалах Стильтеса на геометрических графах / Ю.В. Покорный, М.Б. Зверева, Ж.И. Бахтина // Докл. АН. — 2008. — Т. 423, № 4. — С. 452–454.
- [7] Покорный Ю.В. Метод дифференциала Стильтеса в моделировании нерегулярной системы на геометрическом графе / Ю.В. Покорный, М.Б. Зверева, Ж.И. Бахтина // Дифференц. уравнения. — 2012. — Т. 48, № 8. — С. 1117–1125.

Зверева Маргарита Борисовна, кандидат физико-математических наук, доцент каф. математического анализа ВГУ
E-mail: margz@rambler.ru
Тел.: (473)220-86-90

Zvereva Margarira Borisovna, Associate Professor of the Department of mathematical analysis of Voronezh State University
E-mail: margz@rambler.ru
Tel.: (473)220-86-90

Шабров Сергей Александрович, кандидат физико-математических наук, доцент каф. математического анализа ВГУ
E-mail: shaspoteha@mail.ru
Тел.: (473)220-86-90

Shabrov Sergey Alexandrovich, Associate Professor of the Department of mathematical analysis of Voronezh State University
E-mail: shaspoteha@mail.ru
Tel.: (473)220-86-90

Лылов Евгений Владимирович, аспирант каф. математического анализа ВГУ
E-mail: zhenya86@mail.ru
Тел.: (473)220-86-90

Lylov Evgeni Vladimirovich, Post-graduate student of the Department of mathematical analysis of Voronezh State University
E-mail: zhenya86@mail.ru
Tel.: (473)220-86-90