

# ЧАСТОТНЫЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ КОЛЕБАТЕЛЬНЫХ И АПЕРИОДИЧЕСКИХ СИСТЕМ СО СТАТИСТИЧЕСКИ РАСПРЕДЕЛЕННЫМ ВРЕМЕНЕМ ЗАПАЗДЫВАНИЯ

И. Ю. Бутусов<sup>1</sup>, А. Е. Гриднев<sup>2</sup>, Ю. Н. Перин<sup>2</sup>

<sup>1</sup> Воронежский государственный университет инженерных технологий

<sup>2</sup> Воронежский государственный университет

Поступила в редакцию 09.12.2013 г.

**Аннотация:** получены частотные характеристики колебательных и аperiodических динамических систем с нормальным распределением времени запаздывания реакции на внешнее воздействие.

**Ключевые слова:** частотные характеристики, динамическая система, время запаздывания, функция Гаусса, дисперсия.

**Abstract:** frequency characteristics of oscillating and aperiodic dynamical systems with normally distribution for the delay time of reaction on external action were obtained.

**Keywords:** frequency characteristics, dynamical system, delay time, Gaussian distribution, dispersion.

## ВВЕДЕНИЕ

Колебательные и аperiodические динамические системы применяются в радиотехнических устройствах, измерительных приборах и датчиках, в физических и технических установках различного назначения.

Колебательная система с запаздыванием описывается следующим дифференциальным уравнением:

$$\omega_0^{-2} \frac{d^2 y}{dt^2} + 2r\omega_0^{-2} \frac{dy}{dt} + y = kz, \quad (1)$$

$$z = x(t - \tau), \quad (2)$$

где  $k$  — коэффициент усиления,  $r$  — коэффициент затухания,  $\omega_0$  — круговая частота собственных колебаний системы,  $\tau$  — время запаздывания. Внешнее воздействие на систему и её реакция на это воздействие являются функциями времени  $t$ :

$$x = x(t), \quad y = y(t)$$

При наличии запаздывания аргумент функции  $x$  уменьшается на величину  $\tau$ .

Аperiodическая система с запаздыванием описывается, как известно, следующим уравнением:

$$T \frac{dy}{dt} + y = kz, \quad (3)$$

где  $T$  — постоянная времени, остальные величины определены выше.

Существуют динамические системы, которые характеризуются средней величиной времени запаздывания. Например, при горении жидкого топлива в энергетических установках

энергия выделяется через некоторый интервал времени после поступления очередной порции топлива в зону горения. Процесс преобразования исходных веществ в продукты горения растянут во времени, так как не все молекулы одновременно вступают в реакцию. Этот процесс характеризуется средней величиной времени запаздывания и статистическим распределением событий во времени. Другим примером динамической системы со средней величиной времени запаздывания и статистическим распределением событий по времени являются запаздывающие нейтроны, которые образуются наряду с мгновенными нейтронами в результате деления ядер урана в процессе размножения нейтронов в некоторых типах ядерных реакторов на тепловых нейтронах; их время запаздывания находится в пределах от долей секунды до нескольких секунд и среднее время запаздывания около 12 секунд [1]. Имеется ряд физических и технических динамических систем с таким типом запаздывания.

## МОДЕЛИРОВАНИЕ СТАТИСТИЧЕСКОГО РАСПРЕДЕЛЕНИЯ ЗАПАЗДЫВАНИЯ С ПРИМЕНЕНИЕМ ФУНКЦИИ ГАУССА

Для дальнейшего рассмотрения представим величину  $z$  в следующем виде:

$$z = \int_{-\infty}^{\infty} x(\theta) \delta[\theta - (t - \tau)] d\theta, \quad (4)$$

где использована дельта-функция, которая обладает следующим свойством [2]:

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(\theta) \delta[\theta - C] d\theta = f(C). \quad (5)$$

Здесь  $f$  — непрерывная функция. Выражение (5) получено с помощью (4) и для этого принято:

$$f(\theta) = x(\theta), \quad C = (t - \tau).$$

Норма дельта-функции равна единице.

При рассмотрении динамических систем, в которых события распределены во времени и поэтому характеризуются средней величиной времени запаздывания, необходимо вместо дельта-функции использовать другую функцию. Дельта-функция обычно используется при решении задач, в которых рассматриваются сосредоточенные в одной точке физические величины, так как дельта-функция отлична от нуля только в одной точке с нулевым значением ее аргумента. Если нет такого сосредоточения, то необходимо вместо дельта-функции использовать статистическую функцию распределения.

Для учета влияния распределения событий во времени на частотные характеристики динамических систем вместо дельта-функции применим в (4), (5) функцию распределения Гаусса:

$$\psi(v) = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} \exp\left[-0,5\left(\frac{v}{\sigma}\right)^2\right], \quad (6)$$

где  $\sigma$  — дисперсия.

Величина дисперсии должна определяться экспериментально для каждой конкретной динамической системы.

Функция Гаусса четная, ее норма равна единице и она обладает следующим свойством [2]:

$$\lim_{\sigma \rightarrow 0} \psi(v) = \delta(v). \quad (7)$$

Таким образом, вместо выражения (4) далее используем следующее выражение:

$$z^* = \int_{-\infty}^{\infty} x(\theta) \psi[\theta - (t - \tau)] d\theta. \quad (8)$$

Здесь и далее  $\tau$  — средняя величина времени запаздывания динамической системы; ее численное значение должно определяться экспериментально для каждой конкретной динамической системы.

Согласно (4), (7), (8)

$$\lim_{\sigma \rightarrow 0} z^* = z. \quad (9)$$

## ЧАСТОТНЫЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ ДИНАМИЧЕСКИХ СИСТЕМ

В качестве функций для внешнего воздействия и реакции системы используем следующие представления (как это обычно делается при расчете частотных характеристик):

$$x(t) = x_0 \exp(i\omega t), \quad y(t) = y_0 \exp(i\omega t), \quad (10)$$

где  $x_0, y_0$  — постоянные величины,  $i$  — мнимая единица,  $\omega$  — круговая частота вынужденных колебаний.

Из (6), (8), (10) следует:

$$z^* = \frac{x_0}{\sigma\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} \exp(i\omega t) \exp\left[-0,5\left(\frac{\theta - (t - \tau)}{\sigma}\right)^2\right] d\theta. \quad (11)$$

Введем новую переменную  $v$  и воспользуемся формулой Эйлера:

$$v = \theta - (t - \tau),$$

$$\exp(i\omega t) = \cos(\omega t) + i \sin(\omega t).$$

Тогда имеем

$$z^* = \frac{x_0 \exp(i\omega t)}{\sigma\sqrt{2\pi}} \exp(-i\omega t) (J_1 + J_2),$$

где

$$J_1 = \int_{-\infty}^{\infty} \cos(\omega t) \exp\left[-0,5\left(\frac{v}{\sigma}\right)^2\right] dv,$$

$$J_2 = \int_{-\infty}^{\infty} \sin(\omega t) \exp\left[-0,5\left(\frac{v}{\sigma}\right)^2\right] dv$$

Значение второго интеграла равно нулю, так как в нем подинтегральная функция нечетная. В первом интеграле подинтегральная функция четная и его значение определено по таблицам [3]:

$$J_1 = \sigma\sqrt{2\pi} \exp\left[-0,5(\omega \cdot \sigma)^2\right].$$

Таким образом, получаем

$$z^* = x_0 \exp[i\omega(t - \tau)] \cdot a(\omega, \sigma), \quad (12)$$

$$a(\omega, \sigma) = \exp \left[ -0,5 (\omega \cdot \sigma)^2 \right]. \quad (13)$$

Для величины  $z$  согласно (6) и (11) имеем

$$z^* = x_0 \exp [i\omega (t - \tau)]. \quad (14)$$

Из (12) и (14) следует

$$z^* = a(\omega, \sigma) \cdot z. \quad (15)$$

Если величина дисперсии равна нулю (нет распределения событий по времени, все события происходят одновременно), то из (13) получаем

$$a(\omega, 0) = 1 \quad (16)$$

При увеличении величины  $\sigma$  величина  $a(\omega, \sigma)$  уменьшается. Согласно (15) и (16)

$$\lim_{\sigma \rightarrow 0} z^* = z$$

и равенство (9) подтверждается.

Из (15) следует, что выражение (12) для  $z^*$  является более общим по сравнению с (14) для  $z$ . Выражение (12) учитывает распределение событий во времени. Поэтому в (2) и соответственно в правых частях уравнений (1) и (3) далее вместо  $z$  используется  $z^*$ .

Уравнения (1) и (3) с использованием (10) и (12) преобразуются и в результате имеем

$$\frac{x_0 \exp(i\omega t)}{y_0 \exp(i\omega t)} = \frac{k \cdot a(\omega, \sigma)}{u + iw} \exp(-i\omega \tau), \quad (17)$$

где введены величины  $u$  и  $w$ :  
для колебательной системы

$$u = 1 - \omega^2 \omega_0^{-2}, \quad w = 2r\omega \omega_0^{-2}; \quad (18)$$

для аperiodической системы

$$u = 1, \quad w = \omega T. \quad (19)$$

После преобразований выражений с комплексными величинами и с использованием (10) из (17) получаем выражение для амплитудно-фазовой частотной характеристики с запаздыванием:

$$K = \frac{y}{x} = A^* \exp(i\varphi) \cdot \exp(i\Delta\varphi). \quad (20)$$

Здесь  $\varphi = -\arctg \frac{w}{u}$  (21)

– фазо-частотная характеристика динамической системы без учета запаздывания;

$$\Delta\varphi = -\omega\tau \quad (21)$$

– дополнительный сдвиг по фазе, который пропорционален среднему значению времени запаздывания;

$$A = k \cdot [u^2 + w^2]^{-0,5} \quad (22)$$

– амплитудно-частотная характеристика динамической системы без учета запаздывания;

$$A^* = a(\omega, \sigma) \cdot A \quad (23)$$

– амплитудно-частотная характеристика для динамической системы с распределенными во времени событиями.

При равной нулю дисперсии согласно (16) величины  $A$  и  $A^*$  совпадают. Выражения (20-24) применимы для обеих рассматриваемых динамических систем (с соответствующими величинами  $u$  и  $w$  согласно (18) и (19)).

Выражение (23) получено для динамических систем с распределенными во времени событиями и со средней величиной времени запаздывания на основе применения функции Гаусса в качестве функции распределения. Величина  $a(\omega, \sigma)$  является переменным коэффициентом в правой части выражения (23). Согласно (13) с увеличением частоты  $\omega$  величина этого коэффициента уменьшается, поэтому амплитуды  $A^*$  меньше амплитуд  $A$  и разница между ними возрастает с увеличением частоты. Это обстоятельство может привести к расширению области устойчивой работы динамических систем со статистически распределенным временем запаздывания внешнего воздействия на динамическую систему.

## ЗАКЛЮЧЕНИЕ

На основе модели статистического распределения времени запаздывания с применением функции Гаусса получены аналитические выражения для всех частотных характеристик колебательных и апериодических динамических систем. Установлено, что с увеличением величины дисперсии амплитуды колебаний уменьшаются, что может привести к расширению области устойчивости рассмотренных динамических систем. Фазовые частотные характеристики не зависят от величины дисперсию

## СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

- [1] Левин В.Е. Ядерные реакторы / В.Е. Левин. — М.: Госатомиздат, 1963. — 304 с.
- [2] Маделунг Э. Математический аппарат физики / Э. Маделунг. — М.: Физматгиз, 1960. — 518 с.
- [3] Двайт Г.Б. Таблицы интегралов и другие математические формулы / Г.Б. Двайт. — М.: Наука, 1973. — 228 с.

*Бутусов И.Ю., кандидат технических наук, доцент кафедры физики, Воронежский государственный университет инженерных технологий*  
E-mail: [phys@vgta.vrn.ru](mailto:phys@vgta.vrn.ru)  
Тел.: +7(473) 255-63-47

*Butusov I.Yu., Candidate of Technical Sciences, Associated Professor, Department of Physics, Voronezh State University of Engineering Technology*  
E-mail: [phys@vgta.vrn.ru](mailto:phys@vgta.vrn.ru)  
Tel.: +7(473) 255-63-47

*Гриднев А.Е., ассистент кафедры общей физики, Воронежский государственный университет*  
E-mail: [aegridnev@mail.ru](mailto:aegridnev@mail.ru)  
Тел.: +7(473) 2-208-281

*Cridnev A.E., assistant, Department of General Physics, Voronezh State University*  
E-mail: [aegridnev@mail.ru](mailto:aegridnev@mail.ru)  
Tel.: +7(473) 2-208-281

*Перин Ю.Н., ассистент кафедры общей физики, Воронежский государственный университет*  
E-mail: [kof134@phys.vsu.ru](mailto:kof134@phys.vsu.ru)  
Тел.: +7(473) 2-208-281

*Perin Yu.N., assistant, Department of General Physics, Voronezh State University*  
E-mail: [kof134@phys.vsu.ru](mailto:kof134@phys.vsu.ru)  
Tel.: +7(473) 2-208-281