

О РАЗРЕШИМОСТИ ЗАДАЧИ КОШИ ДЛЯ ДЕСКРИПТОРНОГО ПСЕВДОРЕГУЛЯРНОГО УРАВНЕНИЯ В БАНАХОВОМ ПРОСТРАНСТВЕ

С. П. Зубова

Воронежский государственный университет

Поступила в редакцию 05.06.2013 г.

Аннотация: методом каскадной декомпозиции решается задача Коши для дифференциального уравнения в банаховом пространстве в случае нерегулярного уравнения и возможно непересекающихся областей определения операторных коэффициентов.

Ключевые слова: дескрипторное дифференциальное уравнение, нётеров оператор, декомпозиция.

Abstract: the method of cascade decomposition solves the Cauchy problem for differential equations in Banach space in the case of irregular equations and possibly non-overlapping domains of the operator coefficients.

Keywords: descriptor differential equation, Fredholm operator, decomposition.

ВВЕДЕНИЕ

Дифференциальное уравнение в случае необратимого операторного коэффициента при производной называют сингулярным, вырожденным, критическим, дифференциально-алгебраическим, алгебро-дифференциальным. Всё чаще используется название *дескрипторное* уравнение. Задачу Коши для дескрипторного уравнения исследовали многие авторы. Как правило, рассматривались регулярные случаи, то есть либо соответствующий операторный пучок регулярный [2]–[7], либо полон жорданов набор определённых элементов [8]. В нерегулярном случае авторы отмечают лишь существование решения не при любых начальных значениях искомой вектор-функции и возможную неединственность решения.

Нас интересуют в нерегулярном случае вопросы разрешимости и единственности решения задачи, свойства решений. В отличие от [2]–[8] в данной работе исследуется уравнение с переменными коэффициентами и неоднородное. В отличие от [2]–[7] здесь не требуется существование общей области определения операторных коэффициентов в рассматриваемом уравнении, решение задачи и его производная могут принадлежать разным множествам.

Для исследований применяем метод каскадного расщепления уравнения (1) на уравнения в подпространствах и исследование полученных уравнений в подпространствах (*каскадный метод*) [1].

1. ПРЕОБРАЗОВАНИЕ УРАВНЕНИЯ

Для уравнения

$$A(t) \frac{dx(t)}{dt} = B(t)x(t) + f(t), \quad (1)$$

где $A(t)$ и $B(t)$ — операторы, действующие из банахова пространства E_1 в банахово пространство E_2 , линейные, замкнутые, $\overline{\text{dom}} A = E_1$, $\overline{\text{dom}} B = E_1$, $A(t)$ — нётеров при каждом $t \in \mathfrak{T}$, $f(t) : \mathfrak{T} \rightarrow E_2$, $t \in \mathfrak{T} = [0, T]$, ставится задача Коши:

$$x(0) = x^0 \in \text{dom } B. \quad (2)$$

Используем следующее свойство, вполне определяющее нётеров оператор $A(t)$.

Свойство 1. Имеют место разложения пространств в прямые суммы:

$$E_1 = \text{Coim } A(t) \dot{+} \text{Ker } A(t), \quad E_2 = \text{Im } A(t) \dot{+} \text{Coker } A(t), \quad (3)$$

где $\text{Coker } A(t)$ — дефектное подпространство оператора $A(t)$, $\text{Coim } A(t)$ — прямое дополнение к $\text{Ker } A(t)$ в E_1 , $\dim \text{Ker } A(t) < \infty$, $\dim \text{Coker } A(t) < \infty$. Проекторы на $\text{Ker } A(t)$ и $\text{Coker } A(t)$, отвечающие разложениям (3), обозначаем $P(A)$ и $Q(A)$ соответственно. Они переменные, символ t опускаем для краткости.

Сужение \tilde{A} оператора A на $\text{Coim } A \cap \text{dom } A$ — изоморфизм: $\text{Coim } A \cap \text{dom } A \xrightarrow{\tilde{A}} \text{Im } A$. Оператор $\tilde{A}^{-1}(I - Q(A))$ называется *полуобратным*.

Если $A(t') = 0$, $t' \in \mathfrak{T}$, то $Q(A(t')) = I$ и полагаем $A^-(t') = 0$. Через I здесь и далее обозначается единичный оператор в соответствующем пространстве, $\varkappa(A)$ — индекс нётерова оператора A , $\varkappa(A) = \dim \text{Ker } A - \dim \text{Coker } A$.

Операторы $G(t) \in L(R^k, R^l)$ и соответствующие им матрицы обозначаем одинаково.

Уравнение (1) с помощью свойства 1 расщепляется на уравнения в подпространствах $\text{Coker } A(t)$ и $\text{Im } A(t)$:

$$Q(A)B(t)x(t) + Q(A)f(t) \equiv 0, \quad t \in \mathfrak{T}, \quad (4)$$

$$\frac{dx(t)}{dt} = A^-(t)B(t)x(t) + A^-(t)f(t) + P(A)\frac{dx(t)}{dt}, \quad \forall P(A)\frac{dx(t)}{dt} \in \text{Ker } A(t). \quad (5)$$

В результате обозначений

$$\begin{aligned} A_0(t) &= A(t), & B_0(t) &= B(t), \\ S_0(t) &= Q(A_0)B_0(t), & T_0(t) &= A_0^-(t)B_0(t), & K_0(t) &= Q(A) \end{aligned} \quad (6)$$

получаем:

уравнение (1) эквивалентно системе, состоящей из тождества

$$S_0(t)x(t) + K_0(t)f(t) \equiv 0 \quad (7)$$

и уравнения (5). И теперь задача состоит в нахождении $P(A)\frac{dx(t)}{dt}$ из системы (5), (7).

Пусть выполняется условие

s_0) оператор $S_0(t)$ и вектор-функция $K_0(t)f(t)$ дифференцируемы при каждом $t \in \mathfrak{T}$.

Замечание. Свойство дифференцируемости $S_0(t)$ не означает дифференцируемости $A(t)$ и $B(t)$. Действительно, если

$$A(t), B(t) : R^2 \rightarrow R^2, \quad t \in [0, 1] \text{ и } A(t) = \begin{pmatrix} 1 & \sqrt{t} \\ t & t\sqrt{t} \end{pmatrix}, \quad B(t) = \begin{pmatrix} t\sqrt{t} & 1 \\ t^2\sqrt{t} & 0 \end{pmatrix}, \text{ то } Q(A) = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ -t & 1 \end{pmatrix}, \quad S_0(t) = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & -t \end{pmatrix}.$$

Продифференцировав соотношение (7) и заменив в полученном выражении $\frac{dx(t)}{dt}$ с помощью (5), получаем:

$$S_0(t)P(A_0)\frac{dx(t)}{dt} + \left(S_0(t)T_0(t) + \frac{dS_0(t)}{dt} \right) x(t) + \left(S_0(t)A^-(t)f(t) + \frac{d}{dt} \left(K_0(t)f(t) \right) \right) \equiv 0. \quad (8)$$

В обозначениях

$$\begin{aligned} A_1(t) &= S_0(t)P(A_0) = Q(A_0)B_0(t)P(A_0), \\ K_1(t)f(t) &= S_0(t)A^-(t)f(t) + \frac{d}{dt}(K_0(t)f(t)), \end{aligned} \quad (9)$$

уравнение (8) таково:

$$A_1(t)P(A_0)\frac{dx(t)}{dt} = -\left(S_0(t)T_0(t) + \frac{dS_0(t)}{dt}\right)x(t) - K_1(t)f(t). \quad (10)$$

Пусть, кроме того, выполняется требование

$$r_0) \dim \text{Ker } A(t) = \text{const} = \text{des}^1) = n_0, \dim \text{Coker } A(t) = \text{const} = \text{des} = m_0.$$

Тогда $A_1(t)$ при каждом $t \in \mathfrak{T}$ — линейный ограниченный оператор, действующий из R^{n_0} в R^{m_0} , следовательно нётеров и

$$\text{Ker}A_0(t) = \text{Coim}A_1(t) \dot{+} \text{Ker}A_1(t), \quad \text{Coker}A_0(t) = \text{Im}A_1(t) \dot{+} \text{Coker}A_1(t).$$

В случае $n_0 > n_1$ уравнение (10) в силу свойства 1 эквивалентно следующим соотношениям:

$$Q(A_1)\left(S_0(t)T_0(t) + \frac{dS_0(t)}{dt}\right)x(t) + Q(A_1)K_1(t)f(t) \equiv 0, \quad (11)$$

$$P(A_0)\frac{dx(t)}{dt} = -A_1^-(t)\left(S_0(t)T_0(t) + \frac{dS_0(t)}{dt}\right)x(t) - A_1^-(t)K_1(t)f(t) + P(A_1)\frac{dx(t)}{dt},$$

$\forall P(A_1)\frac{dx(t)}{dt} \in \text{Ker}A_1(t)$. Подставив последнее выражение в (5), получаем:

$$\frac{dx(t)}{dt} = \left(T_0(t) - A_1^-(t)\left(S_0(t)T_0(t) + \frac{dS_0(t)}{dt}\right)\right)x(t) + (A_0^- - A_1^-K_1)f(t) + P(A_1)\frac{dx(t)}{dt}. \quad (12)$$

В результате обозначений

$$S_1(t) = Q(A_1)\left(S_0(t)T_0(t) + \frac{dS_0(t)}{dt}\right), \quad T_1(t) = T_0(t) - A_1^-(t)\left(S_0(t)T_0(t) + \frac{dS_0(t)}{dt}\right)$$

уравнение (12) принимает вид

$$\frac{dx(t)}{dt} = T_1(t)x(t) + \left(A_0^-(t) - A_1^-(t)K_1(t)\right)f(t) + P(A_1)\frac{dx(t)}{dt},$$

а условие (11) вид

$$S_1(t)x(t) + Q(A_1)K_1(t)f(t) \equiv 0.$$

Итак, при выполнении условий $s_0)$ и $r_0)$ уравнение (1) эквивалентно соотношениям

$$S_i(t)x(t) + Q(A_i)K_i(t)f(t) \equiv 0, \quad t \in \mathfrak{T}, i = 0, 1,$$

и уравнению

$$\frac{dx(t)}{dt} = T_1(t)x(t) + \left(A_0^-(t) - A_1^-(t)K_1(t)\right)f(t) + P(A_1)\frac{dx(t)}{dt}. \quad (13)$$

¹⁾ Символ " = des = " читается как " обозначим" .

Продолжая этот процесс дальше с введением обозначений

$$\begin{aligned} A_i(t) &= S_{i-1}(t)P(A_{i-1}), \quad S_i(t) = Q(A_i)\left(S_{i-1}(t)T_{i-1}(t) + \frac{dS_{i-1}(t)}{dt}\right), \\ T_i(t) &= T_{i-1}(t) - A_i^-(t)\left(S_{i-1}(t)T_{i-1}(t) + \frac{dS_{i-1}(t)}{dt}\right), \\ K_i(t)f(t) &= S_{i-1}(t)\left(A_0^-(t) - \sum_{j=1}^{i-1} A_j^-(t)K_j(t)\right)f(t) + \\ &+ \frac{d}{dt}Q(A_{i-1})K_{i-1}(t)f(t), \quad i = 1, 2, \dots \end{aligned} \quad (14)$$

и при выполнении условий

s_i) вектор-функции $S_i(t)$ и $Q(A_i)K_i(t)f(t)$ дифференцируемы на \mathfrak{T} , $i = 0, 1, 2, \dots$,
 r_i) $\dim \text{Ker } A_i(t) = \text{const} = n_i$, $\dim \text{Coker } A(t) = \text{const}$, $i = 0, 1, 2, \dots$,
получаем следующий результат.

Лемма. Уравнение (1) при выполнении условий s_i , r_i , $i = \overline{0, q-1}$, эквивалентно системе

$$S_i(t)x(t) + Q(A_i)K_i(t)f(t) \equiv 0, \quad i = \overline{0, q}, \quad t \in \mathfrak{T}, \quad (15)$$

$$\frac{dx(t)}{dt} = T_q(t)x(t) + \left(A_0^-(t) - \sum_{j=1}^q A_j^-(t)K_j(t)\right)f(t) + P(A_q)\frac{dx(t)}{dt}, \quad (16)$$

$$\forall P(A_q)\frac{dx(t)}{dt} \in \text{Ker } A_q(t).$$

Обозначим $\dim \text{Coker } A_i(t) = m_i$, $i = 1, 2, \dots$.

Заметим, если $n_k = n_{k-1}$, то и $m_k = m_{k-1}$, оператор $A_k(t)$ в таком случае тождественно нулевой, в формулах (14) $P(A_k) = I$, $Q(A_k) = I$, и процесс расщепления пространств продолжается дальше. Получаем:

$$\begin{aligned} E_1 &= \text{Coim}A(t) \dot{+} \text{Ker}A(t) = \text{Coim}A(t) \dot{+} \text{Coim}A_1(t) \dot{+} \text{Ker}A_1(t) = \dots \\ &\dots = \text{Coim}A(t) \dot{+} \text{Coim}A_1(t) \dot{+} \dots \dot{+} \text{Coim}A_q(t) + \text{Ker}A_q(t), \\ E_2 &= \text{Im}A(t) \dot{+} \text{Coker}A(t) = \text{Im}A(t) \dot{+} \text{Im}A_1(t) \dot{+} \text{Coker}A_1(t) = \dots \\ &\dots = \text{Im}A(t) \dot{+} \text{Im}A_1(t) \dot{+} \dots \dot{+} \text{Im}A_q(t) + \text{Coker}A_q(t). \end{aligned}$$

2. РЕШЕНИЕ ЗАДАЧИ КОШИ

Возможны лишь следующие исходы.

Случай 1. Существует $p \in \mathbb{N}$ такое, что $n_{p-1} > n_p = 0$ и $m_{p-1} > m_p = 0$, что возможно лишь при $\varkappa(A) = 0$, то есть в случае фредгольмовского оператора $A(t)$.

Случай 2. Существует $p \in \mathbb{N}$ такое, что $n_{p-1} > n_p = 0$ и $m_{p-1} > m_p \neq 0$, что возможно лишь при $\varkappa(A) < 0$.

Случай 3. Существует $p \in \mathbb{N}$ такое, что $n_{p-1} > n_p \neq 0$ и $m_{p-1} > m_p = 0$ ($\varkappa(A) > 0$).

Случай 4. Существует $p \in \mathbb{N}$ такое, что $n_{p-1} > n_p = n_{p+1} = \dots$, $m_{p-1} > m_p = m_{p+1} = \dots$. Это возможно и при $\varkappa(A) = 0$, и при $\varkappa(A) \neq 0$.

Рассмотрим **случай 1**. Конечномерный оператор $A_p(t)$ имеет ограниченный обратный $A_p^-(t) = A_p^{-1}(t)$. Тогда

$$\begin{aligned} E_1 &= \text{Coim}A \dot{+} \text{Ker}A = \text{Coim}A \dot{+} \text{Coim}A_1 \dot{+} \text{Ker}A_1 = \dots \\ &\dots = \text{Coim}A \dot{+} \text{Coim}A_1 \dot{+} \dots \dot{+} \text{Coim}A_p, \end{aligned} \quad (17)$$

$$E_2 = \text{Im}A \dot{+} \text{Coker}A = \text{Im}A \dot{+} \text{Im}A_1 \dot{+} \text{Coker}A_1 = \dots = \text{Im}A \dot{+} \text{Im}A_1 \dot{+} \dots \dot{+} \text{Im}A_p. \quad (18)$$

На основании леммы справедлива

Теорема 1. Пусть $\exists p \in \mathbb{N}$ такое, что выполняются условия s_i, r_i с $i = \overline{0, p-1}$; A_p — обратимый, $T_p(t)$ — ограниченный при каждом t и сильно непрерывный на \mathfrak{T} оператор.

Решение $x(t)$ задачи (1), (2) существует для тех, и только тех x^0 и $f(t)$, для которых выполняются условия согласования

$$S_i(0)x^0 + Q(A_i)K_i(t)f(t)|_{t=0} = 0, \quad i = \overline{0, p-1}, \quad (19)$$

и

$$R_p(t) = \int_0^t U(t,s) \left(A_0^-(s) - \sum_{j=1}^p A_j^-(s)K_j(s) \right) f(s) ds \quad (20)$$

дифференцируем на \mathfrak{T} .

При выполнении этих условий $x(t)$ и $f(t)$ обладают свойствами

$$S_i(t)x(t) + Q(A_i)K_i(t)f(t) \equiv 0, \quad i = \overline{0, p-1}; \quad (21)$$

$x(t)$ единственно и равно

$$x(t) = U(t,0)x^0 + R_p(t), \quad (22)$$

где $U(t,s)$ — эволюционный оператор, соответствующий $T_p(t)$.

В случае 2 $\text{Ker} A_p = \{0\}$, но A_p имеет ненулевое коядро: $P(A_p) \equiv 0, Q(A_p) \neq 0$. Пространство E_1 разлагается в прямую сумму (17), для E_2 имеет место разложение

$$E_2 = \text{Im}A \dot{+} \text{Im}A_1 \dot{+} \dots \dot{+} \text{Im}A_p \dot{+} \text{Coker}A_p. \quad (23)$$

Теорема 2. Пусть $\exists p \in \mathbb{N}$ такое, что выполняются условия s_i, r_i с $i = \overline{0, p-1}$, $A_p(t)$ инъективный, $T_p(t)$ — ограниченный при каждом t и сильно непрерывный на \mathfrak{T} оператор.

Решение $x(t)$ задачи (1), (2) существует для тех, и только тех x^0 и $f(t)$, для которых

$$S_i(0)x^0 + Q(A_i)K_i(t)f(t)|_{t=0} = 0, \quad i = \overline{0, p}, \quad (24)$$

(условия согласования), и интеграл $R_p(t)$, введенный формулой (20), дифференцируем на \mathfrak{T} .

Тогда $x(t)$ и $f(t)$ обладают свойствами

$$S_i(t)x(t) + Q(A_i)K_i(t)f(t) \equiv 0, \quad i = \overline{0, p}; \quad (25)$$

$x(t)$ единственно и имеет вид (22).

Случай 3. Существует $p \in \mathbb{N}$ такое, что A_p имеет ненулевое ядро, но коядро состоит лишь из нулевого элемента. Для E_1 имеет место разложение

$$E_1 = \text{Coim}A \dot{+} \text{Coim}A_1 \dot{+} \dots \dot{+} \text{Coim}A_p \dot{+} \text{Ker}A_p. \quad (26)$$

Пространство E_2 раскладывается в прямую сумму (18). Справедлива

Теорема 3. Пусть $\exists p \in \mathbb{N}$ такое, что выполняются условия s_i, r_i с $i = \overline{0, p-1}$, $A_p(t)$ — сюръективный, $T_p(t)$ — ограниченный при каждом t , сильно непрерывный на \mathfrak{T} оператор и $R_p(t)$ дифференцируем на \mathfrak{T} . Решение $x(t)$ задачи (1), (2) существует для тех, и только для тех x^0 и $f(t)$, для которых выполняются условия согласования (19).

При этом $x(t)$ и $f(t)$ обладают свойствами (21), $x(t)$ неединственно и имеет вид

$$x(t) = U(t, 0)x^0 + \int_0^t U(t, s) \left((A_0^-(s) - \sum_{j=1}^p A_j^-(s)K_j(s))f(s) + P(A_p)c(s) \right) ds, \quad (27)$$

$\forall P(A_p)c(t) \in C^0(\mathfrak{T} \rightarrow E_1)$.

В случае 4 имеем $A_{p+j}(t) \equiv 0, j \in \mathbb{N}_0$. Для E_1 и E_2 имеют место разложения (26) и (23).

Теорема 4. Пусть $\exists p \in \mathbb{N}$ такое, что выполняются условия s_i, r_i с $i \in \mathbb{N}_0; A_{p+j}(t) \equiv 0, j \in \mathbb{N}_0; T_p(t)$ — ограниченный при каждом t , сильно непрерывный на \mathfrak{T} оператор и $R_p(t)$ дифференцируем на \mathfrak{T} . Решение $x(t)$ задачи (1), (2) существует если, и только если выполняются условия согласования (24) при $i \in \mathbb{N}_0$.

При этом $x(t)$ и $f(t)$ обладают свойствами (25) с $i \in \mathbb{N}_0, x(t)$ неединственно и имеет вид (27).

(Результаты теорем 1 и 2, 3 и 4 отличаются количеством условий согласования и количеством соотношений, определяющих фазовые пространства).

Фазовыми пространствами при выполнении условий теорем 1 и 3 является $M_{p-1}(t) = \{x \in E_1 : S_i(t)x + Q(A_i)K_i(t)f(t) \equiv 0, t \in \mathfrak{T}, i = \overline{0, p-1}\}$, при выполнении условий теоремы 2: $M_p(t) = \{x \in E_1 : S_i(t)x + Q(A_i)K_i(t)f(t) \equiv 0, t \in \mathfrak{T}, i = \overline{0, p}\}$, и при выполнении условий теоремы 4: $M_\infty(t) = \{x \in E_1 : S_i(t)x + Q(A_i)K_i(t)f(t) \equiv 0, t \in \mathfrak{T}, i \in \mathbb{N}_0\}$.

Следствие 1. При выполнении условий s_i, r_i и ограничений на $T_k(t)$ и $R_k(t)$, указанных в формулировке теоремы 3, решение задачи (1), (2) единственно тогда и только тогда, когда $\exists p \in \mathbb{N}$ такое, что

$$\text{Ker } A_p(t) = \{0\}.$$

Выполнения условий s_i, r_i здесь требуется при $i = \overline{0, p-1}, k = p$.

Уравнение (1), коэффициенты которого обладают свойством $\text{Ker } A_p(t) = \{0\}$, называем псевдорегулярным.

В случае постоянных A, B и $B \in L(E_1, E_2)$ условие $\text{Ker } A_p(t) = \{0\}$ эквивалентно условию инъективности операторного пучка $A - \lambda B$ при достаточно малых (по модулю) $\lambda \in \mathbb{C}, \lambda \neq 0$. В этом случае задача (1), (2) с однородным уравнением однозначно разрешима (при выполнении условий согласования) в том и только том случае, когда $(A - \lambda B)y = 0 \rightarrow y = 0$, то есть когда уравнение (1) псевдорегулярное [1].

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

- [1] Zubova S. P. Solution of the homogeneous Cauchy problem for an equation with a Fredholm operator multiplying the derivative // Doklady Mathematics. — 2009. — V. 80, № 2. — P. 710–712.
 [2] Крейн С.Г. Сингулярно возмущённые дифференциальные уравнения в банаховом пространстве / С.Г. Крейн, К.И. Чернышов // Новосибирск: СО АН СССРБ Институт математики, Препринт. — 1979. — 18 с.

- [3] Бояринцев Ю.Е. Линейные и нелинейные алгебро—дифференциальные системы / Ю.Е. Бояринцев. — Новосибирск: Наука, 2000. — 222 с.
- [4] Campbell S.L. Singular Systems of Differential Equations / S.L. Campbell // Pitman, London, 1980. — 176 p.
- [5] Свиридюк Г.А. К общей теории полугрупп операторов / Г.А. Свиридюк // Успехи матем.наук. — 1994. — Т. 49, № 4 — С. 47–74.
- [6] Фёдоров В.Е. Вырожденные сильно непрерывные полугруппы операторов / В.Е. Фёдоров // Алгебра и анализ. — 2000. — Т. 12, вып. 3. — С. 173–200.
- [7] Баскаков А.Г. Спектральный анализ линейных отношений и вырожденные полугруппы операторов / А.Г. Баскаков, К.И. Чернышов // Матем. сборник. — 2002. — Т. 193, № 11. — С. 3–42.
- [8] Сидоров Н.А. О применении некоторых результатов теории ветвления при решении дифференциальных уравнений / Н.А. Сидоров, О.А. Романова // Дифференц. уравнения. — 1983. — Т. 19, № 9. — С. 1516–1526.

Зубова Светлана Петровна, кандидат физико-математических наук, доцент кафедры математического анализа Воронежского государственного университета
E-mail: spzubova@mail.ru
Тел.: 8(473)220-86-90

Zubova Svetlana Petrovna, Ph.D, assistant professor, chair of mathematical analysis, Voronezh State University
E-mail: spzubova@mail.ru
Tel.: 8(473)220-86-90