

СИЛЬНЫЕ АПРИОРНЫЕ ОЦЕНКИ РЕШЕНИЙ НЕОДНОРОДНОЙ НАЧАЛЬНО-КРАЕВОЙ ЗАДАЧИ ОДНОЙ МОДЕЛИ ВЯЗКОУПРУГОЙ СРЕДЫ*

В. П. Орлов

Воронежский государственный университет

Поступила в редакцию 2 марта 2012 г.

Аннотация: установлена вторая априорная оценка решений для одной модели динамики вязкоупругой регуляризованной сплошной среды.

Ключевые слова: априорные оценки, вязкоупругая сплошная среда, плоский случай.

Abstract: second apriori estimate to solutions for some model of dynamics of viscoelastic continuous medium in the planar case are established.

Key words: viscoelastic continuous medium, apriori estimates, planar case.

ВВЕДЕНИЕ И ФОРМУЛИРОВКА РЕЗУЛЬТАТОВ

Пусть $Q_T = [0, T] \times \Omega$, где $\Omega \in R^2$ — ограниченная область с гладкой границей Γ . В $Q_T = [0, T]$ рассматривается начально-краевая задача

$$\begin{aligned} \partial v(t, x) / \partial t + \sum_{i=1}^2 v_i(t, x) \partial v(t, x) / \partial x_i - \mu_0 \Delta v(t, x) - \\ - \mu_1 \operatorname{Div} \int_{\tau(t, x)}^t \exp(\lambda(s-t)) \mathcal{E}(v)(s, z(s; t, x)) ds + \\ + \operatorname{grad} p(t, x) = \\ = f(t, x), (t, x) \in Q_T; \operatorname{div} v(t, x) = 0, (t, x) \in Q_T; \end{aligned} \quad (1.1)$$

$$\int_{\Omega} p(t, x) dx = 0; \in [0, T]; \quad (1.1)$$

$$v(0, x) = v^0(x), x \in \Omega_0, \quad (1.2)$$

$$v(t, x) = v^1(x), \quad (1.3)$$

$$(t, x) \in S_T = \{(t, x) : t \in [0, T], x \in \Gamma\}$$

$$z(\tau; t, x) = x + \int_t^\tau \tilde{v}(s, z(s; t, x)) ds, \quad (1.4)$$

$$\tau \in [0, T], (t, x) \in Q_T.$$

Здесь $v(t, x) = (v_1(t, x), v_2(t, x)) \in W_2^{1,2}(Q_T)$ и $p(t, x) \in W_2^{0,1}(Q_T)$ векторная и скалярная функции, удовлетворяющие (1.1)—(1.3), вектор-функция $z(\tau; t, x)$ определяется как решение задачи Коши (в интегральной форме) (1.4). Далее, $\mathcal{E}(v) = \{\mathcal{E}_{ij}\}_{i,j=1}^2$ — матрица с коэффициентами $\mathcal{E}_{ij}(v) = \frac{1}{2}(\partial v_i / \partial x_j + \partial v_j / \partial x_i)$. Дивер-

генция $\operatorname{Div} \mathcal{E}(v)$ матрицы определяется как вектор с компонентами — дивергенциями строк, $\mu_0 > 0$, μ_1, λ — неотрицательные константы, $\tilde{v}(t, x) = S_\delta v(t, x)$, где S_δ — оператор регуляризации (см. [1]).

Функция $\tau(t, x)$ определяется как

$$\tau(t, x) = \inf\{\tau : z(s; t, x) \in \Omega, \tau \leq s \leq t\}. \quad (1.5)$$

Всюду ниже будем предполагать, что $v^1(x)$ является гладкой функцией, заданной на границе Γ и удовлетворяющей естественному условию

$$\int_{\Gamma} v^1(x) \cdot n(x) dx \equiv (v^1(x), n(x)) = 0. \quad (1.6)$$

Здесь $v^1(x) \cdot n(x)$ скалярное произведение векторов в R^2 , $n(x)$ вектор внешней нормали к Γ в точке $x \in \Gamma$. Тогда существует гладкая функция $\hat{v}(x)$, определенная в $\bar{\Omega}$, удовлетворяющая условию (1.6) и совпадающая с $v^1(x)$ на Γ (см. [5], стр. 34), причем $\|\hat{v}(x)\|_{C(\bar{\Omega})} \leq M \|v^1(x)\|_{C(\Gamma)}$.

Относительно поведения функции $v^1(x)$ на границе будем предполагать, что она вырождается лишь на конечном множестве точек границы $\mathcal{M} = \{z_1, \dots, z_k\}$, т.е.

$$v^1(z) \cdot n(z) \neq 0, z \notin \mathcal{M}. \quad (1.7)$$

Здесь $n(z)$ — вектор внешней нормали в точке $z \in \Gamma$.

Решением задачи (1.1)—(1.4) называется пара функций (v, p) , $v \in W_2^{1,2}(Q_T)$, $p \in W_2^{0,1}(Q_T)$ такая, что выполняются уравнения (1.1), (1.4) и условия (1.2)—(1.3).

В [1] для решения задачи установлена (первая априорная оценка)

Теорема 1 Пусть $f \in L_2(0, T; H)$, $v^0 \in L_2(\Omega)$,

* Работа выполнена при финансовой поддержке РФФИ, грант № 04-01-0008.

© Орлов В. П., 2012

$v^1 \in C^1(\Gamma)$ и выполняются условия (1.6) и (1.7). Тогда для решения задачи (1.1)–(1.4) справедлива априорная оценка

$$\begin{aligned} & |v(t, x)|_0^2 + \int_0^t |v(s, x)|_1^2 ds \leq \\ & \leq M \left(\|f\|_0^2 + \|v^1\|_{C^1(\Gamma)}^2 + |v|_0^2 \right), \quad 0 \leq t \leq T. \end{aligned} \quad (1.8)$$

Нашей целью является доказательство сильной (второй) априорной оценки. Здесь и далее используются обозначения работы [1].

Сформулируем основной результат.

Будем предполагать, что в окрестности произвольной точки $z_* \in \mathcal{M}$ выполняются следующие условия согласования границы и граничного условия. Пусть в произвольной точке $z_* \in \mathcal{M}$ введена локальная ортогональная система координат \hat{x}_1, \hat{x}_2 , порожденная единичными вектором $n(z_*)$ нормали и касательным вектором $k(z_*)$, а граница задается как функция $\hat{x}_2 = \sigma(\hat{x}_1)$, причем, $\sigma(0) = \sigma'(0) = 0$, $\sigma'(\hat{x}) > 0$ при $\hat{x} \neq 0$. Пусть в этой системе граничная функция имеет вид $(v^1(\hat{x}_1), \sigma(\hat{x}_1)) = \bar{v}^1(\hat{x}_1) = (\bar{v}_1^1(\hat{x}_1), \bar{v}_2^1(\hat{x}_1))$, и выполняется условие согласования

$$(\bar{v}_2^1(0))' - \sigma''(0)\bar{v}_1^1(0) \neq 0, \quad z \in \mathcal{M}. \quad (1.9)$$

Теорема 2. Пусть $f \in L_2(0, T; H)$, $v^1 \in C^2(\Gamma)$, $v^0 - \hat{v}^1 \in V$. Пусть выполняются условия (1.6), (1.7) и (1.9). Тогда для решения задачи (1.1)–(1.4) справедлива априорная оценка

$$\|v\|_{1,2} \leq M \left(\|f\|_0, |v^0|_1, \|v^1\|_{C^2(\Gamma)} \right). \quad (1.10)$$

Непосредственно доказательство теоремы 1.2 проводится в разделе 3. В разделе 2 устанавливаются вспомогательные результаты.

Возникающие при оценках в неравенствах и цепочках неравенств константы, не зависящие от существенных параметров, обозначаются, как правило, одной буквой M , помечаясь при необходимости индексами и в скобках параметрами, от которых они зависят.

2. ВСПОМОГАТЕЛЬНЫЕ РЕЗУЛЬТАТЫ

2.1. СВОЙСТВА РЕШЕНИЙ ЗАДАЧИ КОШИ (СМ. [1])

В [1] были установлены следующие оценки для $\tilde{v}(x) = S_\delta v(x)$:

$$\|\tilde{v}(x)\|_{C^1(\Omega)} \leq M \left(|v(x)|_1 + \|\hat{v}(x)\|_{C^1(\Gamma)} \right), \quad (2.1)$$

$$\|\tilde{v}(x)\|_{C^2(\Omega)} \leq M \left(|v(x)|_1 + \|\hat{v}(x)\|_{C^2(\Gamma)} \right). \quad (2.2)$$

Отсюда вытекает, что если $v(t, x) \in W^{0,1}(Q_T)$, то для $\tilde{v}(t, x)$ справедливы неравенства

$$\|\tilde{v}(t, x)\|_{C(0,T;C^2(\Omega))} \leq M \|v(t, x)\|_{W_2^{0,1}}. \quad (2.3)$$

В [1] были установлены оценки решений $z(\tau; t, x)$ задачи Коши (1.1.4):

$$\begin{aligned} \|z_x(\tau; t, x)\|_{C(\Omega)} & \leq M (\|v\|_{0,1}, \|\hat{v}\|_{C^1(\Omega)}) \equiv M_0, \\ \tau(t, x) & \leq \tau \leq t; \end{aligned} \quad (2.4)$$

$$\begin{aligned} \|z_{xx}(\tau; t, x)\|_{C(\Omega)} & \leq M (\|v\|_{0,1}, \|\hat{v}\|_{C^1(\Gamma)}), \\ \tau(t, x) & \leq \tau \leq t. \end{aligned} \quad (2.5)$$

2.2. СВОЙСТВА ФУНКЦИИ $\tau(t, x)$.

Представим Ω в виде $\Omega = \Omega_+(t) \cup \Omega_-(t) \cup \Omega_0(t)$, где

$$\begin{aligned} \Omega_+(t) & = \{x : \tau(t, x) > 0, (v^1(z), n(z)) \neq 0, \\ & z = z(\tau(t, x); t, x), x \in \Omega\}; \end{aligned}$$

$$\Omega_-(t) = \{x : \tau(t, x) = 0, z(\tau(t, x); t, x) \in \Omega\};$$

$$\Omega_0(t) = \Omega \setminus (\Omega_+(t) \cup \Omega_-(t)).$$

В [1] было установлено, что множества $\Omega_-(t)$ и $\Omega_+(t)$ являются открытыми, $m(\Omega_0(t)) = 0$, $m(\Omega_+(t) \cup \Omega_-(t)) = m(\Omega)$, $\tau(t, x) \equiv 0$ на $\Omega_-(t)$ а функция $\tau(t, x)$ непрерывна на $\Omega_+(t) \cup \Omega_-(t)$ по x .

Пусть граница Γ задается уравнением $\Phi(x) = 0$, где $\Phi(x)$ — гладкая функция. Тогда (см. [1]) функция $\tau(t, x)$ дифференцируема на $\Omega_+(t)$, и справедливо соотношение

$$\begin{aligned} \frac{\partial \tau(t, x)}{\partial x_i} & = \\ & = - \left(\sum_{k=1}^2 \frac{\partial \Phi}{\partial x_k} (z(\tau(t, x); t, x)) \frac{\partial z_k}{\partial x_i} (\tau(t, x); t, x) \right) \times \\ & (\nabla \Phi(z(\tau(t, x); t, x)), v^1(z(\tau(t, x); t, x)))^{-1}, \quad i = 1, 2. \end{aligned} \quad (2.6)$$

Изучим поведение $\nabla \tau(t, x)$ на $\Omega_+(t)$. Заметим, что из формулы (2.6) следует, что $\nabla \tau(t, x)$ может иметь особенность только тогда, когда функция $z(\tau(t, x); t, x)$ попадает в окрестность особой точки $z \in \mathcal{M}$. Ниже мы покажем, что в окрестность особой точки могут попадать лишь траектории, начинающиеся вблизи нее.

Без ограничения общности будем считать, что эта точка z единственная и $z = 0$, область Ω лежит в верхней полуплоскости, а в малой окрестности $z = 0$ граница Γ задается функцией $z_2 = \sigma(z_1)$, $|z_1| \leq h^{1/2}$, $h > 0$, так что $\sigma'(0) = 0$, $\sigma''(0) > 0$.

Более того, в целях упрощения довольно громоздких выкладок, будем считать, что в этой малой окрестности $z = 0$ граница Γ задается функцией $z_2 = z_1^2$, $|z_1| \leq h^{1/2}$, $h > 0$. Положим $\Gamma(h) = \{z : z \in \Gamma, z_2 = z_1^2, |z_1| \leq h^{1/2}\}$, $U(h) = \{z : z_2 \geq z_1^2, |z_1| \leq h^{1/2}\}$.

Пусть

$$\begin{aligned} \Omega_{\geq \varepsilon} &= \{x : x \in \Omega_+(t), |\hat{G}(x)| \geq \varepsilon\}, \\ \Omega_{< \varepsilon} &= \{x : x \in \Omega_+(t), |\hat{G}(x)| < \varepsilon\}. \\ \hat{G}(x) &= (\nabla \Phi(z(\tau(t, x); t, x)), \\ v^1(z(\tau(t, x); t, x))), G(x) &= \hat{G}(x)^{-1}. \end{aligned} \quad (2.7)$$

Из (2.6) в силу гладкости Φ и (2.4) следует, что

$$\begin{aligned} |\nabla(\tau(t, x))| &\leq \frac{M}{\varepsilon} \|z(\tau(t, x); t, x)\|_{C(\Omega)} \leq \quad (2.8) \\ \frac{1}{\varepsilon} M \left(\|\hat{v}^1\|_{C^1(\Omega)}, \|\tilde{v}\|_{0,1} \right), &x \in \Omega_{\geq \varepsilon}. \end{aligned}$$

Для оценки $\hat{G}(x)$ на $\Omega_{< \varepsilon}$ заметим, что $\hat{G}(x)$ может иметь особенность только тогда, когда $z(\tau(t, x); t, x)$ попадает в окрестность особой точки $z \in \mathcal{M}$.

Пусть $v(t, x) \in W^{0,1}(Q_T)$. Тогда для $\tilde{v}(t, x)$ справедливо неравенство (2.3).

Изучим поведение траекторий $z(\tau(t, x); t, x)$ поля скоростей $\tilde{v}(t, x)$ в окрестности $U(h) = \{z : z_2 \geq z_1^2, |z_1| \leq h^{1/2}\}$ особой точки $z = 0$. Предположим, что $v(t, x) \in W^{0,1}(Q_T) \leq M_0$. Тогда из (2.7) вытекает справедливость неравенства

$$\|\tilde{v}(t, x)\|_{C(0,T;C^2(U(h)))} \leq MM_0. \quad (2.9)$$

Так как $(v^1(0), n(0)) = 0$, а $n(0) = (0, -1)$, то $v_2^1(0) = 0$, а $v_1^1(0) = v^1$. Пусть для определенности $v^1 > 0$.

Из (2.9) тогда следует, что $\tilde{v}_1(t, x) > v^1 / 2$ при достаточно малом h . В этом случае $\frac{d}{dt} z_1(\tau; t, x) = \tilde{v}_1(\tau, z(\tau; t, x)) > 0$, и функция $z_1 = z_1(\tau; t, x)$ имеет обратную $\tau = \varphi(z_1)$. Тогда траектория $z_1(\tau; t, x)$, принадлежащая $U(h)$ при фиксированных t, x , задает некоторую кривую $z_2 = g(z_1)$, $g(z_1) = z_2(\varphi(z_1); t, x)$, при этом $g'(z_1) = \tilde{v}_2(\varphi(z_1), z_1, g(z_1)) / \tilde{v}_1(\varphi(z_1), z_1, g(z_1))$. (2.10)

Рассмотрим

$$k(\tau, z) = \tilde{v}_2(\tau, z) / \tilde{v}_1(\tau, z). \quad (2.11)$$

Лемма 2.1. При достаточно малых h справедливо соотношение

$$|k(\tau, z)| \leq m_1 z_2, z \in U(h). \quad (2.12)$$

Доказательство леммы 2.1. Используя гладкость границы Γ , будем считать, что $\tilde{v}(t, x)$ продолжена на некоторую внешнюю окрестность $\Omega_1 \supset \Omega$ области Ω с сохранением класса (и нормы) $C(0, T; C^2(\Omega))$. Тогда имеют смысл производные функции $\tilde{v}(t, x)$ по x в точках границы.

Рассмотрим $\tilde{v}(t, x) = (\tilde{v}_1(t, x), \tilde{v}_2(t, x))$ в окрестности $U(h)$ при малых h . Очевидно, что

$$\begin{aligned} \tilde{v}_k(t, x) &= \tilde{v}_k(t, 0) + \frac{\partial \tilde{v}_k(t, 0)}{\partial x_1} x_1 + \frac{\partial \tilde{v}_k(t, 0)}{\partial x_2} x_2 + \\ \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^2 \frac{\partial^2 \tilde{v}_k(t, \theta_{ij})}{\partial x_i \partial x_j} x_i x_j, &x, \theta_{ij} \in U(h), k = 1, 2 \end{aligned} \quad (2.13)$$

при некоторых $\theta_{ij} = \theta_{ij}(x)$.

В частности, для $z = (z_1, z_2) \in \Gamma(h)$, $z_2 = z_1^2$ из граничного условия $\tilde{v}(t, z) = v^1(z)$, $z \in \Gamma(h)$ следует, что $\tilde{v}_2(t, 0) = 0$.

Тогда из (2.13) вытекает, что для $z \in \Gamma(h)$ справедливо

$$\begin{aligned} \varphi_2(z_1) \equiv \tilde{v}_2(t, z_1, z_1^2) &= \frac{\partial \tilde{v}_2(t, 0)}{\partial x_1} z_1 + \frac{\partial \tilde{v}_2(t, 0)}{\partial x_2} z_1^2 + \\ \frac{1}{2} \left(\sum_{i,j=1}^2 \frac{\partial^2 \tilde{v}_2(t, \theta_{ij})}{\partial x_i \partial x_j} z_1^2 + \frac{\partial^2 \tilde{v}_2(t, \theta_{22})}{\partial x_2^2} z_1^4 + \right. & \\ \left. + 2 \frac{\partial^2 \tilde{v}_2(t, \theta_{12})}{\partial x_1 \partial x_2} z_1^3 \right). & \end{aligned} \quad (2.14)$$

Из гладкости $v^1(x_1, x_2)$ ($x = (x_1, x_2)$) и условия $v_2^1(0) = 0$ следует, что $v_2^1(z_1, z_1^2) = o(z_1)$. Пользуясь условием $v_2(t, z_1, z_1^2) = v_2^1(z_1, z_1^2)$, $z \in \Gamma(h)$, разделив обе части (2.14) на z_1 и переходя к пределу при $z_1 \rightarrow 0$, получаем

$$\partial \tilde{v}_2(t, 0) / \partial x_1 = 0. \quad (2.15)$$

Отсюда и из (2.14) при $k = 2$ следует, что

$$\tilde{v}_2(t, x) = \frac{\partial \tilde{v}_2(t, 0)}{\partial x_2} x_2 + \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^2 \frac{\partial^2 \tilde{v}_2(t, \theta_{ij})}{\partial x_i \partial x_j} x_i x_j. \quad (2.16)$$

Очевидно, что

$$x_2 \geq x_1^2, x \in U(h). \quad (2.17)$$

Пользуясь (2.15)—(2.17) и оценками (2.4), (2.5), имеем

$$|\tilde{v}_2(t, x)| \leq M \left(\|\hat{v}^1(x)\|_{C^1(\Omega)}, \|v(t, x)\|_{0,1} \right) x_2, x \in U(h).$$

Полагая $v^1 = v_1^1(0) = \tilde{v}_1(t, 0)$ и пользуясь (2.13) для $k = 1$, получаем

$$\tilde{v}_1(t, x) = v_1 + \frac{\partial \tilde{v}_1(t, 0)}{\partial x_1} x_1 + \frac{\partial \tilde{v}_1(t, 0)}{\partial x_2} x_2 + \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^2 \frac{\partial^2 \tilde{v}_1(t, \theta_{ij})}{\partial x_i \partial x_j} x_i x_j. \quad (2.18)$$

Если h достаточно мало, то отсюда и из (2.1), (2.2) следует

$$\left| \tilde{v}_1(t, x) \right| \geq \left| v_1 \right| + \left\| \tilde{v}(t, x) \right\|_{C^1(\Omega)} h^{1/2} - M \left\| v(t, x) \right\|_{C^2(\Omega)} h \geq m \left| v_1 \right|. \quad (2.19)$$

Из (2.17) и (2.13) вытекает, что для $k(\tau, x) = v^2(\tau, x) / v^1(\tau, x)$ справедливо неравенство (2.14). Лемма 2.1 доказана.

Лемма 2.2. *Найдется r_0 такое, что при достаточно малых $h > 0$ из условия $z_2^0 = z_2(\tau; t, x) \leq r_0 h$ вытекает, что*

$$x_2 \leq m_1 z_2^0, \quad |x_1| \leq m_2 |z_1^0|. \quad (2.20)$$

Доказательство леммы 2.2. Пусть $z = z(\tau(t, x); t, x) \in \Gamma(h)$, $\tau_0 = \tau(t, x)$, $z^0 = z(\tau_0; t, x)$,

$$\tau_* = \{ \sup : z(s; t, x) \in U(h), \tau(t, x) \leq s \leq \tau \},$$

а $z^* = z(\tau_*; t, x)$. В силу $v_1(\tau, x) > 0$ при $x \in U(h)$ для функции $z_1 = z_1(\tau; t, x)$, $\tau(t, x) \leq \tau \leq \tau_*$, существует обратная $\tau = \varphi(z_1)$. При этом $z_2 = g(z_1) \equiv z_2(\varphi(z_1); t, x)$ определяет кривую $z_2 = g(z_1)$, $z_1 \in [z_1^0, z_1^*]$, лежащую в $U(h)$.

Очевидно, что $(z^0 = (z_1^0, z_2^0))$

$$g(z_1) = g(z_1^0) + \int_{z_1^0}^{z_1} g'(s) ds, \quad z_1^0 \leq z_1 \leq z_1^*. \quad (2.21)$$

Из (2.13) и (2.14) следует, что $(g(z_1) > 0)$

$$g(z_1) \leq g(z_1^0) + \int_{z_1^0}^{z_1} |g'(s)| ds + \int_{z_1^0}^{z_1} k(\varphi(s), s, g(s)) ds \leq g(z_1^0) + \int_{z_1^0}^{z_1} |v^2(\tau(s), s, g(s)) / v^1(\tau(s), s, g(s))| ds \leq g(z_1^0) + M \int_{z_1^0}^{z_1} g(s) ds.$$

Из последнего интегрального неравенства следует, что

$$g(z_1) \leq g(z_1^0) \exp(M(z_1 - z_1^0)), \quad z_1 \in [z_1^0, z_1^*]. \quad (2.22)$$

Пусть $z^0 \in \Gamma(h/n)$. Тогда $z_2^0 \leq h/n$,

$$z_2^0 = g(z_1^0) \leq \frac{h}{n}, \quad z_1^0 = (z_2^0)^{1/2} \leq \left(\frac{h}{n} \right)^{1/2}, \quad \text{и из (2.22)}$$

вытекает, что

$$g(z_1) \leq \frac{h}{n} g(z_1^0) \exp(M(z_1 - z_1^0)), \quad z_1 \in [z_1^0, z_1^*].$$

Отсюда следует, что при достаточно большом n справедливо неравенство

$$g(z_1) \leq \frac{Mh}{n}, \quad z_1 \in [z_1^0, z_1^*].$$

В свою очередь, это означает, что траектория $z(\tau; t, x)$, для которой $z^0 = z(\tau(t, x); t, x) \in \Gamma(h/n)$, $\tau(t, x) \leq \tau \leq \tau_*$, лежит в $U(h/3)$.

Отсюда нетрудно вывести, что тогда $z_1 = x_1$, $\tau_* = t$. Следовательно, если $z^0 \in \Gamma(h/n)$, то x обязательно принадлежит $U(h)$, а соотношение (2.21) и неравенство (2.20) справедливы при всех $z_1 \in [z_1^0, x_1]$.

Итак, если r_0 достаточно мало, а $z^0 = z(\tau(t, x); t, x) \in \Gamma(r_0 h)$, то кривая $z_2 = g(z_1) \in U(h)$ при всех $z_1 \in [z_1^0, z_1^*]$.

Так как $g(x_1) = x_2$, а $g(z_1^0) = z_2^0$, то из (2.22) вытекает первое неравенство (2.20).

Так как для всех $x \in U(h)$ выполняется неравенство $x_2 \geq x_1^2$, то из первого неравенства (2.20) следует второе.

Лемма 2.2 доказана.

Лемма 2.3. Пусть $x \in \Omega_+(t)$, $z = z(\tau(t, x); t, x) \in \Gamma(h)$. Пусть

$$(\bar{v}_2^1)'(0) - 2v_1(0) \neq 0. \quad (2.23)$$

Тогда справедливо неравенство

$$\left| \frac{\partial \tau(t, x)}{\partial x_i} \right| \leq M \left(\|v\|_{0,1} \right) |z_1|^{-1}, \quad i = 1, 2. \quad (2.24)$$

Доказательство леммы 2.3. Так как $\Gamma(h)$ задается как $z_2 = z_1^2$, то в точке $z \in \Gamma(h)$ внешняя нормаль $n(z) = (2z_1, -1)$, и формулы (2.6) имеют вид

$$\frac{\partial \tau(t, x)}{\partial x_1} = -(2z_1(\tau(t, x); t, x) \frac{\partial z_1(\tau(t, x); t, x)}{\partial x_1} - \frac{\partial z_2(\tau(t, x); t, x)}{\partial x_1}) \psi^{-1}(z(\tau(t, x); t, x))); \quad (2.25)$$

$$\frac{\partial \tau(t, x)}{\partial x_2} = -(2z_1(\tau(t, x); t, x) \frac{\partial z_1(\tau(t, x); t, x)}{\partial x_2} - \frac{\partial z_2(\tau(t, x); t, x)}{\partial x_2}) \psi^{-1}(z(\tau(t, x); t, x))); \quad (2.26)$$

$$\psi(z) = v_2^1(z) - 2z_1 v_1^1(z). \quad (2.27)$$

Из (2.25) следует, что

$$\left| \frac{\partial \tau(t, x)}{\partial x_1} \right| \leq (2 |z_1(\tau(t, x); t, x)| \left| \frac{\partial z_1(\tau(t, x); t, x)}{\partial x_1} \right| +$$

$$\left| \frac{\partial z_2(\tau(t, x); t, x)}{\partial x_1} \right| |\Psi^{-1}(x)| \equiv G |\Psi^{-1}(x)|. \quad (2.28)$$

Из (2.28) следует, что

$$|G| \leq M(\|v\|_{0,1}). \quad (2.29)$$

Рассмотрим $\tilde{\psi}(z_1) \equiv \psi(z_1, z_1^2)$. Тогда $\tilde{\psi}(z_1) = \bar{v}_2^1(z_1) - 2z_1\bar{v}_1^1(z_1)$. Очевидно, что $\tilde{\psi}(0) = \bar{v}_2^1(0)$. Так как

$$\tilde{\psi}'(z_1) = (\bar{v}_2^1(z_1))' - 2\bar{v}_2^1(z_1) - 2z_1(\bar{v}_1^1(z_1))',$$

то в силу (2.23) $\tilde{\psi}'(0) \neq 0$, и справедливо

$$\tilde{\psi}(z_1) = (\bar{v}_2^1(z_1))' - 2(\bar{v}_1^1(z_1))' + o(z_1).$$

Отсюда следует, что

$$|\tilde{\psi}(z_1)| \geq m |z_1|.$$

Следовательно,

$$|\Psi(x)|^{-1} \leq m |z_1(\tau(t, x); t, x)|^{-1}. \quad (2.30)$$

Из (2.28), (2.29) и (2.30) вытекает (2.24).

Неравенство (2.24) для $i = 1$ доказано. Неравенство (2.24) для $i = 2$ доказывается аналогично.

Лемма 2.3 доказана.

Заметим, что условие (2.23) суть условие (1.9) для границы $z_2 = z_1^2$.

3. ДОКАЗАТЕЛЬСТВО ТЕОРЕМЫ 1.2

Полагая $u(t, x) = v(t, x) - \hat{v}(x)$, перепишем задачу (1.1)–(1.4) в виде

$$\frac{\partial u(t, x)}{\partial t} + u_i(t, x) \frac{\partial u(t, x)}{\partial x_i} - \mu_0 \Delta u(t, x) + \text{grad } p(t, x) = \Phi(t, x), (t, x) \in Q_T; \quad (3.1)$$

$$\text{div } u(t, x) = 0, (t, x) \in Q_T; \int_{\Omega} p(t, x) dx = 0; t \in [0, T]; \quad (3.2)$$

$$\begin{aligned} \Phi(t, x) = & f(t, x) - \hat{v}_i(x) \frac{\partial \hat{v}_i(x)}{\partial x_i} + \\ & + u_i(t, x) \frac{\partial \hat{v}_i(x)}{\partial x_i} + \hat{v}_i(x) \frac{\partial u_i(t, x)}{\partial x_i} - \\ & - \mu_1 \text{Div} \int_{\tau(t, x)}^t \mathcal{E}(u)(z(s; t, x)) ds + \\ & + \mu_1 \text{Div} \int_{\tau(t, x)}^t \mathcal{E}(\hat{v})(s, z(s; t, x)) ds + \end{aligned} \quad (3.3)$$

$$\mu_0 \Delta \hat{v}(x) \equiv \sum_{k=1}^7 J_k(t, x);$$

$$u(0, x) = v^0(x) - \hat{v}(x), x \in \Omega_0, \quad (3.4)$$

$$\begin{aligned} u(t, x) = 0, \\ (t, x) \in S_T = \{(t, x) : t \in [0, T], x \in \Gamma.\} \end{aligned} \quad (3.5)$$

В [1] установлено, что

$$\int_0^t \left| \frac{\partial u(s, x)}{\partial t} \right|_0^2 ds + |u(t, x)|_1^2 + \int_0^t |u(s, x)|_2^2 ds \leq \quad (3.6)$$

$$M \left(\int_0^t |\Phi(s, x)|_0^2 ds + |u_0(x)|_1^2 \right), 0 \leq t \leq T$$

с не зависящей t от константой.

Получим оценку $\int_0^t |\Phi(s, x)|_0^2 ds$. Легко видеть, что

$$|J_2(t, x)| \leq M \|\hat{v}_x(x)\|_{C^1(\Omega)};$$

$$|J_3(t, x)|_0 \leq M \|\hat{v}(x)\|_{C(\Omega)} |u(t, x)|_0;$$

$$|J_4(t, x)|_0 \leq M \|\hat{v}_x(x)\|_{C(\Omega)} |u(t, x)|_1.$$

Отсюда следует, что

$$\int_0^t |J_3(s, x)|_0^2 ds \leq \bar{M} \int_0^t |u(s, x)|_0^2 ds;$$

$$\int_0^t |J_4(s, x)|_0^2 ds \leq \bar{M} \int_0^t |u(s, x)|_1^2 ds.$$

Здесь и ниже через \bar{M} будем обозначать константу, зависящую от \hat{v} .

Дифференцируя J_5 , имеем

$$J_5(t, x) = \mu_1 (\mathcal{E}(u)(\tau(t, x), z(\tau(t, x); t, x))) \nabla \tau(t, x) - \quad (3.7)$$

$$\mu_1 \int_{\tau(t, x)}^t \frac{\partial^2 u_i(s, z(s; t, x))}{\partial x_j \partial x_k} \frac{\partial z_k(s; t, x)}{\partial x_j} ds -$$

$$\mu_1 \int_{\tau(t, x)}^t \frac{\partial^2 u_j(s, z(s; t, x))}{\partial x_i \partial x_k} \frac{\partial z_k(s; t, x)}{\partial x_j} ds =$$

$$= \mu_1 \sum_{k=1}^3 J_{5k}(t, x).$$

Оценим $\|J_{51}\|_{L_2(Q_t)}$. Очевидно, что

$$|J_{51}| \leq M |u_x(\tau(t, x), z(\tau(t, x); t, x))| |\nabla \tau(t, x)|.$$

Далее,

$$\begin{aligned} & |J_{51}(t, x)|_0^2 \leq \\ & \leq M \int_{\Omega} |u_x(\tau(t, x), z(\tau(t, x); t, x))|^2 |\nabla \tau(t, x)|^2 dx = \\ & = M \int_{\Omega_+(t)} |u_x(\tau(t, x), z(\tau(t, x); t, x))|^2 |\nabla \tau(t, x)|^2 dx. \end{aligned} \quad (3.8)$$

Тогда

$$\|J_{51}(t, x)\|_{L_2(Q_t)}^2 \leq \quad (3.9)$$

$$M \int_0^t \left(\int_{\Omega_+(s)} |u_x(\tau(s, x), z(\tau(s, x); s, x))|^2 |\nabla \tau(s, x)|^2 dx \right) ds =$$

$$M \left(\int_0^t \int_{\Omega_{+, < h}(s)} |u_x(\tau(s, x), z(\tau(s, x); s, x))|^2 |\nabla \tau(s, x)|^2 dx \right) ds +$$

$$\int_0^t \int_{\Omega_{+, \geq h}(s)} \left| u_x(\tau(s, x), z(\tau(s, x); s, x)) \right|^2 \left| \nabla \tau(s, x) \right|^2 dx ds = M(R_1 + R_2),$$

где

$$\Omega_{+, < h}(t) = \{x : x \in \Omega_+(t), z(\tau(t, x); t, x) \in \Gamma(h)\},$$

$$\Omega_{+, \geq h}(t) = \{x : x \in \Omega_+(t), z(\tau(t, x); t, x) \notin \Gamma(h)\}.$$

Оценим слагаемое R_1 .

Рассмотрим отображение $\Upsilon_s : \Omega_{+, < h}(s) \rightarrow S_T = [0, T] \times \Gamma$, заданное формулой

$$\begin{aligned} \Upsilon_s(x) &= (\gamma_1(x), \gamma_2(x)), \\ \gamma_1(x) &= \tau(s, x), \gamma_2(x) = z_1(\tau(s, x); s, x). \end{aligned} \quad (3.10)$$

Пусть $Z(h, s) = \Upsilon_s : \Omega_{+, < h}(s)$ — образ $\Omega_{+, < h}(s)$ при отображении Υ_s . С помощью соотношений (2.26) показывается, что если $z(\tau(s, x); s, x) \in \Gamma(h)$,

то якобиан $I(s, x) = \det \frac{d\Upsilon_s}{dx}$ имеет вид

$$I(s, x) = \psi^{-1}(z(\tau(s, x); s, x)).$$

Оценим слагаемое R_1 . В силу (2.24) имеем

$$\|J_{51}\|_{L_2(\Omega_{+, < h}(s))}^2 \leq M \int_{\Omega_{+, < h}(s)} \left| u_x(\tau(s, x), z(\tau(s, x); s, x)) \right|^2 \times |z_1(\tau(s, x); s, x)|^{-2} dx. \quad (3.11)$$

Делая замену переменных $(\tau, z_1) = (\gamma_1(x), \gamma_2(x))$ учитывая, что $|\psi(z)| \equiv |\tilde{\psi}(z_1)| \leq Mz_1$, получаем

$$\begin{aligned} \|J_{51}\|_{L_2(\Omega_{+, < h}(s))}^2 &\leq \\ &\leq M \int_{\Omega_{+, < h}(s)} \left| u_x(\tau, z_1, z_1^2) \right|^2 |z_1|^{-1} d\tau dz_1. \end{aligned} \quad (3.12)$$

Отсюда следует, что

$$\begin{aligned} &\int_0^t \|J_{51}\|_{L_2(\Omega_{+, < h}(s))}^2 ds \leq \\ &\leq M \int_0^t \left(\int_{\Omega_{+, < h}} |u_x(\tau(s, x), z(\tau(s, x); s, x))|^2 \times \right. \\ &\quad \left. |z_1(\tau(s, x); s, x)|^{-2} dx \right) ds \leq \\ &\leq M \int_0^t \left(\int_{Z(h, s)} |u_x(\tau, z_1, z_1^2)|^2 |z_1|^{-1} d\tau dz_1 \right) ds, \end{aligned} \quad (3.13)$$

где

$$\begin{aligned} Z(h, t) &= \{(\tau, z_1) : \tau = \tau(t, x), z_1 = \\ &= z_1(\tau(t, x); t, x), x \in \Omega_{+, < h}(s)\}. \end{aligned}$$

Лемма 3.1. Для $(\tau, z_1) \in Z(h, t)$ справедливо неравенство

$$\tau \geq t + m_1 z_1, -h_{1/2} \leq z_1 \leq h_{1/2}, 0 \leq \tau \leq t, \quad (3.14)$$

где $m_1 > 0$ не зависит от t, z_1, τ .

Доказательство леммы 3.1. Из (1.4) вытекает, что $(u = v - \hat{v})$

$$\begin{aligned} z_1(\tau; t, x) &= x_1 + \int_t^\tau \tilde{v}_1(s, z(s; t, x)) ds, \\ \tau &\in [0, T], (t, x) \in Q_T. \end{aligned} \quad (3.15)$$

Следовательно,

$$\int_t^\tau \tilde{v}_1(s, z(s; t, x)) ds = x_1 - z_1(\tau; t, x). \quad (3.16)$$

По предположению, $v_1^1(0) > 0$. В силу гладкости $\tilde{v}(\tau, x)$ и оценки (2.1) для $z \in \Omega_{+, < h}(t)$ справедливо неравенство $v_1(\tau, z) > m_2 > 0$. При $\tau = \tau(t, x)$ из получаем

$$m_3(t - \tau) \leq |x - z_1| \leq |x_1| + |z_1|. \quad (3.17)$$

Отметим, что в силу $v_1(\tau, z) > m_3 > 0$ при $(\tau, z_1) \in Z(h, t)$ всегда $z_1 < 0$, так как при $z_1 < 0$ траектория $z(s; t, x)$ не может “втекать” в Ω из точки $z(\tau(t, x); t, x)$ границы. Отсюда и из (3.16) и (2.20) вытекает, что

$$\begin{aligned} m_3(t - \tau) &\leq |x - z_1| \leq \\ &\leq m_4 |z_1| + |z_1| \leq m_5 |z_1|. \end{aligned} \quad (3.18)$$

Отсюда следует (3.15).

Лемма доказана.

Воспользовавшись леммой 3.1 и (3.13), получаем, что

$$\begin{aligned} &\int_0^t \|J_{51}\|_{L_2(\Omega_{+, < h}(s))}^2 ds \leq \\ &\leq M \int_0^t \left(\int_{Z(h, s)} |u_x(\tau, z_1, z_1^2)|^2 |z_1|^{-1} d\tau dz_1 \right) ds \leq \\ &M \int_0^t \left(\int_D |u_x(\tau, z_1, z_1^2)|^2 |z_1|^{-1} d\tau dz_1 \right) ds, \end{aligned} \quad (3.19)$$

где

$$D = (\tau \geq s + m z_1) \cap (z_1 \leq 0, |z_1| \leq h^{1/2}).$$

Отсюда следует, что

$$\begin{aligned} &\int_0^t \|J_{51}\|_{L_2(\Omega_{+, < h}(s))}^2 ds \leq \\ &\leq M \int_0^t \left(\int_0^s \left(\int_{-h^{1/2}}^{(\tau-s)/m} |u_x(\tau, z_1, z_1^2)|^2 |z_1|^{-1} dz_1 \right) d\tau \right) ds. \end{aligned} \quad (3.20)$$

Применяя неравенство Гельдера с показателями $p, q = p / (p - 1) \in (1, +\infty)$, которые выберем позже, получаем

$$\begin{aligned} \|J_{51}\|_{L_2(0, t; \Omega_{+, < h}(s))}^2 &\leq M \int_0^t \left(\int_0^s \|u_x(\tau, z_1, z_1^2)\|_{L_{2p}[-h^{1/2}, h^{1/2}]}^2 \times \right. \\ &\quad \left. \int_{-h^{1/2}}^{(\tau-s)/m} |z_1|^{-q} dz_1 \right)^{1/q} d\tau ds. \end{aligned} \quad (3.21)$$

Далее, вычисляя последний интеграл, имеем

$$\begin{aligned} \|J_{51}\|_{L_2(0, t; \Omega_{+, < h}(s))}^2 &\leq \\ &\leq M \int_0^t \left(\int_0^s \|u_x(\tau, z_1, z_1^2)\|_{L_{2p}[-h^{1/2}, h^{1/2}]}^2 |\tau - s|^{-1/p} d\tau \right) ds. \end{aligned} \quad (3.22)$$

Меняя порядок интегрирования, получаем

$$\begin{aligned} \|J_{51}\|_{L_2(0,t;\Omega_{\tau,<h}(s))}^2 &\leq M \int_0^t \int_{\tau}^t |\tau - s|^{-1/p} ds \times \\ &\times \|u_x(\tau, z_1, z_1^2)\|_{L_{2p}[-h^{1/2}, h^{1/2}]}^2 d\tau \leq \\ &\leq \int_0^t \|u_x(\tau, z_1, z_1^2)\|_{L_{2p}[-h^{1/2}, h^{1/2}]}^2 d\tau. \end{aligned} \quad (3.23)$$

Далее, нетрудно видеть, что

$$\|u_x(\tau, z_1, z_1^2)\|_{L_{2p}[-h^{1/2}, h^{1/2}]} \leq M \|u_x(\tau, z)\|_{L_{2p}(\Gamma)}. \quad (3.24)$$

В силу теорем вложения (см.[6], стр. 411) имеем

$$\begin{aligned} \|u_x(\tau, z)\|_{L_{2p}(\Gamma)}^2 &\leq M \|u(\tau, z_1, z_1^2)\|_{W_2^{1/2(1-1/p)}(\Gamma)}^2 \leq \\ &\leq M \|u(\tau, z)\|_{W_2^{1/2(1-1/p)+1/2}(\Omega)}^2 = \\ &= M \|u_x(\tau, z)\|_{2-1/2p}. \end{aligned} \quad (3.25)$$

Используя известное неравенство моментов

$$\|u(\tau, z)\|_{2-1/2p} \leq M \|u(\tau, z)\|_2^{1-1/4p} \|u(\tau, z)\|_0^{1/4p},$$

и (3.25) получаем, что

$$\|u_x(\tau, z)\|_{L_{2p}(\Gamma)}^2 \leq \|u(\tau, z)\|_2^{2-1/2p} \|u(\tau, z)\|_0^{1/2p}. \quad (3.26)$$

Из (3.23), (3.24), (3.25) с помощью неравенства Гельдера для $r = \frac{4p}{4p-1}$, $r' = 4p$, имеем при произвольном $\varepsilon > 0$

$$\begin{aligned} \|J_{51}\|_{L_2(0,t;\Omega_{\tau,<h}(s))}^2 &\leq M \int_0^t \|u(\tau, z)\|_2^{2-1/2p} \|u(\tau, z)\|_0^{1/2p} d\tau \leq \\ &M \left(\int_0^t \|u(\tau, z)\|_2^2 d\tau \right)^{1/r} \left(\int_0^t \|u(\tau, z)\|_0^2 d\tau \right)^{1/r'} \leq \\ &\varepsilon \int_0^t \|u(\tau, z)\|_2^2 d\tau + C(\varepsilon) \int_0^t \|u(\tau, z)\|_0^2 d\tau. \end{aligned} \quad (3.27)$$

Таким образом,

$$R_1 \leq \varepsilon \int_0^t \|u(\tau, z)\|_2^2 d\tau + C(\varepsilon) \int_0^t \|u(\tau, z)\|_0^2 d\tau.$$

Аналогичная оценка для R_2 устанавливается таким же образом, но проще, с использованием оценки (2.7). Из оценок R_1 , R_2 и (3.9) вытекает, что

$$\|J_{51}\|_{L_2(Q_t)}^2 \leq \varepsilon \int_0^t \|u(\tau, z)\|_2^2 d\tau + C(\varepsilon) \int_0^t \|u(\tau, z)\|_0^2 d\tau.$$

Оценим J_{52} . Легко видеть, что

$$\begin{aligned} |J_{52}(t, x)| &\leq \\ &\leq MM \int_0^t \int_{\tau(t,x)} |u_{xx}(s, z(s; t, x))| \|z_x(s; t, x)\|_{C(\Omega)} ds. \end{aligned} \quad (3.28)$$

Отсюда следует, что

$$|J_{52}(t, x)|_0^2 \leq M \int_0^t \int_{\tau(t,x)} |u_{xx}(s, z(s; t, x))|^2 ds dx.$$

Проводя преобразования, аналогичные проведенным в [1] при оценке слагаемого I_4 из соотношения (5.2), получаем, что

$$\begin{aligned} |J_{52}(t, x)|_0^2 &\leq M \int_0^t |u_{xx}(s, z(s; t, x))|^2 ds \leq \\ &\leq M \int_0^t |u(t, x)|_2^2 ds. \end{aligned}$$

Тогда имеем

$$\int_0^t |J_{52}(s, x)|_0^2 ds \leq M \int_0^t \int_0^\tau |u(s, x)|_2^2 ds d\tau.$$

Аналогично оценивается и J_{53} .

Для J_6 и J_7 с помощью несложных преобразований получаем, что

$$\|J_6\|_{L_2(Q_t)}^2 \leq M \|\hat{v}(x)\|_{C^2(\Omega)}^2 \leq M \|v^1(x)\|_{C^2(\Gamma)}^2.$$

Учитывая оценки слагаемых $J_k, k = 1, \dots, 7$, (3.6), (1.8) и выбирая $\varepsilon > 0$ достаточно малым, получаем, что

$$\int_0^t \left| \frac{\partial u(s, x)}{\partial t} \right|_0^2 ds + |u(t, x)|_1^2 + \int_0^t |u(s, x)|_2^2 ds \leq (3.29)$$

$$\begin{aligned} &M (\|v^1(x)\|_{C^2(\Gamma)}, |u^0(x)|_1, \|f(t, x)\|_0) + \\ &+ \int_0^t \int_0^\tau |u(s, z(s; t, x))|_2^2 ds d\tau. \end{aligned}$$

Полагая $q(t) = \int_0^t |u(s, x)|_2^2 ds$, из (3.29) имеем

$$q(t) \leq M_1 + M_2 \int_0^t |u(s, x)|_2^2 ds.$$

Отсюда вытекает, что

$$q(t) \leq M_3, \quad M_3 = M (\|v^1(x)\|_{C^2(\Gamma)}, |u^0(x)|_1, \|f(t, x)\|_0).$$

Из этой оценки с учетом неравенства $|u^0(x)|_1 \leq M (|v^0(x)|_1 + |\hat{v}(x)|_1)$ и (3.29) следует оценка (1.10).

Теорема 1.2 доказана.

ЛИТЕРАТУРА

1. Орлов В. П. Об одной априорной оценке решений неоднородной начально-краевой задачи динамики вязкоупругой среды / В. П. Орлов // Вестник ВГУ, 2012, № 1. С. 171—179.
2. Темам Р. Уравнение Навье-Стокса. Теория и численный анализ / Р. Темам. М.: Мир, 1987. 408 с.
3. Звягин В. Г. О слабых решениях начально-краевой задачи для регуляризованной модели вязкоупругой жидкости / В. Г. Звягин, В. Т. Дмитриенко // Дифференциальные уравнения. 2002. № 12. Т. 38. С. 1633—1645.

4. Звягин В. Г. О сильных решениях начально-краевой задачи для регуляризованной модели несжимаемой вязкоупругой жидкости / В. Г. Звягин, В. Т. Дмитриенко // Известия ВУЗов. Математика. 2004. № 9. Т. 508. С. 24—40.

5. Ладыженская О. А. Математические вопросы динамики вязкой несжимаемой жидкости / О. А. Ладыженская. М.: Наука, 1970. 204 с.

6. Трибель Х. Теория интерполяции. Функциональные пространства. Дифференциальные операторы. / Х. Трибель. М.: Мир, 1980. 664 с.

7. Orlov V. P. On mathematical models of a viscoelasticity with a memory / V. P. Orlov, P. E. Sobolevskii // Differential and Integral Equations. 1991. № 1. V. 4. P. 103—115.

Орлов В. П., доктор физико-математических наук, профессор кафедры математического моделирования математического факультета, Воронежский государственный университет

E-mail: orlov_vp@mail.ru

8. Соболевский П. Е. О дробных нормах в банаховом пространстве, порожденном неограниченным оператором / П. Е. Соболевский. УМН. 1964. № 6. Т. 19. С. 219—222.

9. Бибииков Ю. Н. Общий курс обыкновенных дифференциальных уравнений / Ю. Н. Бибииков. Ленинград : Изд-во Ленинградского ун-та, 1981. 232 с.

10. Бесов О. В. Теория интерполяции. Функциональные пространства. Дифференциальные операторы. / О. В. Бесов и др. М.: Мир, 1980. 664 с.

11. Литвинов В. Г. Движение нелинейно-вязкой жидкости. / В. Г. Литвинов. М.: Наука, 1982. 376 с.

Orlov V. P., Doct. Sc. (Phys. and Math.), professor at the Share of Mathematical Modelling of Department of Mathematics, Voronezh State University

E-mail: orlov_vp@mail.ru