

ОБ ОСЦИЛЛЯЦИОННЫХ СВОЙСТВАХ РЕШЕНИЙ НЕКОТОРЫХ СИСТЕМ ОДНОРОДНЫХ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЙ

Г. Г. Саакян

Арцахский государственный университет

Поступила в редакцию 1.07.2010 г.

Аннотация. В работе доказываются теоремы об осцилляции компонент решений для одно-родной линейной системы дифференциальных уравнений первого порядка с знакопостоянными коэффициентами.

Ключевые слова: Линейная однородная система, дифференциальные уравнения, осцилляция решений.

Abstract. The theorem on the oscillation of the component solutions for one homogeneous linear system of differential equations of the first order with sign constant coefficients is proved in the work.

Key words: linear homegeneous system, differential equations, oscillation of solution's .

1. Предварительные сведения. Рассматривается следующая линейная однородная система дифференциальных уравнений

$$\begin{cases} y_1' = p_{11}(t)y_1 + p_{21}(t)y_2, \\ y_2' = p_{21}(t)y_1 + p_{22}(t)y_2, \end{cases} \quad (1)$$

где $p_{ij}(t)$ ($i, j = 1, 2$) — действительные функции, определенные и непрерывные на отрезке $[a, b]$.

Как известно (см., например, [1] — [4]), пара функций $y_1(t), y_2(t)$, определенная на интервале $a < t < b$, называется *решением системы* (1), если она, будучи подставленной в левые части уравнений системы (1), обращает их в тождество на $a < t < b$. Функции $y_1(t)$ и $y_2(t)$ при этом называются соответственно первой и второй компонентами решения системы (1), причем, компонента решения системы (1) называется *осциллирующей* (колеблющейся) на отрезке $[a, b]$, если она имеет на этом отрезке более одного нуля.

Для дальнейшего изложения нам также понадобится теорема о сравнении канонических линейных однородных систем (см. [5]). Сравниваются следующие канонические системы

$$\begin{cases} y_1' = p_1(t)y_2, \\ y_2' = r_1(t)y_1, \end{cases} \quad (2)$$

и

$$\begin{cases} y_1' = p_2(t)y_2, \\ y_2' = r_2(t)y_1, \end{cases} \quad (3)$$

где $p_i(t), r_i(t)$ ($i = 1, 2$) — действительные функции, определенные и непрерывные на отрезке $[a, b]$.

Теорема 1 (о сравнении). Пусть $\bar{u}(t) = \begin{pmatrix} u_1(t) \\ u_2(t) \end{pmatrix}$ и $\bar{v}(t) = \begin{pmatrix} v_1(t) \\ v_2(t) \end{pmatrix}$ — соответственно нетривиальные решения систем (2) и (3), удовлетворяющие одним и тем же начальным условиям:

$$\begin{cases} u_1(a) = v_1(a), \\ u_2(a) = v_2(a), \end{cases} \quad (4)$$

и пусть

$$\begin{cases} p_1(t)p_2(t) > 0, \\ r_1(t)r_2(t) > 0, \end{cases} \quad (5)$$

$$\begin{cases} p_i(t)r_i(t) < 0, \\ i = 1, 2, \end{cases} \quad (6)$$

$$\begin{cases} |r_2(t)| \geq |r_1(t)|, \\ |p_2(t)| \geq |p_1(t)|. \end{cases} \quad (7)$$

Тогда, если одна из компонент $\bar{u}(t)$ имеет ℓ нулей на отрезке $[a, b]$, то одна из компонент $\bar{v}(t)$ имеет на том же отрезке не менее ℓ нулей, причем k -ый нуль компоненты $\bar{v}(t)$ не больше k -го нуля компоненты $\bar{u}(t)$.

2. Формулировки и доказательства теорем об осцилляции решений систем

Рассмотрим сначала каноническую систему

$$\begin{cases} y_1' = p(t)y_2, \\ y_2' = r(t)y_1, \end{cases} \quad (8)$$

где $p_i(t), r_i(t) (i = 1, 2)$ — действительные функции, определенные на отрезке $[a, b]$.

Имеет место

Теорема 2. Если в системе (8) на отрезке $[a, b]$ $p(t) \cdot r(t) < 0$, и длина отрезка $[a, b]$

больше или равна $\frac{2\pi}{mn}$, где

$$\begin{aligned} m^2 &= \min_{a \leq t \leq b} |p(t)|, \\ n^2 &= \min_{a \leq t \leq b} |r(t)|, \\ m > 0, \quad n > 0, \end{aligned} \quad (9)$$

то одна из компонент всякого нетривиального решения системы (8) будет на этом отрезке осциллирующей.

Доказательство. Предположим, что в системе (8) $p(t) < 0$ и $r(t) > 0$ (аналогично рассматривается и случай $p(t) > 0, r(t) < 0$) и рассмотрим систему

$$\begin{cases} y_1' = -m^2 y_2, \\ y_2' = n^2 y_1, \end{cases} \quad (10)$$

в которой m и n определяются из соотношений (9) (в силу непрерывности $p(t)$ и $r(t)$, и, следовательно, их ограниченности на отрезке $[a, b]$, такие числа m и n всегда будут существовать). Известно (см., например, [3]), что

общее решение системы (10) $\bar{u}(t) = \begin{pmatrix} u_1(t) \\ u_2(t) \end{pmatrix}$ можно представить в виде

$$\begin{aligned} u_1(t) &= A \cos(mnt + \varphi), \\ u_2(t) &= \frac{An}{m} \sin(mnt + \varphi), \end{aligned}$$

где A и φ — произвольные постоянные. Предположим, что $\bar{y}(t) = \begin{pmatrix} y_1(t) \\ y_2(t) \end{pmatrix}$ — некоторое нетри-

виальное решение системы (8), и пусть, $y_1(a) = y_{10}, y_2(a) = y_{20}$. Из общего решения системы (10) выделим то, которое удовлетворяло бы начальным условиям: $u_1(a) = y_{10}, u_2(a) = y_{20}$. Согласно теореме о существовании и единственности решения задачи Коши для линейных однородных систем, такой выбор всегда возможен. Далее, так как длина отрезка $[a, b]$ боль-

ше или равна $\frac{2\pi}{mn}$, то каждая из компонент

этого решения будет иметь на отрезке $[a, b]$ более одного нуля. Примем $p_1(t) = -m^2, r_1(t) = n^2, p_2(t) = p(t), r_2(t) = r(t)$. Тогда, по отношению к системам (8) и (10) имеют место условия (4)–(7) теоремы 1, и, так как каждая из компонент выделенного выше решения системы (10) будет иметь на отрезке $[a, b]$ более одного нуля, то, применив теорему 1, получим, что одна из компонент решения системы (8) также будет иметь на отрезке $[a, b]$ более одного нуля, и, следовательно, будет осциллирующей, что и требовалось доказать.

Рассмотрим пример, иллюстрирующий утверждение теоремы 2.

Пример. Рассматривается следующая задача

$$\begin{cases} y_1' + ty_2 = 0, \\ y_2' - ty_1 = 0, \end{cases} \quad (11a)$$

$$y_1(2) = 1,5, \quad y_2(2) = 2 \quad (11b)$$

на отрезке $[2, 4]$. В данном случае $y_{10} = 1,5; y_{20} = 2, p(t) = t$ и $r(t) = t$. Далее, имеем

$$\min_{2 \leq t \leq 4} |p(t)| = \min_{2 \leq t \leq 4} |r(t)| = 2,$$

и, следовательно, $m = n = \sqrt{2}$. Заметим, что для рассматриваемой задачи имеют место условия теоремы 2, а именно

1. на отрезке $[2, 4]$ $p(t) > 0$ и $r(t) < 0$,
2. длина отрезка $[2, 4]$ больше, чем

$$\frac{2\pi}{mn} = \frac{\pi}{2}.$$

Следовательно, одна из компонент решения задачи (11a) — (11b), согласно теореме 2, имеет на интервале $[2, 4]$ более одного нуля, т.е. является осциллирующей. Убедимся теперь в этом, проведя непосредственные вычисления. Нетрудно найти, что общее решение системы (7a) можно записать в виде

$$\begin{aligned} y_1(t) &= A \sin \left(\int_{t_0}^t \tau d\tau + \phi \right) = A \sin \left(\frac{t^2}{2} + \psi \right), \\ y_2(t) &= A \cos \left(\int_{t_0}^t \tau d\tau + \phi \right) = A \cos \left(\frac{t^2}{2} + \psi \right), \end{aligned}$$

где A и ψ — произвольные постоянные. Учитывая условия (11b), получим для определения значений постоянных A и ψ следующую систему уравнений

$$\begin{cases} A \sin(2 + \psi) = 1, 5, \\ A \cos(2 + \psi) = 2, \end{cases}$$

решив которую найдем, что

$$A = 2, 5; \quad \psi \approx -1, 36.$$

Для полученных значений A и ψ , как нетрудно убедиться, каждая из компонент решения действительно будет иметь на отрезке $[2, 4]$ два нуля.

Теорема 3. Если в системе (1) коэффициенты $p_{11}(t) \equiv p_{22}(t)$ не являются тождественными нулями, $p_{12}(t) \cdot p_{21}(t) < 0$ при $t \in [a, b]$, а

длина отрезка $[a, b]$ больше или равна $\frac{2\pi}{m\pi}$, где

$$\begin{aligned} m^2 &= \min_{a \leq t \leq b} |p_{12}(t)|, \\ n^2 &= \min_{a \leq t \leq b} |p_{21}(t)|, \end{aligned}$$

то одна из компонент всякого нетривиального решения системы (1) будет на этом отрезке осциллирующей.

Доказательство. Воспользуемся преобразованием

$$y_1(t) = z_1(t) e^{\int_a^t p_{11}(\tau) d\tau}, \quad (12a)$$

$$y_2(t) = z_2(t) e^{\int_a^t p_{22}(\tau) d\tau}, \quad (12b)$$

Тогда система (1), как нетрудно проверить, сведется к равносильной системе

$$\begin{cases} z_1' = p(t)z_1, \\ z_2' = r(t)z_2, \end{cases} \quad (13)$$

в которой будем иметь

$$p(t) = p_{12}(t), \quad r(t) = p_{21}(t). \quad (14)$$

Предположим, что $\bar{y}(t) = \begin{pmatrix} y_1(t) \\ y_2(t) \end{pmatrix}$ — некото-

рое нетривиальное решение системы (1), а

$\bar{z}(t) = \begin{pmatrix} z_1(t) \\ z_2(t) \end{pmatrix}$ — соответствующее ему решение

системы (13), и пусть, $y_1(a) = y_{10}$, $y_2(a) = y_{20}$. Тогда, согласно соотношениям (12a) и (12b) будем иметь

Саакян Георгий Грантович — к.ф.м.н, зав. кафедрой прикладной математики и информатики, Арцахский государственный университет

Телефон: (+37497) 22-22-51

E-mail: ter_saak_george@mail.ru

$$y_1(a) = z_1(a), \quad y_2(a) = z_2(a).$$

По отношению к системе (13) имеют место условия теоремы 2, применив которую получим, что одна из компонент решения системы (13) является на отрезке $[a, b]$ осциллирующей. И так как нули компонент $y_1(t)$ и $y_2(t)$, согласно соотношениям (12a) и (12b) совпадают с нулями соответствующих им компонент $z_1(t)$ и $z_2(t)$, то получим, что одна из компонент

решения $\bar{y}(t) = \begin{pmatrix} y_1(t) \\ y_2(t) \end{pmatrix}$ также будет осциллиро-

вать на отрезке $[a, b]$. Теорема доказана.

Теорема 4. Если в системе (1) $p_{12}(t) \equiv -p_{21}(t)$, и длина отрезка $[a, b]$ больше или равна $\frac{2\pi}{m\pi}$, где

$$\begin{aligned} m^2 &= \min_{a \leq t \leq b} |p_{12}(t)| e^{\int_a^t (p_{11}(\tau) - p_{22}(\tau)) d\tau}, \\ k^2 &= \min_{a \leq t \leq b} |p_{12}(t)| e^{-\int_a^t (p_{11}(\tau) - p_{22}(\tau)) d\tau}, \\ m &> 0, \quad k > 0 \end{aligned}$$

то одна из компонент всякого нетривиального решения системы (1) будет на этом отрезке осциллирующей.

Доказательство проводится аналогично доказательству предыдущей теоремы с использованием преобразования (12a) и (12b), и применения теоремы 2.

ЛИТЕРАТУРА

1. Кординтон Э. А., Левинсон Н. Теория обыкновенных дифференциальных уравнений. — М.: ЛКИ, 2007.
2. Трикоми Ф. Дифференциальные уравнения. — М.: Едиториал УРСС, 2007.
3. Филиппов А. Ф. Введение в теорию дифференциальных уравнений. — М.: КомКнига, 2007.
4. Агафонова С. А., Муратова Т. В. Обыкновенные дифференциальные уравнения. — М.: Академия, 2008.
5. Саакян Г. Г. О некоторых свойствах канонической системы Дирака. Ученые записки ЕрГУ, 2007, — № 2.

Sahakyan Georgii G. — candidate of phisico-mathematical sciences, head of the department of applied mathematics and informatics, Department of the Applied Mathematics and Informatics, Artsakh State University.

Телефон: (+37497) 22-22-51

E-mail: ter_saak_george@mail.ru