

УРАВНЕНИЯ ДЛЯ ПОТЕНЦИАЛА p -АНАЛИТИЧЕСКИХ ФУНКЦИЙ С ХАРАКТЕРИСТИКАМИ $p = p_1(x)p_2(y)$

В. А. Толпаев, А. В. Колесников

Северо-Кавказский государственный технический университет

Для p -аналитических функций Г. Н. Положего с характеристиками $p(x, y)$ в виде произведения $p = p_1(x) \cdot p_2(y)$ указываются их новые представления через потенциал $w(x, y)$, удовлетворяющий специальному эллиптическому уравнению с переменными коэффициентами, выражаемыми через $p_1(x)$ и $p_2(y)$.

КЛЮЧЕВЫЕ СЛОВА: комплексные переменные, обобщенные аналитические функции, потенциал, эллиптическая система уравнений, гармонические функции, метагармонические функции.

Введение. В декартовой системе координат x, y рассматривается эллиптическая система уравнений Г. Н. Положего [1] для p -аналитических функций $f_p(z) = \varphi(x, y) + i\psi(x, y)$ комплексного переменного $z = x + iy$ с характеристиками $p(x, y)$ в виде произведения $p = p_1(x) \cdot p_2(y)$:

$$\begin{cases} p_1(x) \cdot p_2(y) \frac{\partial \varphi}{\partial x} = \frac{\partial \psi}{\partial y}, \\ p_1(x) \cdot p_2(y) \frac{\partial \varphi}{\partial y} = -\frac{\partial \psi}{\partial x}. \end{cases} \quad (1)$$

Эта система уравнений играет важную роль во многих прикладных задачах, в частности, она описывает плоскопараллельную фильтрацию несжимаемой жидкости в непрерывно неоднородной пористой среде с проницаемостью $K = k_0 \cdot p(x, y)$, где k_0 — постоянная с размерностью проницаемости, а $p(x, y)$ — заданная безразмерная непрерывная положительная функция. В последнем случае функции φ и ψ являются потенциалом и функцией тока плоскопараллельного фильтрационного течения [1, 2], причем потенциал φ связан с приведенным давлением P формулой $\varphi = -\frac{k_0 \cdot P}{\mu}$, в которой μ — коэффициент динамической вязкости жидкости.

Теоретическая часть. Систему уравнений (1) можно привести к эллиптической системе уравнений Т. Карлемана [3], а затем, по методу И. Н. Векуа [4], представить общее решение последней через решения $w(x, y)$ специального уравнения второго порядка, называемого в [4] уравнением для потенциала. **Цель** данной ста-

тьи — указать такое представление для общего решения системы уравнений (1) и построить уравнение для потенциала.

Сформулированная задача для системы (1) в статье решается двумя способами, причем потенциал $w(x, y)$ определяется без промежуточного перехода к системе Т. Карлемана.

1-й способ. Ищем общее решение эллиптической системы уравнений (1) в виде

$$\varphi(x, y) = \frac{1}{p_1(x)} \frac{\partial w}{\partial x}; \quad \psi(x, y) = -p_2(y) \frac{\partial w}{\partial y}, \quad (2)$$

где $w(x, y)$ — некоторая пока неопределенная дважды дифференцируемая функция. Поскольку из (2) следует, что $\frac{\partial \varphi}{\partial y} = \frac{1}{p_1(x)} \frac{\partial^2 w}{\partial y \partial x}$ и

$$\frac{\partial \psi}{\partial x} = -p_2(y) \frac{\partial^2 w}{\partial x \partial y},$$

то второе уравнение системы (1) для функций $\varphi(x, y)$ и $\psi(x, y)$ обращается

$$\text{в тождество } p_1(x) \cdot p_2(y) \frac{\partial \varphi}{\partial y} = p_2(y) \frac{\partial^2 w}{\partial x \partial y} = -\frac{\partial \psi}{\partial x}$$

при любой дважды дифференцируемой функции $w(x, y)$. Если же формулы (2) подставить в первое уравнение системы (1), то относительно $w(x, y)$ получаем уравнение

$$p_1(x) \frac{\partial}{\partial x} \left[\frac{1}{p_1(x)} \frac{\partial w}{\partial x} \right] + \frac{1}{p_2(y)} \frac{\partial}{\partial y} \left[p_2(y) \frac{\partial w}{\partial y} \right] = 0. \quad (3)$$

Функцию $w(x, y)$, следуя терминологии И. Н. Векуа, будем называть потенциалом системы Г. Н. Положего (1), а уравнение (3) — уравнением для потенциала.

Для решения краевых задач для системы (1) путем их редукции к краевым задачам для потенциала $w(x, y)$ уравнение (3) выгодно преобразовать, вводя в рассмотрение новую вспомо-

гательную функцию, приведенный потенциал $W(x, y)$, по формуле

$$w(x, y) = \sqrt{\frac{p_1(x)}{p_2(y)}} \cdot W(x, y). \quad (4)$$

После подстановки (4) в (3) для приведенного потенциала системы (1) получаем уравнение

$$\Delta W(x, y) - [M(x) + N(y)] \cdot W(x, y) = 0, \quad (5)$$

в котором $\Delta = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2}$ — оператор Лапласа, а коэффициенты $M(x)$ и $N(y)$ вычисляются через функции $p_1(x)$ и $p_2(y)$ по формулам

$$M(x) = \sqrt{p_1(x)} \cdot \frac{d^2}{dx^2} \left(\frac{1}{\sqrt{p_1(x)}} \right), \quad (6a)$$

$$N(y) = \frac{1}{\sqrt{p_2(y)}} \cdot \frac{d^2}{dy^2} (\sqrt{p_2(y)}). \quad (6b)$$

2-й способ. Если общее решение эллиптической системы уравнений (1) искать в виде

$$\varphi(x, y) = \frac{1}{p_2(y)} \frac{\partial w}{\partial y}; \quad \psi(x, y) = p_1(x) \frac{\partial w}{\partial x}, \quad (7)$$

то первое уравнение системы (1) для $\varphi(x, y)$ и $\psi(x, y)$, представленных в виде (7), обращается в тождество при любой дважды дифференцируемой функции $w(x, y)$. Если же формулы (7) подставить во второе уравнение системы (1), то относительно потенциала $w(x, y)$ получаем уравнение

$$\frac{1}{p_1(x)} \cdot \frac{\partial}{\partial x} \left[p_1(x) \cdot \frac{\partial w}{\partial x} \right] + p_2(y) \cdot \frac{\partial}{\partial y} \left[\frac{1}{p_2(y)} \cdot \frac{\partial w}{\partial y} \right] = 0. \quad (8)$$

Если по аналогии с первым способом ввести приведенный потенциал $W(x, y)$ по формуле

$$w(x, y) = \sqrt{\frac{p_2(y)}{p_1(x)}} \cdot W(x, y), \quad (9)$$

то из уравнения (8) для $W(x, y)$ снова получим уравнение (5). Однако коэффициенты $M(x)$ и $N(y)$ при втором способе введения потенциала $w(x, y)$ вычисляются иначе, а именно:

$$M(x) = \frac{1}{\sqrt{p_1(x)}} \cdot \frac{d^2}{dx^2} (\sqrt{p_1(x)}), \quad (10a)$$

$$N(y) = \sqrt{p_2(y)} \cdot \frac{d^2}{dy^2} \left(\frac{1}{\sqrt{p_2(y)}} \right). \quad (10b)$$

Практические приложения. В качестве важных конкретных практических приложений формул представления (2), (4) и (7), (9) общего решения системы (1) через решения $W(x, y)$ уравнения (5) укажем те частные случаи, когда p -аналитические функции можно строить при помощи гармонических либо метагармонических функций.

1-й случай. Рассмотрим возможность применения в качестве приведенного потенциала $W(x, y)$ гармонических функций. Для этого, очевидно, в уравнении (5) коэффициенты $M(x)$ и $N(y)$ должны быть постоянными, а их сумма должна быть равной нулю. В результате получаем шесть представленных в таблице вариантов 1–6, когда p -аналитические функции можно строить при помощи гармонических функций $W(x, y)$.

2-й случай. Теперь рассмотрим возможность применения в качестве приведенного потенциала $W(x, y)$ метагармонических функций, определяемых решениями уравнения Гельмгольца с отрицательным коэффициентом

$$\Delta W(x, y) - a^2 \cdot W(x, y) = 0, \quad (11)$$

в котором a^2 — произвольная положительная постоянная. Для этого, очевидно, в уравнении (5) сумма постоянных коэффициентов $M(x)$ и $N(y)$ должна быть равной a^2 . В результате получаем десять представленных в таблице вариантов 7–16, когда p -аналитические функции можно строить при помощи решений метагармонического уравнения (11).

3-й случай. Еще одна возможность использования метагармонических функций в качестве приведенного потенциала $W(x, y)$ связана с применением в решениях уравнения Гельмгольца с положительным коэффициентом

$$\Delta W(x, y) + a^2 \cdot W(x, y) = 0. \quad (12)$$

Для этого, очевидно, в уравнении (5) сумма постоянных коэффициентов $M(x)$ и $N(y)$ должна быть отрицательной, равной $-a^2$. В результате получаем еще десять представленных в таблице вариантов 17–26, когда p -аналитические функции можно строить при помощи решений метагармонического уравнения (12).

Все представленные в таблице 26 вариантов позволяют от решений краевых задач для системы уравнений Г. Н. Положего (1) с переменными коэффициентами перейти к решениям $W(x, y)$ краевых задач для уравнений Лапласа либо Гельмгольца с постоянными

Перечень вариантов, когда приведенный потенциал $W(x, y)$ для p -аналитических функций выражается через гармонические либо метагармонические функции

№ п/п	$M(x)$	$N(y)$	$\sqrt{p_1(x)}$	$\sqrt{p_2(y)}$
1	2	3	4	5
I	$W(x, y)$ — гармоническая функция, $\Delta W(x, y) = 0$. Функция $f_p(z) = \varphi(x, y) + i\psi(x, y)$ определяется по формулам (13) (A_1, A_2, B_1, B_2 — произвольные постоянные; $A_1^2 + A_2^2 \neq 0$, $B_1^2 + B_2^2 \neq 0$)			
1	0	0	$\frac{1}{A_1x + A_2}$	$B_1y + B_2$
2	a^2	$-a^2$	$\frac{1}{A_1 \operatorname{ch}(ax) + A_2 \operatorname{sh}(ax)}$	$B_1 \cos(ay) + B_2 \sin(ay)$
3	$-a^2$	a^2	$\frac{1}{A_1 \cos(ax) + A_2 \sin(ax)}$	$B_1 \operatorname{ch}(ay) + B_2 \operatorname{sh}(ay)$
II	$W(x, y)$ — гармоническая функция, $\Delta W(x, y) = 0$. Функция $f_p(z) = \varphi(x, y) + i\psi(x, y)$ определяется по формулам (14). (A_1, A_2, B_1, B_2 — произвольные постоянные; $A_1^2 + A_2^2 \neq 0$, $B_1^2 + B_2^2 \neq 0$).			
4	0	0	$A_1x + A_2$	$\frac{1}{B_1y + B_2}$
5	a^2	$-a^2$	$A_1 \operatorname{ch}(ax) + A_2 \operatorname{sh}(ax)$	$\frac{1}{B_1 \cos(ay) + B_2 \sin(ay)}$
6	$-a^2$	a^2	$A_1 \cos(ax) + A_2 \sin(ax)$	$\frac{1}{B_1 \operatorname{ch}(ay) + B_2 \operatorname{sh}(ay)}$
III	$W(x, y)$ — метагармоническая функция, $\Delta W(x, y) - a^2 \cdot W(x, y) = 0$. Функция $f_p(z) = \varphi(x, y) + i\psi(x, y)$ определяется по формулам (13) (A_1, A_2, B_1, B_2 — произвольные постоянные; $A_1^2 + A_2^2 \neq 0$, $B_1^2 + B_2^2 \neq 0$)			
7	$A^2 + b^2$	$-b^2$	$\frac{1}{A_1 \operatorname{ch}[\sqrt{a^2 + b^2} \cdot x] + A_2 \operatorname{sh}[\sqrt{a^2 + b^2} \cdot x]}$	$B_1 \cos(by) + B_2 \sin(by)$
8	b^2	$a^2 - b^2 > 0$	$\frac{1}{A_1 \operatorname{ch}(bx) + A_2 \operatorname{sh}(bx)}$	$B_1 \operatorname{ch}(\sqrt{a^2 - b^2} \cdot y) + B_2 \operatorname{sh}(\sqrt{a^2 - b^2} \cdot y)$
9	b^2	$a^2 - b^2 < 0$	$\frac{1}{A_1 \operatorname{ch}(bx) + A_2 \operatorname{sh}(bx)}$	$B_1 \cos(\sqrt{b^2 - a^2} \cdot y) + B_2 \sin(\sqrt{b^2 - a^2} \cdot y)$
10	a^2	0	$\frac{1}{A_1 \operatorname{ch}(ax) + A_2 \operatorname{sh}(ax)}$	$B_1y + B_2$
11	0	a^2	$\frac{1}{A_1x + A_2}$	$B_1 \operatorname{ch}(ay) + B_2 \operatorname{sh}(ay)$
IV	$W(x, y)$ — метагармоническая функция, $\Delta W(x, y) - a^2 \cdot W(x, y) = 0$. Функция $f_p(z) = \varphi(x, y) + i\psi(x, y)$ определяется по формулам (14) (A_1, A_2, B_1, B_2 — произвольные постоянные; $A_1^2 + A_2^2 \neq 0$, $B_1^2 + B_2^2 \neq 0$)			
12	$A^2 + b^2$	$-b^2$	$A_1 \operatorname{ch}[\sqrt{a^2 + b^2} \cdot x] + A_2 \operatorname{sh}[\sqrt{a^2 + b^2} \cdot x]$	$\frac{1}{B_1 \cos(by) + B_2 \sin(by)}$
13	b^2	$a^2 - b^2 > 0$	$A_1 \operatorname{ch}(bx) + A_2 \operatorname{sh}(bx)$	$\frac{1}{B_1 \operatorname{ch}(\sqrt{a^2 - b^2} \cdot y) + B_2 \operatorname{sh}(\sqrt{a^2 - b^2} \cdot y)}$
14	$a^2 - b^2 < 0$	b^2	$A_1 \cos[\sqrt{b^2 - a^2} \cdot x] + A_2 \sin[\sqrt{b^2 - a^2} \cdot x]$	$\frac{1}{B_1 \operatorname{ch}(by) + B_2 \operatorname{sh}(by)}$
15	a^2	0	$A_1 \operatorname{ch}(ax) + A_2 \operatorname{sh}(ax)$	$\frac{1}{B_1y + B_2}$

1	2	3	4	5
16	0	a^2	$A_1x + A_2$	$\frac{1}{B_1 \operatorname{ch}(ay) + B_2 \operatorname{sh}(ay)}$
V	$W(x, y)$ — метагармоническая функция, $\Delta W(x, y) + a^2 \cdot W(x, y) = 0$. Функция $f_p(z) = \varphi(x, y) + i\psi(x, y)$ определяется по формулам (13) (A_1, A_2, B_1, B_2 — произвольные постоянные; $A_1^2 + A_2^2 \neq 0, B_1^2 + B_2^2 \neq 0$)			
17	b^2	$-a^2 - b^2$	$\frac{1}{A_1 \operatorname{ch}(bx) + A_2 \operatorname{sh}(bx)}$	$B_1 \cos(\sqrt{a^2 + b^2} \cdot y) + B_2 \sin(\sqrt{a^2 + b^2} \cdot y)$
18	$-a^2 - b^2$	b^2	$\frac{1}{A_1 \cos[\sqrt{a^2 + b^2} \cdot x] + A_2 \sin[\sqrt{a^2 + b^2} \cdot x]}$	$B_1 \operatorname{ch}(by) + B_2 \operatorname{sh}(by)$
19	$-b^2$	$-a^2 + b^2 < 0$	$\frac{1}{A_1 \cos(bx) + A_2 \sin(bx)}$	$B_1 \cos(\sqrt{a^2 - b^2} \cdot y) + B_2 \sin(\sqrt{a^2 - b^2} \cdot y)$
20	$-a^2$	0	$\frac{1}{A_1 \cos(ax) + A_2 \sin(ax)}$	$B_1y + B_2$
21	0	$-a^2$	$\frac{1}{A_1x + A_2}$	$B_1 \cos(ay) + B_2 \sin(ay)$
VI	$W(x, y)$ — метагармоническая функция, $\Delta W(x, y) + a^2 \cdot W(x, y) = 0$. Функция $f_p(z) = \varphi(x, y) + i\psi(x, y)$ определяется по формулам (14) (A_1, A_2, B_1, B_2 — произвольные постоянные; $A_1^2 + A_2^2 \neq 0, B_1^2 + B_2^2 \neq 0$)			
22	$-a^2 + b^2 > 0$	$-b^2$	$A_1 \operatorname{ch}[\sqrt{b^2 - a^2} \cdot x] + A_2 \operatorname{sh}[\sqrt{b^2 - a^2} \cdot x]$	$\frac{1}{B_1 \cos(by) + B_2 \sin(by)}$
23	$-a^2 + b^2 < 0$	$-b^2$	$A_1 \cos[\sqrt{a^2 - b^2} \cdot x] + A_2 \sin[\sqrt{a^2 - b^2} \cdot x]$	$\frac{1}{B_1 \cos(by) + B_2 \sin(by)}$
24	$-a^2 - b^2$	b^2	$A_1 \cos[\sqrt{a^2 + b^2} \cdot x] + A_2 \sin[\sqrt{a^2 + b^2} \cdot x]$	$\frac{1}{B_1 \operatorname{ch}(by) + B_2 \operatorname{sh}(by)}$
25	$-a^2$	0	$A_1 \cos(ax) + A_2 \sin(ax)$	$\frac{1}{B_1y + B_2}$
26	0	$-a^2$	$A_1x + A_2$	$\frac{1}{B_1 \cos(ay) + B_2 \sin(ay)}$

коэффициентами. Переход к краевым задачам для приведенного потенциала $W(x, y)$ в I, III и V случаях (по таблице) осуществляется по формулам (2), которые после подстановки в них (4) принимают вид

$$\left\{ \begin{aligned} \varphi(x, y) &= \frac{1}{\sqrt{p_1(x)p_2(y)}} \times \\ &\times \left[\frac{dg_1(x)}{dx} \cdot W(x, y) + \frac{\partial W(x, y)}{\partial x} \right], \\ \psi(x, y) &= \sqrt{p_1(x)p_2(y)} \times \\ &\times \left[\frac{dg_2(y)}{dy} \cdot W(x, y) - \frac{\partial W(x, y)}{\partial y} \right]. \end{aligned} \right. \quad (13)$$

где $g_1(x) = \ln(\sqrt{p_1(x)})$ и $g_2(y) = \ln(\sqrt{p_2(y)})$. В случаях II, IV и VI (по таблице) переход от

системы (1) к уравнениям Лапласа либо Гельмгольца осуществляется по формулам (7), которые после подстановки (9) запишутся в виде

$$\left\{ \begin{aligned} \varphi(x, y) &= \frac{1}{\sqrt{p_1(x)p_2(y)}} \times \\ &\times \left[\frac{dg_2(y)}{dy} \cdot W(x, y) + \frac{\partial W(x, y)}{\partial y} \right], \\ \psi(x, y) &= -\sqrt{p_1(x)p_2(y)} \times \\ &\times \left[\frac{dg_1(x)}{dx} \cdot W(x, y) - \frac{\partial W(x, y)}{\partial x} \right]. \end{aligned} \right. \quad (14)$$

Метод решения краевых задач для уравнений с переменными коэффициентами, основанный на формулах перехода к краевым задачам для однотипных уравнений с постоянными

коэффициентами, на практике применялся многими авторами. Например, Г. Н. Положий в [1] приводит формулы представления некоторых p -аналитических функций через аналитические функции и их производные до n -го порядка. О. В. Голубева в [2] приводит формулы перехода от решений краевых плоскопараллельных задач фильтрации в сериях неоднородных сред $K = 0$ и $K = \text{const} \neq 0$ (по терминологии [2]) к решениям в случае $K = 0$ в изотропных однородных средах и в случае $K = \text{const} \neq 0$ — в неоднородных средах с экспоненциальным изменением проницаемости. Некоторые из формул перехода Г. Н. Положего из приведенных в таблице вариантов 1—6 вытекают как частные случаи, когда одна из функций $p_1(x)$ либо $p_2(y)$ оказывается постоянной (что достигается за счет специального подбора произвольных постоянных A_1, A_2, B_1, B_2). Из всех приведенных в таблице вариантов, когда одна из функций $p_1(x)$ либо $p_2(y)$ оказывается

постоянной, вытекают и некоторые из формул перехода, указанных в [2]. Однако в случаях, когда одновременно обе функции $p_1(x)$ и $p_2(y)$ переменные, формулы перехода для всех 26 вариантов таблицы оказываются принципиально новыми, ранее не встречавшимися авторам в известной им литературе.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Положий Г. Н. Теория и применение p -аналитических и (p, q) -аналитических функций / Г. Н. Положий. — Киев : Наукова думка, 1973. — 423 с.
2. Голубева О. В. Курс механики сплошных сред / О. В. Голубева. — М. : Высшая школа, 1972. — 368 с.
3. Толпаев В. А. Связь уравнений плоскопараллельной фильтрации с системой Карлемана / В. А. Толпаев, А. В. Колесников // Журнал научных публикаций аспирантов и докторантов. — 2007. — № 1, — С. 78—80.
4. Векуа И. Н. Обобщенные аналитические функции / И. Н. Векуа. — М. : Физматгиз, 1959. — 628 с.