

ОБОБЩЕННЫЕ МОДЫ НЕРЕГУЛЯРНЫХ ВОЛНОВОДОВ

Б. Г. Кацнельсон

Воронежский государственный университет

Предлагается обобщение метода адиабатических мод на случай нерегулярных звуковых каналов в мелком море. Вводится и обсуждается понятие обобщенных мод.

ВВЕДЕНИЕ

При описании распространения волн любой природы в волноводных или волноводо-подобных средах одним из основных методов является метод представления волнового поля в виде разложения по собственным функциям т.н. поперечной задачи Штурма—Лиувилля (или по нормальным или волноводным модам) [1]. Рассмотрим, например, распространение низкочастотных звуковых волн в океанической среде. Моделью такой среды является волновод, ограниченный поверхностью и дном моря. Источники, используемые для изучения распространения, как правило, имеют размеры много меньше длины волны (более нескольких метров) и могут рассматриваться, как точечные. Тогда поле источника с фиксированной частотой (тональный источник) представляет собой функцию Грина соответствующего волнового уравнения (или стационарного уравнения Гельмгольца).

$$[\Delta + k^2(\vec{r}, z)]\Psi(\vec{r}, z) = -\delta(\vec{r})\delta(z - z_s), \quad (1)$$

где $\vec{r} = (x, y)$ радиус вектор в горизонтальной плоскости, ось z направлена вертикально вниз, предполагается, что точечный источник расположен в точке с координатами $\vec{r} = \vec{r}_s = 0$, $z = z_s$. В достаточно распространенном приближении используется модель подводного звукового канала, обладающая цилиндрической симметрией. Допустим, кроме этого, что волновод ограничен дном $z = H$ и поверхностью $z = 0$, плотность и скорость звука в водном слое ($0 < z < H$) равны, соответственно, $\rho(z)$, $c(z)$, в донном слое ($z > H$) ρ_1 , c_1 . Соответственно можно построить показатели преломления в дне и водном слое. Вообще говоря, указанные параметры волновода могут зависеть от координаты $r = \sqrt{x^2 + y^2}$ (нерегулярный канал), эту зависимость в дальнейшем мы предполагаем достаточно плавной (критерии плавности обсуждаются ниже).

Двумерное уравнение распространения волн, которое получается из (1) имеет вид

$$\left[\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial}{\partial r} \right) + \frac{\partial^2}{\partial z^2} + k^2(r, z) \right] \Psi(r, z) = -\delta(z - z_s) \frac{\delta(r)}{2\pi r} \quad (2)$$

с граничными условиями

$$\frac{1}{\rho\Psi} \frac{\partial\Psi}{\partial\vec{n}} \Big|_{H-0} = \frac{1}{\rho\Psi} \frac{\partial\Psi}{\partial\vec{n}} \Big|_{H+0}, \quad (3)$$

где $\frac{\partial}{\partial\vec{n}}$ это нормаль к поверхности дна, в случае постоянной глубины она совпадает с производной по z .

Если величина $H = const$, а величины c , ρ зависят только от переменной z , то стандартная форма представления решения уравнения (2) есть разложение по собственным функциям ψ_n задачи Штурма—Лиувилля:

$$\frac{\partial^2 \psi_n}{\partial z^2} + [k^2(z) - \xi_n^2] \psi_n = 0; \quad (4)$$

$$\psi_n(0) = 0,$$

$$\frac{1}{\rho\psi_n} \frac{\partial\psi_n}{\partial z} \Big|_{H-0} = \frac{1}{\rho\psi_n} \frac{\partial\psi_n}{\partial z} \Big|_{H+0},$$

где собственные значения ξ_n могут быть комплексными вследствие потерь при распространении, описываемом комплексным значением скорости звука в дне c_1 . Вместе с тем, мы будем в дальнейшем анализе рассматривать только вещественные собственные значения, учесть малые поправки за счет потерь нетрудно. Функция Грина для такого регулярного канала хорошо известна, она имеет вид [1]:

$$\Psi(r, z) = \frac{i}{4} \sum_n \psi_n(z_s) \psi_n(z) H_0^{(1)}(\xi_n r), \quad (5)$$

где $H_0^{(1)}(\xi_n r)$ функция Ханкеля.

Поскольку, как правило, поле (функция Грина) рассматривается на расстояниях больших по сравнению с длиной волны ($\xi_n r \gg 1$),

мы можем вместо функции Ханкеля воспользоваться ее асимптотическим выражением и тогда:

$$\Psi(r, z) = \sum_n \frac{C_n \psi_n(z)}{\sqrt{\xi_n r}} \exp(i \xi_n r), \quad (6)$$

где

$$C_n = \sqrt{\frac{i}{8\pi}} \psi_n(z_s). \quad (7)$$

Физический смысл выражения (6) состоит в том, что поле представляет собой сумму (суперпозицию) волноводных мод с амплитудами, определяемыми выражением (7) не меняющимися при распространении и определяемыми положением источника и параметрами волновода. Экспериментально коэффициенты (7) могут быть измерены с использованием вертикальных приемных антенн.

Основное внимание в данной работе привлечено к нерегулярному волноводу, когда его параметры (глубина, профиль скорости звука) являются функциями расстояния r . В этом случае решение уравнения (2) ищется в виде (6) где разложение производится по функциям $\psi_n(r; z)$, зависящим от r , как от параметра и являющихся решением задачи Штурма—Лиувилля (4) в каждом сечении волновода. Мы будем называть их локальными собственными функциями (функции сравнения). Коэффициенты C_n в этом методе также предполагаются функциями от r и удовлетворяют системе линейных дифференциальных уравнений второго порядка [1] или (в приближении рассеяния вперед) системе уравнений первого порядка. Таким образом, физическая интерпретация такого подхода состоит в том, что по мере распространения волн в нерегулярном волноводе модовый состав излучения меняется, это трактуется, как процесс взаимодействия мод.

ОБОБЩЕННЫЕ МОДЫ

В данной работе предлагается использовать другой подход построения поля в волноводе, основанный на введении иных базисных функций для разложения поля типа (6). Подобные функции получили название адиабатических функций в [2], построенных таким образом, что их композиция не изменяется при распространении, иначе говоря, модальные амплитуды C_n являются постоянными.

Итак, будем считать, что мы имеем модель волновода, указанную выше с параметрами

(скорость звука, глубина и пр.) зависящими от расстояния.

Будем строить решение уравнения (2) с граничными условиями (3) в виде

$$\Psi(r, z) = \sum_n \frac{C_n(r)}{\sqrt{\eta_n r}} \Phi_n(r, z) \exp\left\{i \int_0^r \eta_n(\tau) d\tau\right\}, \quad (8)$$

где функции $\Phi_n(r, z)$ и $\eta_n(r)$ пока не определены.

Подставив (8) в (2), получим систему уравнений:

$$\begin{aligned} & \sum_{n=1}^N \frac{1}{\sqrt{\eta_n}} \left(\left(2i\eta_n \frac{\partial \Phi_n}{\partial r} + \frac{\partial^2 \Phi_n}{\partial z^2} + [k^2(r, z) - \eta_n^2(r)] \Phi_n \right) C_n(r) + \right. \\ & \left. + 2i\eta_n \Phi_n \frac{dC_n}{dr} \right) \exp\left(i \int_0^r \eta_n(\tau) d\tau\right) + \\ & + \sum_{n=1}^N \frac{1}{\sqrt{\eta_n}} \left\{ \frac{d^2 C_n}{dr^2} \Phi_n + 2 \frac{dC_n}{dr} \frac{\partial \Phi_n}{\partial r} + \right. \\ & \left. + C_n \frac{\partial^2 \Phi_n}{\partial r^2} + \frac{3}{4\eta_n^2} C_n \Phi_n \frac{d\eta_n}{dr} - \frac{1}{\eta_n} \frac{d\eta_n}{dr} \frac{\partial \Phi_n}{\partial r} + \right. \\ & \left. + i C_n \Phi_n \frac{d\eta_n}{dr} \right\} \exp\left(i \int_0^r \eta_n(\tau) d\tau\right) = 0. \end{aligned} \quad (9)$$

Предположим, что изменения параметров волновода в продольном направлении являются достаточно плавными. В этом случае можно проанализировать порядок малости членов, исходя из этого обстоятельства. Введем характерную длину изменчивости Λ поля вдоль направления распространения. В частности

$$\left| \frac{dC_n}{dr} \right|, \left| \frac{C_n}{2\xi_n} \frac{d\xi_n}{dr} \right|, \left| \frac{\partial \Phi_n}{\partial r} \right| \sim 1/\Lambda, \quad (10)$$

для вторых производных по расстоянию и произведения первых производных имеем соотношения

$$\left| \frac{d^2 C_n}{dr^2} \right|, \left| \frac{dC_n}{dr} \frac{\partial \Phi_n}{\partial r} \right|, \left| \frac{\partial^2 \Phi_n}{\partial r^2} \right|, \left| \frac{\partial \eta_n}{\partial r} \right| \sim 1/\Lambda^2. \quad (11)$$

В соответствии с указанными параметрами малости все члены во второй сумме формулы (9) малы и ими можно пренебречь. Тогда в первом порядке по указанному параметру малости остается только первая сумма. Отметим, что если бы в качестве функций $\Phi_n(r, z)$ мы взяли собственные функции задачи (4), то для коэффициентов $C_n(r)$ можно было бы получить упомянутую выше систему дифференциальных уравне-

ний — уравнений взаимодействия мод [4]. Основная идея работы состоит в том, что мы будем искать тогда функции $\Phi_n(r, z)$ таким образом, чтобы их амплитуда не менялась по мере распространения, то есть $\frac{dC_n}{dr} = 0$. В этом случае для функций $\Phi_n(r, z)$ получаем уравнение

$$2i\eta_n \frac{\partial \Phi_n}{\partial r} + \frac{\partial^2 \Phi_n}{\partial z^2} + [k^2(r, z) - \eta_n^2(r)] \Phi_n. \quad (12)$$

Это уравнение параболического типа, из которого следует получить неизвестную функцию $\Phi_n(r, z)$ и функцию $\eta(r)$.

Можно сказать, что функции $\Phi_n(r, z)$ играют роль волноводных мод для нерегулярного канала. В работе [2] они называются «адиабатическими модами». Уравнение (12) должно быть дополнено граничными условиями на дне и поверхности и «начальными» условиями при $r = 0$. В качестве последнего естественно выбрать условие совпадения адиабатической моды с обычной модой.

$$\Phi_n(0, z) = \psi_n(z). \quad (13)$$

В этом случае в отсутствие нерегулярности мы будем иметь в качестве решения уравнения (12) нормальные моды регулярного волновода.

Отметим далее, что сами функции $\Phi_n(r, z)$ могут быть разложены по волноводным модам

$$\Phi_n(r, z) = \sum \alpha_m^n(r) \psi_m(r, z) \quad (14)$$

подстановка этого выражения в уравнение (12) с учетом ортонормированности собственных функций ψ_n дает систему уравнений взаимодействия мод для коэффициентов α_m^n :

$$\frac{d\alpha_m^n}{dr} = i(\xi_m - \xi_n)\alpha_m^n - \sum_{p=1}^N V_{mp} \alpha_p^n, \quad (15)$$

где

$$V_{mn} = \int \psi_m \frac{\partial \psi_n}{\partial r} dz. \quad (16)$$

Построение адиабатических (обобщенных) мод волновода наиболее эффективно производить на основе численного решения уравнения параболического типа (12). В настоящее время разработаны достаточно эффективные методы численного решения параболических уравнений для таких ситуаций [4,5].

Рассмотрим в качестве примера нерегулярной волновод с изменяющейся глубиной $H = H(r)$ и постоянной скоростью звука $c = const$. В качестве граничных условий возьмем простейшие: поле на границе равно нулю, для обобщенных функций это означает

$\Phi_n(r, 0) = \Phi_n(r, H) = 0$. В этом случае локальные моды волновода имеют вид:

$$\psi_n(r, z) = \sqrt{\frac{2}{H(r)}} \sin\left(\frac{n\pi}{H(r)} z\right). \quad (17)$$

На рис. 1 показано изменение глубинного распределения амплитуды первой обобщенной моды по мере распространения. Видно искажение формы по сравнению с первой локальной модой. Это происходит за счет примеси других локальных мод, главным образом второй, затем третьей и т.д.

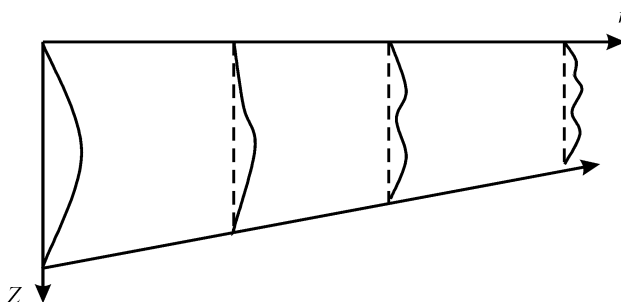


Рис. 1. Изменение вертикального распределения первой обобщенной моды.

Используя решение системы уравнений (15) можно построить амплитуды локальных мод в обобщенной, как функции расстояния до источника. (рис. 2). На этом рисунке показано изменение модального разложения первой обобщенной моды (то есть моды, которая при $r = 0$ совпадает с первой локальной модой). Согласно начальному условию при $r = 0$ мы имеем вес первой локальной моды 1, остальные входят с весом 0. Затем, по мере распространения это распределение меняется, видно, что растет доля второй локальной моды и т.д.

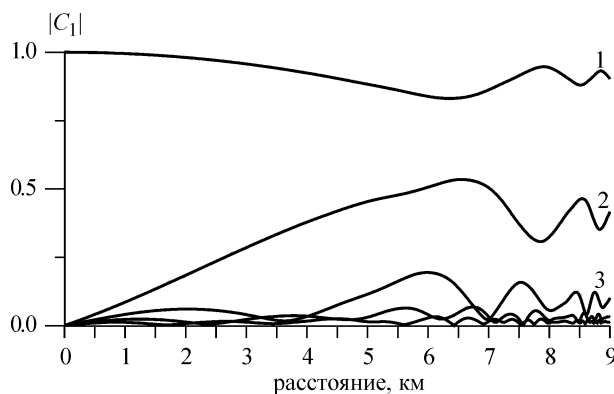


Рис.2. Изменения весов адиабатических (локальных) мод в первой обобщенной моде, как функции расстояния до источника.

ЗАКЛЮЧЕНИЕ

Представляется, что развитый подход для описания звукового поля в нерегулярном звуковом канале может быть эффективным при решении ряда важных задач акустики мелкого моря. Например, при решении задач локализации источника, моделировании флуктуаций звукового поля обусловленных движущимся в волноводе локализованным объектом, и т.д. В этих задачах необходимо многократное вычисление звукового поля для различных (изменяющихся) условий на источнике.

В рамках развитого подхода, после однократного расчета обобщенных адиабатических мод нерегулярного волновода, учет изменяющихся начальных условий осуществляется простым изменением коэффициентов, с которыми адиабатические моды суммируются на

приемнике. Таким образом, развитый подход позволяет значительно сократить количество вычислений.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. *Бреховских Л.М.* Волны в слоистых средах. М., Наука, 1974.
2. *Гуревич А.В.* Распространение радиоволн в ионосфере. М. Наука. 1973.
3. *Keller J.B., Papadakis J.S.* Wave Propagation and Underwater Acoustics. Springer-Verlag, Berlin-Heidelberg-New-York, 1979, 227 pp.
4. *Smith K.B., Tappert F.D.* "UMPE: The University of Miami Parabolic Equation Model, Version 1.1" MPL Technical Memorandum 432 May, 1993, 96 pp.
5. *Tappert F.D.* "The parabolic approximation method," in Wave Propagation and Underwater Acoustics, Lecture Notes in Physics, Vol. 70, edited by J. B. Keller and J. S. Papadakis (Springer-Verlag, New York, 1977), Chap. V, P. 224—287.