

# ОБ ОДНОЙ ДВУХТОЧЕЧНОЙ КРАЕВОЙ ЗАДАЧЕ НА ЛОРЕНЦЕВОМ МНОГООБРАЗИИ, СВЯЗАННОЙ С СИСТЕМАМИ ОТСЧЕТА ПО А. ПОЛТОРАКУ\*

Ю. Е. Гликлих, П. С. Зыков

*Воронежский государственный университет*

*Курский государственный университет*

В концепции, предложенной А. Полтораком, система отсчета в общей теории относительности представляет собой некоторое многообразие, снабженное связностью. Рассматривается вопрос о возможности соединить времениподобной геодезической два события в пространстве-времени при условии, что они соединены геодезической связности системы отсчета с времениподобным начальным касательным вектором. Этот вопрос интерпретируется следующим образом: принадлежит ли одно событие собственному будущему другого в пространстве-времени, если это выполняется в системе отсчета? Для систем отсчета двух типов найдены геометрические условия, при которых указанная геодезическая существует.

## 1. ВВЕДЕНИЕ

Пусть  $M$  — лоренцево многообразие размерности 4 (пространство-время общей теории относительности, см. основные понятия ОТО в [4, 8]). Для определенности везде в статье мы используем лоренцеву метрику с сигнатурой  $(-, +, +, +)$ .

В [5, 6] А. Полтораком была выдвинута концепция, в которой система отсчета определяется как некоторое гладкое многообразие с заданной на нем связностью. В простейших случаях — это пространство Минковского с плоской связностью, однако в более сложных случаях возможны другие многообразия и связности.

Гравитационное поле в системе отсчета описывается  $(1, 2)$ -тензором  $G$ , который на любых двух векторных полях  $X$  и  $Y$  принимает значение  $G(X, Y) = \nabla_X Y - \bar{\nabla}_X Y$ , где  $\bar{\nabla}$  — ковариантная производная связности Леви—Чивита лоренцевой метрики,  $\nabla$  — ковариантная производная связности системы отсчета. Обозначим через  $\frac{D}{d\tau}$  ковариантную производную связности системы отсчета вдоль мировой линии по параметру  $\tau$ . Тогда геодезическая  $m(\tau)$  связности Леви—Чивита на  $M$  (мировая линия в отсутствие других сил, кроме гравитации) описывается в системе отсчета уравнением

$$\frac{D}{d\tau} m'(\tau) = G_{m(\tau)}(m'(\tau), m'(\tau)). \quad (1)$$

© Гликлих Ю. Е., Зыков П. С., 2006

\* Исследование частично поддержано грантами РФФИ 03-01-00112 и 04-01-00081

Отметим, что правая часть (1) квадратична по скоростям  $m'(\tau)$ .

Более подробно с самой концепцией и возникающей в ее рамках физической интерпретацией ковариантной производной связности системы отсчета, тензора  $G$  и других объектов можно ознакомиться в [5, 6], с дальнейшим развитием этой идеи — в [7].

Мы предлагаем вариант концепции, в котором в качестве многообразия выбрано касательное пространство  $T_m M$  в событии  $m \in M$  с фиксированным в нем ортонормированным базисом (времениподобный вектор базиса — это 4-скорость наблюдателя). Мы считаем, что такая система отсчета применима в окрестности  $\mathcal{O}$  нуля в  $T_m M$ , которая посредством экспоненциального отображения связности Леви—Чивита лоренцевой метрики отождествляется с окрестностью  $\mathcal{U}$  данного события  $m$  в  $M$  (нормальная карта).

Используются два варианта выбора связности в системе отсчета. В первом варианте в  $T_m M$  (т.е. на  $\mathcal{O}$ ) используется плоская связность пространства Минковского (основной случай, рассмотренный А. Полтораком), во втором — риманова связность некоторой (положительно определенной) римановой метрики на  $T_m M$ . Использование последней связности мотивируется естественным обобщением идеи, приводящей к евклидовым моделям в квантовой теории поля. Подчеркнем, что в качестве римановой связности можно использовать, как связность Леви—Чивита указанной метрики, так и согласованную с метрикой связность с ненулевым кручением,

что, в принципе, позволяет включить в рассмотрение электромагнитные взаимодействия.

Для указанных двух связностей исследуется следующий вопрос: возможно ли соединить два события  $m_0$  и  $m_1$  в  $M$  времениподобной геодезической при условии, что эти события соединимы в системе отсчета геодезической соответствующей связности, у которой начальный вектор времениподобен, т.е. лежит внутри светового конуса пространства  $T_{m_0}M$ ? Этот вопрос может быть интерпретирован следующим образом: принадлежит ли событие  $m_1$  собственному будущему события  $m_0$  в  $M$ , если это выполняется в системе отсчета? Найдены геометрические условия, при выполнении которых ответ на поставленный вопрос положителен.

В дальнейших конструкциях всей этой статьи будет использоваться следующее техническое утверждение.

**Лемма 1.1.** *Зададим произвольные положительные числа  $\varepsilon$ ,  $T$ ,  $C$ . Пусть число  $b$  таково, что  $0 < b < \frac{\varepsilon}{(\varepsilon + C)^2}$ . Тогда существует*

*достаточно малое положительное число  $\varphi$  такое, что выполняется неравенство:*

$$b((\varepsilon T^{-1} - \varphi) + CT^{-1})^2 < \varepsilon T^{-2} - \varphi T^{-1}.$$

**Доказательство.** При  $b$ , удовлетворяющем условию леммы, будет верно неравенство  $b(\varepsilon T^{-1} + CT^{-1})^2 < \varepsilon T^{-2}$ . Из соображений непрерывности очевидно, что существует достаточно малое число  $\varphi > 0$  такое, что  $(\varepsilon T^{-1} - \varphi) > 0$  и выполняется  $b((\varepsilon T^{-1} - \varphi) + CT^{-1})^2 < \varepsilon T^{-2} - \varphi T^{-1}$ .  $\square$

## 2. СЛУЧАЙ СИСТЕМЫ ОТСЧЕТА С ПЛОСКОЙ СВЯЗНОСТЬЮ

В этом параграфе мы исследуем систему отсчета в событии  $m \in M$ , в которой многообразие — касательное пространство  $T_m M$  с выделенным ортонормированным репером, а в качестве связности выбрана плоская связность пространства Минковского.

В этом случае удобно рассматривать  $\mathcal{O}$  как область в линейном пространстве, на которой задана лоренцева метрика (перенесенная с  $M$ ) и задан тензор  $G$ , описанный во введении. Удобно также использовать систему обозначений, принятую при исследовании задач в линейных пространствах. Тогда, в частности, для  $\bar{m} \in \mathcal{O}$  касательное пространство  $T_{\bar{m}}M$  может быть посредством сдвига отождествлено с  $T_m M$ .

При этом в заданный в каждом  $T_m M$  световой конус, порожденный лоренцевым метрическим тензором в данной точке, удобно считать приложенным в нуле пространства  $T_m M$ .

Геодезические в  $T_m M$  относительно плоской связности пространства Минковского являются прямыми линиями. Поэтому в данной системе отсчета изучаемый вопрос приобретает следующую форму: соединимы ли события  $m_0$  и  $m_1$  на  $M$  времениподобной геодезической, если они соединимы прямой  $a(\tau)$ :  $a(0) = m_0$ ,  $a(T) = m_1$  в  $\mathcal{O}$ , которая лежит внутри светового конуса пространства  $T_{m_0}M$ ? Здесь  $\tau$  — некоторый параметр, в качестве которого может выступать, например, собственное время на  $M$  или натуральный параметр в системе отсчета. Отметим, что в данном случае принадлежность прямой  $a(\tau)$  световому конусу в  $T_{m_0}M$  эквивалентна тому факту, что вектор производной  $a'(0) = \frac{d}{d\tau} a(\tau)|_{\tau=0}$  лежит внутри этого же светового конуса, как требуется в задаче.

Поскольку ковариантная производная плоской связности в данном случае совпадает с обычной производной, уравнение (1) принимает вид

$$\frac{d}{d\tau} m'(\tau) = G_m(m', m'), \quad (2)$$

где  $G_m(\cdot, \cdot)$  — введенный выше тензор, описывающий в данной системе отсчета гравитационное поле, и основная задача сводится к двухточечной краевой задаче в системе отсчета для (2). Так как правая часть (2) имеет квадратичный рост по скоростям, для некоторых пар точек двухточечная краевая задача может не иметь решений.

Напомним, что на касательном пространстве  $T_m M$  к лоренцеву многообразию  $M$  имеется естественная структура пространства Минковского, в котором скалярное произведение задано метрическим тензором на  $M$  в событии  $m$ . Введем в системе отсчета евклидово скалярное произведение, обратив в формуле скалярного произведения пространства Минковского знак отрицательного квадрата времениподобного вектора выделенного базиса в системе отсчета. Ниже в этом параграфе все нормы и расстояния определяются относительно этого евклидова скалярного произведения.

С помощью линейной замены времени зададим на  $a(\cdot)$  параметр  $s$  таким образом, что для полученной прямой  $\tilde{a}(s)$  выполняется  $\tilde{a}(0) = m_0$

и  $\tilde{a}(1) = m_1$ . Рассмотрим банахово пространство  $C^0([0, 1], T_m M)$  непрерывных кривых в  $T_m M$  с равномерной нормой.

**Лемма 2.1.** *Существует достаточно малое число  $\varepsilon > 0$ , такое, что для любой кривой  $\tilde{v}(s)$  из шара  $U_\varepsilon \subset C^0([0, 1], T_m M)$  радиуса  $\varepsilon$  с центром в нуле существует вектор  $\tilde{C}_{\tilde{v}} \in T_m M$  из ограниченной окрестности вектора  $\tilde{a}'(0) = \frac{d}{ds} \tilde{a}(s)|_{s=0}$ , такой что вектор  $\tilde{C}_{\tilde{v}}$  лежит внутри светового конуса пространства  $T_{m_0} M$ , а кривая  $m_0 + \int_0^s (\tilde{v}(t) + \tilde{C}_{\tilde{v}}) dt$  при  $s = 1$  попадает в точку  $m_1$ . При этом вектор  $\tilde{C}_{\tilde{v}}$  непрерывно зависит от  $\tilde{v}(\cdot)$  и  $\|\tilde{C}_{\tilde{v}}\| < C$  для любой кривой  $\tilde{v} \in U_\varepsilon$  при некотором  $C > 0$ .*

Лемма 2.1 доказывается непосредственными выкладками из которых сразу следует существование  $C_{\tilde{v}}$  такого, что  $m_0 + \int_0^1 (\tilde{v}(t) + \tilde{C}_{\tilde{v}}) dt = m_1$ , а также непрерывная зависимость  $C_{\tilde{v}}$  от  $\tilde{v}$ . Далее, по соображениям непрерывности из того, что вектор  $\tilde{a}'(0)$  лежит внутри светового конуса пространства  $T_{m_0} M$ , следует, что при достаточно малом по норме возмущении  $\tilde{v}(\cdot)$  вектор  $\tilde{C}_{\tilde{v}}$  также лежит внутри того же светового конуса. В качестве  $C$  выберем число, ограничивающее сверху нормы векторов  $\tilde{C}_{\tilde{v}}$  из указанной ограниченной окрестности вектора  $\frac{d}{ds} \tilde{a}(s)|_{s=0}$ .

Отметим, что число  $C$  оценивает евклидово расстояние между  $m_0$  и  $m_1$ .

Вернемся к параметризации прямой  $a(\cdot)$  параметром  $\tau$ . Рассмотрим банахово пространство  $C^0([0, T], T_m M)$  непрерывных кривых в  $T_m M$  с равномерной нормой.

**Лемма 2.2.** *Пусть число  $k > 0$  таково, что  $T^{-1}\varepsilon > k$ , где  $\varepsilon$  из леммы 2.1. Тогда для любой кривой  $v(t)$  из шара  $U_k \subset C^0([0, T], T_m M)$  радиуса  $k$  с центром в нуле существует вектор  $C_v \in T_m M$  из ограниченной окрестности вектора  $a'(0) = \frac{d}{d\tau} a(\tau)|_{\tau=0}$ , такой что вектор  $C_v$  лежит внутри светового конуса пространства  $T_{m_0} M$ , а кривая  $m_0 + \int_0^\tau (v(t) + C_v) dt$  при  $\tau = T$  попадает в точку  $m_1$ . При этом вектор  $C_v$  непрерывно зависит от  $v(\cdot)$ .*

**Доказательство.** Заменяя на  $a(\tau)$  время, построим прямую  $\tilde{a}(s) = a(Ts)$ , которая обладает свойством  $\tilde{a}(0) = m_0$  и  $\tilde{a}(1) = m_1$ , как в лемме 2.1. Для любой кривой  $v(\cdot) \in U_k \subset C^0([0, T], T_m M)$  построим кривую  $\tilde{v}(s) =$

$Tv(Ts)$ , которая лежит в  $U_\varepsilon \subset C^0([0, 1], T_m M)$ , т.е. для нее выполняется лемма 2.1, в частности, для нее существует вектор  $\tilde{C}_{\tilde{v}}$  с  $\|\tilde{C}_{\tilde{v}}\| < C$  из леммы 2.1. С помощью непосредственных выкладок легко показать, что  $m_0 + \int_0^1 (\tilde{v}(s) + \tilde{C}_{\tilde{v}}) ds = m_0 + \int_0^T (v(t) + C_v) dt = m_1$ , где  $C_v = T^{-1}\tilde{C}_{\tilde{v}}$ .  $\square$

Отметим, что по построению  $\|C_v\| < T^{-1}C$  для  $v \in U_k$ .

Для введенного выше тензора  $G$  определим  $\|G_m\|$  стандартной формулой  $\|G_m\| = \sup_{X \in T_m M, \|X\| \leq 1} \|G_m(X, X)\|$ . Непосредственно из этого определения следует, что для любого  $X \in T_m M$  выполняется оценка

$$\|G_m(X, X)\| \leq \|G_m\| \|X\|^2. \quad (3)$$

**Теорема 2.3.** *Пусть  $m_0$  и  $m_1$  соединены в  $\mathcal{O}$  прямой  $a(\tau)$  такой, что  $a(0) = m_0$ ,  $a(T) = m_1$ , которая лежит внутри светового конуса пространства  $T_{m_0} M$ . Пусть  $m_0$  и  $m_1$  лежат в шаре  $V \subset T_m M$  таком, что для любого  $\hat{m} \in V$  выполняется неравенство  $\|G_{\hat{m}}\| < \frac{\varepsilon}{(\varepsilon + C)^2}$ , где  $\varepsilon$  и  $C$  введены в лемме 2.1. Тогда на  $M$  существует времениподобная геодезическая  $m_0(\tau)$  связности Леви—Чивита лоренцевой метрики такая, что  $m_0(0) = m_0$  и  $m_0(T) = m_1$ .*

**Доказательство.** Рассмотрим шар  $U_K \subset C^0([0, T], T_m M)$  радиуса  $K = T^{-1}\varepsilon - \varphi$  с центром в нуле, где  $\varphi$  — число из Леммы 1.1. Так как  $K < T^{-1}\varepsilon$ , для этого шара верно утверждение леммы 2.2 и на нем корректно определено действие следующего вполне непрерывного оператора:

$$Bv = \int_0^\tau G_{m_0 + \int_0^s (v(s) + C_v) ds} (v(t) + C_v, v(t) + C_v) dt.$$

Покажем, что этот оператор имеет неподвижную точку в шаре  $U_K$ . Так как для кривой  $v \in U_K$  ее  $C^0$ -норма не превосходит  $K = T^{-1}\varepsilon - \varphi$  и по лемме 2.2  $\|C_v\| < T^{-1}C$ , то из условия теоремы, формулы (3) и по леммам 1.1, 2.1 и 2.2 получаем, что:

$$\begin{aligned} & \left\| G_{m_0 + \int_0^\tau (v(s) + C_v) ds} ((v(t) + C_v), (v(t) + C_v)) \right\| \leq \\ & \leq \left\| G_{m_0 + \int_0^\tau (v(s) + C_v) ds} \right\| ((\varepsilon T^{-1} - \varphi) + C T^{-1})^2 < \\ & < (T^{-2}\varepsilon - T^{-1}\varphi). \end{aligned}$$

Из последнего неравенства получаем:

$$\left\| \int_0^\tau G_{m_0 + \int_0^s (v(s) + C_v) ds} ((v(t) + C_v), (v(t) + C_v)) dt \right\| < (T^{-1}\varepsilon - \varphi).$$

Это означает, что оператор  $\mathcal{B}$  переводит шар  $U_K$  в себя и, следовательно, по принципу Шаудера, имеет неподвижную точку  $v_0(t)$  в этом шаре. Тогда легко видеть, что  $m_0(\tau) = m_0 + \int_0^\tau (v_0(t) + C_{v_0}) dt$  является решением дифференциального уравнения (2) таким, что  $m_0(0) = m_0$  и  $m_0(T) = m_1$ . При этом по построению  $m_0(\tau)$  является геодезической связности Леви—Чивита лоренцевой метрики на  $M$ . Из равенства  $\mathcal{B}v_0 = v_0$  и из определения  $\mathcal{B}$  следует, что  $v_0(0) = 0$ , и таким образом, что  $\frac{d}{d\tau} m_0(\tau)|_{\tau=0} = C_{v_0}$ , где вектор  $C_{v_0}$  по лемме 2.2 принадлежит световому конусу пространства  $T_{m_0}M$ , т.е. его скалярный квадрат относительно лоренцевой метрики отрицателен. Так как вдоль геодезической связности Леви—Чивита указанный скалярный квадрат вектора производной имеет постоянное значение, эта геодезическая является времениподобной.  $\square$

### 3. СЛУЧАЙ СИСТЕМЫ ОТСЧЕТА С РИМАНОВОЙ СВЯЗНОСТЬЮ

В этом параграфе мы исследуем вариант системы отсчета по А. Полтораку в событии  $m \in M$ , в котором многообразие — по-прежнему  $T_m M$  с выделенным ортонормированным репером, но в качестве связности выбрана риманова связность некоторой (положительно определенной) римановой метрики на  $T_m M$  (см. Введение). Равенство нулю кручения этой связности не предполагается. Здесь мы будем использовать язык, принятый в теории многообразий, что в данном случае более удобно.

Вопрос о существовании искомой геодезической для связности Леви—Чивита на  $M$  сводится к решению двухточечной краевой задачи для уравнения (1) в системе отсчета.

Важным отличием этого выбора связности в  $T_m M$  от случая предыдущего параграфа является возможное существование сопряженных точек. Имеются примеры (см. [1. 2]), показывающие, что если две точки сопряжены вдоль всех геодезических, их соединяющих, то двухточечная краевая задача для (1) может не иметь ни одного решения. Кроме того, как отмечено в предыдущем параграфе, из-за того, что правая часть (1) имеет квадратичный рост по скоростям, двухточечная краевая задача для некоторых пар точек также может не иметь решений. Мы заранее предполагаем, что в системе отсче-

та точки соединены геодезической, вдоль которой они не сопряжены, и находим геометрические условия, при выполнении которых задача разрешима.

Решение данной задачи потребует применения более сложного математического аппарата, чем предыдущая задача. Наши конструкции здесь основаны на замене обычных интегральных операторов, использованных в предыдущем параграфе, интегральными операторами с параллельным переносом, введенными Ю. Е. Гликихом (см., например, [1. 2]).

Всюду в этом параграфе используются нормы в касательных пространствах и расстояния на многообразии, порожденные указанной выше (положительно определенной) римановой метрикой.

Пусть  $\mathcal{M}$  — полное риманово многообразие, на котором зафиксирована некоторая риманова связность. Рассмотрим  $p_0 \in \mathcal{M}$ ,  $I = [0, l] \subset \mathbb{R}$  и пусть  $v : I \mapsto T_{p_0} \mathcal{M}$  непрерывная кривая. Используя конструкцию типа развертки Картана, можно показать (см., например, [1. 2]), что существует и единственна такая  $C^1$ -кривая  $p : I \rightarrow \mathcal{M}$ , что  $p(0) = p_0$  и вектор  $p'(t)$  параллелен вдоль  $p(\cdot)$  вектору  $v(t) \in T_{p_0} \mathcal{M}$  при любом  $t \in I$ .

Обозначим кривую  $p(t)$ , построенную выше по кривой  $v(t)$ , символом  $Sv(t)$ . Таким образом корректно определен непрерывный оператор  $S : C^0(I, T_{p_0} \mathcal{M}) \rightarrow C^1(I, \mathcal{M})$ , действующий из банахова пространства  $C^0(I, T_{p_0} \mathcal{M})$  непрерывных отображений (кривых) из  $I$  в  $T_{p_0} \mathcal{M}$  в банахово многообразие  $C^1(I, \mathcal{M})$   $C^1$  — отображений из  $I$  в  $\mathcal{M}$ .

Отметим, что в случае постоянной кривой  $v(t) \equiv X \in T_{p_0} \mathcal{M}$  по построению  $Sv(t) = \exp X$ , где  $\exp$  — экспоненциальное отображение выбранной связности.

Через  $U_k \subset C^0(I, T_{p_0} \mathcal{M})$  будем обозначать шар радиуса  $k$  с центром в нуле.

Рассмотрим в качестве  $\mathcal{M}$  окрестность  $\mathcal{O}$  в  $T_m \mathcal{M}$ , описанную во Введении. Пусть точки  $m_0, m_1 \in \mathcal{O}$  соединены в  $\mathcal{O}$  геодезической  $\gamma(t)$  римановой связности ( $\gamma(0) = m_0$ ,  $\gamma(1) = m_1$ ), не сопряжены вдоль нее, и при этом вектор  $\frac{d}{dt} \gamma(t)|_{t=0}$  лежит внутри светового конуса пространства  $T_{m_0} M$ . В частности, отсюда следует, что  $m_1 = \exp\left(\frac{d}{dt} \gamma(t)|_{t=0}\right) = S\left(\frac{d}{dt} \gamma(t)|_{t=0}\right)$ , где  $\exp$  — экспоненциальное отображение рима-

новой связности. Без ограничения общности можно считать, что (положительно определенная) риманова метрика на  $\mathcal{O}$  является сужением некоторой полной римановой метрики на  $T_m M$ . Выберем относительно компактную область  $\mathcal{O}_1 \subset \mathcal{O}$  с гладкой границей такую, что  $\mathcal{O}_1$  содержит точки  $m_0$  и  $m_1$  вместе с соединяющей их геодезической  $\gamma(t)$ ,  $t \in [0, 1]$ , и точку  $0 \in T_{m_0} M$  (если  $\mathcal{O}$  обладает указанными свойствами, то в качестве  $\mathcal{O}_1$  можно использовать ее саму). Риманову метрику можно изменить вне  $\mathcal{O}_1$  так, чтобы она стала полной на  $T_m M$  и вместо  $\mathcal{O}$  использовать  $\mathcal{O}_1$ .

**Лемма 3.1.** Пусть  $m_0$  и  $m_1$  не сопряжены вдоль геодезической  $\gamma(t)$  связности системы отсчета такой, что  $\gamma(0) = m_0$  и  $\gamma(1) = m_1$ . Тогда существует число  $\varepsilon > 0$  такое, что для любой кривой  $\tilde{u}(t) \in U_\varepsilon \subset C^0([0, 1], T_{m_0} \mathcal{O})$  в некоторой ограниченной окрестности  $V$  вектора  $\frac{d}{dt} \gamma(t)|_{t=0}$  в  $T_{m_0} \mathcal{O}$  существует единственный вектор  $\tilde{C}_{\tilde{u}}$ , непрерывно зависящий от  $\tilde{u}$  и такой, что  $S(\tilde{u} + \tilde{C}_{\tilde{u}})(1) = m_1$ .

Обозначим через  $C$  число, ограничивающее сверху норму векторов  $\tilde{C}_{\tilde{u}}$  из Леммы 3.1.

**Лемма 3.2.** В условиях и обозначениях леммы 3.1 пусть числа  $k > 0$  и  $T > 0$  таковы что  $T^{-1}\varepsilon > k$ . Тогда для любой кривой  $u(t) \in U_k \subset C^0([0, T], T_{m_0} \mathcal{O})$  в некоторой ограниченной окрестности вектора  $T^{-1} \frac{d}{dt} \gamma(t)|_{t=0}$  в  $T_{m_0} \mathcal{O}$  существует единственный вектор  $C_u$ , непрерывно зависящий от  $u$  и такой, что  $S(u + C_u)(T) = m_1$ .

Леммы 3.1 и 3.2 доказываются в точности аналогично теореме 3.3 в [1] (см. также леммы 1 и 2 в [3]). Отметим, что как и в лемме 2.2  $C_v = T^{-1}C_{\tilde{v}}$ , где  $\tilde{v}(s) = Tv(Ts) \in U_\varepsilon \subset C^0([0, 1], T_{m_0} \mathcal{O})$ . Таким образом, для  $u \in U_k$  из леммы 3.2 выполняется  $\|C_u\| < T^{-1}C$ , где  $C$  — число из леммы 3.1.

**Лемма 3.3.** В условиях и обозначениях лемм 3.1 и 3.2 число  $\varepsilon$  можно выбрать таким образом, что для кривой  $\tilde{u}(\cdot) \in U_\varepsilon \subset C^0([0, 1], T_{m_0} \mathcal{O})$  вектор  $C_{\tilde{u}}$  лежит внутри светового конуса пространства  $T_{m_0} M$  и для кривой  $u \in U_k \subset C^0([0, T], T_{m_0} \mathcal{O})$  вектор  $C_u$  также лежит внутри светового конуса пространства  $T_{m_0} M$ .

**Доказательство.** Принадлежность вектора  $C_{\tilde{u}}$  внутренности светового конуса при достаточно малом  $\varepsilon > 0$  доказывается из соображений непрерывности, как в лемме 2.1. Для  $C_u$  это

утверждение следует из того факта, что  $C_v = T^{-1}C_{\tilde{v}}$ , где  $\tilde{v}(s) = Tv(Ts) \in U_\varepsilon \subset C^0([0, 1], T_{m_0} \mathcal{O})$  (см. выше).  $\square$

Далее будем полагать, что число  $\varepsilon$  выбрано таким образом, что выполнены утверждения лемм 3.1 и 3.3.

Для любой  $C^1$ -кривой  $\gamma(t)$ , заданной при  $t \in [0, T]$ , и векторного поля  $X(t, m)$  на  $\mathcal{O}$  обозначим через  $\Gamma X(t, \gamma(t))$  кривую в  $T_{\gamma(0)} \mathcal{O}$ , полученную параллельным переносом векторов  $X(t, \gamma(t))$  вдоль  $\gamma(\cdot)$  в точку  $\gamma(0)$  относительно связности системы отсчета.

Так же, как в предыдущем параграфе, введем норму  $\|G_m\|$  с использованием норм векторов относительно выбранной (положительно определенной) римановой метрики. Для  $\|G_m\|$  выполняется формула (2).

В дальнейшем нам понадобится интегральный оператор  $B : U_k \rightarrow C^0([0, T], T_{m_0} M)$  следующего вида:

$$Bv = \int_0^T \Gamma G_{S(v(t)+C_v)} \left( \frac{d}{dt} S(v(t)+C_v), \frac{d}{dt} S(v(t)+C_v) \right) dt, \quad (4)$$

построенный с использованием введенных выше операторов, где  $k$  и  $T$  удовлетворяют условиям леммы 3.2. Этот оператор вполне непрерывен.

**Теорема 3.4.** Пусть  $m_0$  и  $m_1$  в системе отсчета не сопряжены вдоль геодезической  $\gamma(\tau)$  связности системы отсчета такой, что  $\gamma(0) = m_0$ ,  $\gamma(T) = m_1$  и вектор  $\frac{d}{dt} \gamma(t)|_{t=0}$  лежит внутри светового конуса пространства  $T_{m_0} M$ . Пусть также эти точки лежат в шаре  $V \subset \mathcal{O}$ , в котором для любого  $t \in V$  выполняется неравенство  $\|G_m\| < \frac{\varepsilon}{(\varepsilon + C)^2}$ , где для  $\varepsilon > 0$  выполнены утверждения лемм 3.1 и 3.3 и  $C > 0$  — число из леммы 3.1. Тогда на  $M$  существует временноподобная геодезическая  $m_0(\tau)$  связности Леви—Чивита лоренцевой метрики такая, что  $m_0(0) = m_0$  и  $m_0(T) = m_1$ .

**Доказательство.** Обозначим через  $k$  число  $T^{-1}\varepsilon - \varphi$ , где  $\varphi$  — число из леммы 1.1. Для этого  $k$  выполнено условие леммы 3.2. Следовательно, на шаре  $U_k \subset C^0([0, T], T_{m_0} M)$  корректно определен оператор (4). Так как для кривой  $v(\cdot) \in U_k$  ее  $C^0$ -норма не превышает  $k$ ,  $\|C_v\| < T^{-1}C$  и параллельный перенос относительно римановой связности не изменяет норму вектора, то учитывая определение оператора  $S$ , получаем, что  $\left\| \frac{d}{d\tau} S(v(\tau) + C_v) \right\| < (T^{-1}\varepsilon - \varphi) + T^{-1}C$ .

Тогда из формулы (2), условия теоремы и леммы 1.1 следует, что:

$$\begin{aligned} \left\| G_{S(v(\tau)+C_v)} \left( \frac{d}{d\tau} S(v(\tau) + C_v), \frac{d}{d\tau} S(v(\tau) + C_v) \right) \right\| &\leq \\ &\leq \left\| G_{S(v(\tau)+C_v)} \right\| ((T^{-1}\varepsilon - \varphi) + T^{-1}C)^2 < \\ &< (T^{-2}\varepsilon - T^{-1}\varphi). \end{aligned}$$

Так как оператор  $\Gamma$  параллельного переноса не изменяет нормы векторов, получаем из последнего неравенства:

$$\begin{aligned} \left\| \int_0^\tau \Gamma G_{S(v(t)+C_v)} \left( \frac{d}{dt} S(v(t) + C_v), \frac{d}{dt} S(v(t) + C_v) \right) dt \right\| &\leq \\ \leq \int_0^\tau \left\| G_{S(v(t)+C_v)} \left( \frac{d}{dt} S(v(t) + C_v), \frac{d}{dt} S(v(t) + C_v) \right) \right\| dt &< \\ &< (T^{-1}\varepsilon - \varphi) = k. \end{aligned}$$

Это означает, что вполне непрерывный оператор  $B$  переводит шар  $U_k$  в себя и, следовательно, по принципу Шаудера имеет неподвижную точку  $v_0(\tau)$  в этом шаре. Тогда из определения оператора  $S$  и свойств ковариантной производной следует, что  $m_0(\tau) = S(v(\tau) + C_v)$  является решением дифференциального уравнения (1) (см. [1, 2]). По построению кривая  $m_0(\tau)$  является геодезической связности Леви—Чивита лоренцевой метрики на  $M$  и для нее выполняется свойство  $m_0(0) = m_0$ ,  $m_0(T) = m_1$ .

Из равенства  $Bv_0 = v_0$  и из формулы (4) следует, что  $v_0(0) = 0$ . Тогда из определения оператора  $S$  следует, что  $\frac{d}{d\tau} m_0(\tau)|_{\tau=0} = C_{v_0}$ , где вектор  $C_{v_0}$  по лемме 3.3 принадлежит световому конусу пространства  $T_{m_0}M$ , т.е. его скалярный

квадрат относительно лоренцевой метрики отрицателен. Так как вдоль геодезической связности Леви—Чивита лоренцевой метрики указанный скалярный квадрат вектора производной имеет постоянное значение, эта геодезическая является времениподобной.  $\square$

#### СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Гликлик Ю.Е. Анализ на римановых многообразиях и задачи математической физики. — Воронеж: Изд-во ВГУ, 1989. — 189 с.
2. Гликлик Ю.Е. Глобальный и стохастический анализ в задачах математической физики. — М.: КомКнига (УРСС), 2005. — 416 с.
3. Зыков П.С. О разрешимости двухточечной краевой задачи для уравнений типа пульверизаций на римановых многообразиях. // Известия РАЕН, серия МММУ. — 2004.- Т. 8, № 1—2. — С. 5—13.
4. Мизнер Ч., Торн Л., Уилер Дж. Гравитация. — М.: Мир, 1977. — Т. 1. — 474 с.; Т. 2. — 525 с.; Т. 3. — 510 с.
5. Poltorak A. On the covariant theory of gravitation // 9<sup>th</sup> International Conference on General Relativity and Gravitation, Abstracts. — Jena, 1980. — Vol. 2. — P. 516. (Available on <http://arXiv.org/abs/gr-qc/0403050>)
6. Poltorak A. On the Energy Problem in General Relativity // 10<sup>th</sup> International Conference on General Relativity and Gravitation, Padova, Contributed Papers, Ed. B. Bertotti, F. de Felice, A. Pascolini. — 1983, Vol. 1. — P. 609 (Available on <http://arXiv.org/abs/gr-qc/0403107>)
7. Poltorak A. Gravity as nonmetricity. General relativity in metric-affine space  $(L_n, g)$  // <http://arXiv.org/abs/gr-qc/0407060> v2 30 Jul 2004. - 15 p.
8. Sachs R.K., Wu H. General Relativity for Mathematicians. — N.Y.: Springer-Verlag, 1977. — 291 p.