

УДК 517.9

## О ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНОМ УРАВНЕНИИ ВТОРОГО ПОРЯДКА С ФАЗОВЫМ ОГРАНИЧЕНИЕМ

© 2004 Б. Н. Садовский, Е. В. Шепилова

*Воронежский государственный университет*

Рассматривается скалярное нелинейное обыкновенное дифференциальное уравнение второго порядка  $y'' + f(y) = 0$  при наличии фазового ограничения  $y \in [b, c]$ ,  $b < 0$ ,  $c > 0$ . Предполагается выполнение следующих условий: 1.  $f(y)$  удовлетворяет условию Липшица на  $[b, c]$ ; 2.  $yf(y) > 0$  при  $y \neq 0$ .

Изучено влияние ограничений на общий характер поведения решений. Во-первых, все (определенные на  $\mathbf{R}$  решения данной задачи оказываются периодическими — без дополнительного условия на  $f$ . Во-вторых задача с краевыми условиями  $y(0) = 0$ ,  $y(a) = 0$  имеет бесконечно много решений, причем решений с достаточно большим уровнем энергии — счетное множество.

### ВВЕДЕНИЕ

Рассматривается поведение решений скалярного нелинейного обыкновенного дифференциального уравнения второго порядка

$$y'' + f(y) = 0 \quad (1)$$

при наличии фазового ограничения

$$y \in [b, c], \quad b < 0, \quad c > 0. \quad (2)$$

Предполагается выполнение следующих условий на функцию  $f$ :

$$f(y) \text{ удовлетворяет условию Липшица на } [b, c]; \quad (3)$$

$$yf(y) > 0 \text{ при } y \neq 0. \quad (4)$$

При этом решения могут иметь скачок первой производной в точках выхода на границы отрезка  $[b, c]$  — так, как это происходит при отскоке абсолютно упругого шарика от твердой стенки. Уравнение (1) без ограничения (2) хорошо изучено ([1—3]). Похожая задача с ограничением рассматривалась в [4].

В данной работе изучается влияние ограничения (2) на характер поведения решений. Во-первых, все (определенные на  $\mathbf{R}$ ) решения данной задачи оказываются периодическими — без дополнительного условия на  $f$ . Во-вторых задача (1), (2) с краевыми условиями

$$y(0) = 0, \quad y(a) = 0 \quad (5)$$

имеет бесконечно много решений, причем решений с достаточно большим уровнем энергии — счетное множество.

Заметим, что данная задача может не иметь решения в классическом смысле из-за ограничения, поэтому вводится понятие решения, основанное на механических соображениях.

Функцию  $y = \varphi(t)$  будем называть *решением задачи* (1), (2), если выполнены следующие условия:

$$\varphi(t) \text{ непрерывна на промежутке } D(\varphi) \subset \mathbf{R}; \quad (6)$$

$$\forall (t : t \in D(\varphi)) [\varphi(t) \in (b, c) \rightarrow \ddot{\varphi}(t) + f(\varphi(t)) = 0]; \quad (7)$$

$$\forall (t : t \in \text{int}(D(\varphi))) [(\varphi(t) = b \vee \varphi(t) = c) \rightarrow \rightarrow (\dot{\varphi}_+(t) = -\dot{\varphi}_-(t) \wedge \ddot{\varphi}_+(t) + f(\varphi(t)) = 0)]. \quad (8)$$

Отметим, что при отсутствии условия (4) на функцию  $f$  последнее требование в определении решения должно иметь вид

$$\ddot{\varphi}_+(t) + \min(0, f(\varphi(t))) = 0 \text{ при } \varphi(t) = b \text{ и} \\ \ddot{\varphi}_+(t) + \max(0, -f(\varphi(t))) = 0 \text{ при } \varphi(t) = c.$$

### УТВЕРЖДЕНИЯ О СТРУКТУРЕ МНОЖЕСТВА РЕШЕНИЙ

**Утверждение 1.** *Рассматривается уравнение (1) с ограничением (2) при наличии начальных условий*

$$y(t_0) = y_0, \quad (9)$$

$$y'_+(t_0) = y_1, \quad (10)$$

причем

$$y_0 \in [b, c] \text{ и } (y_1 \leq 0, \text{ если } y_0 = c, \\ y_1 \geq 0, \text{ если } y_0 = b). \quad (11)$$

Утверждается, что данная задача Коши имеет решение на  $\mathbf{R}$ , которое единственно на любом промежутке, содержащем точку  $t_0$ .

**Доказательство** основано на применении классической теоремы Коши—Пикара на любом промежутке между выходами решения на границы отрезка  $[b, c]$  и использовании условий (7), (8) для однозначного продолжения решения на следующий промежуток вправо или влево.

Для решения задачи (1), (2), (9), (10), (11) введем обозначение  $\varphi_{y_0, y_1}(t)$ .

**Утверждение 2.** Пусть  $\varphi$  — решение задачи (1), (2). Тогда функция  $\psi(t) = \varphi(k - t)$ , где  $k$  — произвольная постоянная, — также является решением.

**Доказательство** заключается в непосредственной проверке с помощью определения решения.

**Утверждение 3.** Решение  $\varphi_{y_0, y_1}$  симметрично относительно любой своей точки локального экстремума  $t_0$  в следующем смысле:

$$\varphi_{y_0, y_1}(t_0 + t) = \varphi_{y_0, y_1}(t_0 - t), \quad (t \in \mathbf{R}).$$

#### Доказательство

Наряду с функцией  $\varphi_{y_0, y_1}$ , рассмотрим функцию  $\psi(t) = \varphi_{y_0, y_1}(2t_0 - t)$ , которая в силу утверждения 2 является решением задачи (1), (2).

Заметим, что  $\psi(t_0) = \varphi_{y_0, y_1}(t_0)$  и  $\psi'_+(t_0) = -(\varphi_{y_0, y_1})'_-(t_0)$ . Поскольку  $t_0$  есть точка локального экстремума, также справедливо равенство  $(\varphi_{y_0, y_1})'_+(t_0) = -(\varphi_{y_0, y_1})'_-(t_0)$ . Отсюда в силу единственности решения задачи Коши (утверждение 1), вытекает, что решения  $\psi(t)$  и  $\varphi_{y_0, y_1}(t)$  совпадают. Следовательно,

$$\begin{aligned} \varphi_{y_0, y_1}(t_0 + t) &= \psi(t_0 + t) = \\ &= \varphi_{y_0, y_1}(2t_0 - (t_0 + t)) = \varphi_{y_0, y_1}(t_0 - t). \end{aligned}$$

**Утверждение 4.** Если решение  $\varphi_{y_0, y_1}(t)$  имеет точку локального максимума  $t_1$  и точку локального минимума  $t_2$ , то число  $T = 2 |t_1 - t_2|$  есть период данного решения.

#### Доказательство

Для определенности будем считать, что  $t_1 < t_2$ . Заметим, что равенство  $t_1 = t_2$  возможно только для тождественно нулевого решения, которое является периодическим с любым периодом.

Рассмотрим произвольную фиксированную точку  $\tau : \tau \in D(\varphi_{y_0, y_1})$ . В силу утверждения 3 справедлива следующая цепочка равенств:

$$\begin{aligned} \varphi_{y_0, y_1}(\tau) &= \varphi_{y_0, y_1}(t_1 + (\tau - t_1)) = \\ &= \varphi_{y_0, y_1}(t_1 - (\tau - t_1)) = \\ &= \varphi_{y_0, y_1}(t_2 - ((t_1 - (\tau - t_1)) - t_2)) = \\ &= \varphi_{y_0, y_1}(\tau + 2(t_2 - t_1)), \end{aligned}$$

что означает периодичность решения.

## ОСНОВНЫЕ РЕЗУЛЬТАТЫ

### Теорема о периодичности решений

В силу утверждения 1 любое решение задачи (1), (2) можно однозначно продолжить на всю вещественную ось.

**Теорема 1.** Всякое определенное на  $\mathbf{R}$  решение задачи (1), (2) является периодической функцией.

#### Доказательство

По утверждению 4, достаточно установить, что определенное на  $\mathbf{R}$  решение  $\varphi$  имеет точки локального максимума и локального минимума.

Предположим, что  $\varphi$  не имеет точек локального максимума. Тогда она имеет не более одной точки локального минимума, так как между двумя точками локального минимума имеется точка локального максимума.

Рассмотрим полуось  $(t_0, +\infty)$ , на которой  $\varphi$  не имеет точек локального минимума. На такой полуоси  $\varphi$  строго монотонна. Допустим, для определенности, что она строго возрастает. Тогда она имеет строго положительный предел (поскольку в отрицательной области ее производная также строго возрастает). Это означает, что  $\dot{\varphi}(t)$  при достаточно больших  $t$  меньше отрицательной константы, в силу уравнения (1), то есть  $\dot{\varphi}(t)$  необходимо становится отрицательной. Это противоречит предположению о возрастании функции  $\varphi$ .

Аналогичным образом получается противоречие в предположении, что функция  $\varphi$  строго убывает. Итак, существование точки локального максимума доказано.

Таким же образом доказывается существование точки локального минимума. Это завершает доказательство теоремы.

### О решениях задачи с высоким уровнем энергии

#### Утверждение 5. Функция

$$E = \frac{\dot{y}_+^2}{2} + \int_0^y f(u) du$$

для любого решения  $y(t)$  задачи (1), (2) сохраняет постоянное значение.

**Доказательство** Пусть  $y(t)$  — произвольное решение задачи (1), (2). Полагая, что на промежутке  $[t_0, t]$  не происходит удара о «пол» или о «потолок», умножим обе части уравнения (1) на  $\dot{y}$  и затем обычным образом получим первый интеграл в виде

$$\frac{\dot{y}^2}{2} + \int_0^y f(u) du = \frac{\dot{y}_+^2(t_0)}{2} + \int_0^{y(t_0)} f(u) du.$$

В точках выхода на «пол» или на «потолок» функция не меняет своего значения в силу требования (8) определения решения.

Данную величину  $E$  будем называть энергией решения  $y(t)$ . Будем также использовать обозначение

$$M = \max_{y \in [b, c]} \int_0^y f(u) du.$$

**Теорема 2.** Если энергия решения  $\varphi(t)$  удовлетворяет условию

$$E > M, \quad (12)$$

то период определяется по следующей формуле

$$T = 2 \int_b^c \frac{dy}{\sqrt{2(E - \int_0^y f(u) du)}}. \quad (13)$$

**Доказательство** Заметим, что решение  $\varphi(t)$  не может быть  $const$  в силу выполнения условий (4), (8). Но тогда  $\exists(t_0)[\varphi(t_0) \in (b, c)]$ . При этом из (12) и тождества

$$\frac{\dot{\varphi}_+^2(t)}{2} + \int_0^{\varphi(t)} f(u) du = E \quad (14)$$

вытекает, что  $\dot{\varphi}(t_0) \neq 0$ . Пусть для определенности  $\dot{\varphi}(t_0) > 0$ , тогда

$$\dot{\varphi}(t_0) > \sqrt{2(E - M)}.$$

Это неравенство сохраняется во всех точках  $t_0$ , в которых  $\varphi(t_0) \in (b, c)$ , поэтому однозначно будут определены точки  $t_1, t_2$ , удовлетворяющие условиям:  $\varphi(t_1) = b$ ,  $\varphi(t_2) = c$  и  $\varphi(t) \in (b, c)$ , при  $t \in (t_1, t_2)$ . Очевидно, точка  $t_1$  будет точкой локального минимума решения  $\varphi(t)$ ,  $t_2$  — точкой локального максимума. По утверждению 4 величина  $T = 2(t_2 - t_1)$  есть период решения  $\varphi$ , и из

уравнения (14) непосредственно вытекает формула (13). Теорема доказана.

**Теорема 3.** Найдутся монотонно стремящиеся к  $\infty$  последовательности  $(E_m), m \geq m_0$  и  $(E'_m), m \geq m_1$  среди уровней энергии  $E$ , удовлетворяющих условию (12), такие, что для каждого  $E_m, E'_m$  существует в точности одно решение задачи (1), (2), (5) с  $E = E_m(E'_m)$ . Решений с другими уровнями энергии у данной задачи нет.

**Доказательство** Для любого  $E$ , удовлетворяющего условию (12), построим на полуоси  $[0, +\infty)$  решения  $\varphi_E$  и  $\psi_E$ , удовлетворяющие следующим условиям:  $\varphi_E(0) = \psi_E(0) = 0$ ,  $\varphi'_{E+}(0) = \sqrt{2E}$ ,  $\psi'_{E+}(0) = -\sqrt{2E}$ .

Обозначим через  $\tau_m(E)$  и  $\sigma_m(E)$  последовательности нулей данных решений на  $(0, +\infty)$ . Нетрудно видеть, что

$$\tau_1(E) = 2 \int_0^c \frac{dy}{\sqrt{2(E - \int_0^y f(u) du)}},$$

$$\tau_2(E) = \tau_1(E) + 2 \int_b^0 \frac{dy}{\sqrt{2(E - \int_0^y f(u) du)}},$$

причем  $\tau_2$  является периодом, поэтому остальные члены последовательности строятся по периодичности.

$\tau_m(E)$  и  $\sigma_m(E)$  строго монотонно и непрерывно убывают при изменении  $E$  на  $(M, +\infty)$ . Заметим, что при достаточно больших  $m$ ,  $\tau_m(E)$  совпадает с  $a$ , в точности при одном значении  $E$  из данного полуинтервала. Обозначив его через  $E_m$  и, соответствующее значение для последовательности  $\sigma_m$  — через  $E'_m$ , получим последовательности, существование которых утверждается в теореме.

#### СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Ландау Л.Д., Лифшиц Е.М. Теоретическая физика. — М.: Наука, 1973
2. Рейссиг Р., Сансоне Г., Конти Р. Качественная теория нелинейных дифференциальных уравнений. — М.: Наука, 1974
3. Арнольд В.И. Математические методы классической механики. — М.: Наука, 1989
4. Портных В.А., Садовский Б.Н. О колебаниях в нелинейных системах с фазовыми ограничениями. // Автоматика и телемеханика, 2000.